

## 5 Modelos univariados de séries temporais

### 5.1 Introdução

Este capítulo é dedicado ao estudo da teoria da modelagem de séries temporais. No caso univariado, uma serie temporal é modelada como uma função dos seus valores passados e de um termo de perturbação. A expressão geral de uma serie temporal é:

$$x_t = f(x_{t-1}, x_{t-2}, \dots, u_t) \quad (5-1)$$

Para que a equação 5-1 se torne operacional, é necessário especificar três componentes: a forma funcional  $f(\bullet)$ , o numero de defasagens, e uma estrutura para o termo de perturbação  $u_t$ . Se por exemplo especificarmos uma função linear com apenas uma defasagem e um termo de perturbação do tipo ruído branco<sup>1</sup>, o resultado terá o seguinte processo auto-regressivo de primeira ordem AR(1). Por simplicidade, suprimindo-se a constante, a equação 5-1 admite a seguinte simplificação:

$$x_t = \alpha x_{t-1} + u_t \quad (5-2)$$

O processo auto-regressivo de ordem  $p$ ,  $AR(p)$ , pode ser escrito da seguinte forma:

$$x_t = \alpha_1 x_{t-1} + \alpha_2 x_{t-2} + \dots + \alpha_p x_{t-p} + u_t \quad (5-3)$$

Quando a perturbação refere-se a um processo do tipo ruído branco diz-se que a equação 5-3 descreve um processo  $AR(p)$  puro. Mas é possível enriquecer ainda mais o processo, assumindo uma estrutura um pouco mais complexa para o termo perturbação. Quando não é assumido que  $u$  denota um processo ruído

<sup>1</sup>Um processo é dito Ruído Branco se satisfaz as seguintes propriedades:

$$\begin{aligned} E(u_i) &= 0 & \text{para todo } i \\ E(u_i^2) &= \sigma^2 & \text{para todo } i \\ E(u_i u_j) &= 0 & \text{para } i \neq j \end{aligned}$$

Nestas expressões  $E(\bullet)$  é o operador Esperança Matemática.

branco, a especificação usual é assumir que  $u$  descreve um processo de médias móveis,  $MA(q)$ :

$$u_t = \varepsilon_t - \beta_1 \varepsilon_{t-1} - \dots - \beta_q \varepsilon_{t-q} \quad (5-4)$$

situação em que  $\varepsilon$  é um processo ruído branco. A equação 5-4 especifica um processo  $MA(q)$  puro. Combinando as equações 5-3 e 5-4, obtém-se um processo auto-regressivo e de médias móveis  $ARMA(p, q)$ ,

$$x_t = \alpha_1 x_{t-1} + \dots + \alpha_p x_{t-p} + \varepsilon_t - \beta_1 \varepsilon_{t-1} - \dots - \beta_q \varepsilon_{t-q} \quad (5-5)$$

## 5.2

### A racionalidade da análise univariado

A tentativa de explicar uma serie temporal, ou de usá-la apenas para o propósito de previsão através do seu passado histórico, pode parecer um procedimento ineficiente, porque ignora a informação potencial de outras series temporais com ela relacionadas. A justificação possível é que, a priori, a informação das possíveis relações entre series temporais pode não ser bem fundamentada. Neste caso, um simples modelo estatístico relacionando valores correntes com valores passados pode ser um instrumento útil, e pode ser usado para gerar previsões de curto prazo.

#### 5.2.1

##### Operador de defasagem

O operador de defasagem, representado por  $L$ , aplicado a uma variável com índice  $t$  (tempo), resgata o valor anterior na serie temporal.

Tem-se, assim,

$$\begin{aligned} L(x_t) &= x_{t-1} \\ L^2(x_t) = L[L(x_t)] &= L(x_{t-1}) = x_{t-2} \\ L^s(x_t) &= x_{t-s} \\ (1 - L)x_t &= x_t - x_{t-1} = \Delta x_t \\ L(1 - L)x_t &= x_{t-1} - x_{t-2} = \Delta x_{t-1} \end{aligned} \quad (5-6)$$

Nesta expressão,  $\Delta$  é o operador das primeiras diferenças. Em muitas manipulações algébricas, o operador de defasagem pode ser tratado como um escalar. Uma das operações mais importantes é o cálculo da inversa de uma expressão em  $L$ ; por exemplo, seja  $A(L) = 1 - \alpha L$  um polinômio de primeira ordem em  $L$ . Ao considerar a multiplicação

$$(1 - \alpha L)(1 + \alpha L + \alpha^2 L^2 + \alpha^3 L^3 + \dots + \alpha^p L^p) = 1 - \alpha^{p+1} L^{p+1} \quad (5-7)$$

é possível observar que quando  $p \rightarrow \infty$ ,  $\alpha^{p+1} L^{p+1} \rightarrow 0$  dado que  $|\alpha| < 1$ . Logo, pode-se escrever a inversa de  $A(L)$  como

$$A^{-1}(L) = \frac{1}{1 - \alpha L} = 1 + \alpha L + \alpha^2 L^2 + \alpha^3 L^3 + \dots \quad (5-8)$$

### 5.2.2

#### A modelagem de um processo ARMA

A modelagem de um processo ARMA esta composto por três passos:

1. Testar a estacionariedade<sup>2</sup> da série temporal e, se for necessário, transformar a série para induzir a estacionariedade.
2. A partir das propriedades da função de autocorrelação da série transformada selecionar algumas especificações ARMA para estimá-las e testá-las com o intuito de selecionar uma melhor especificação acorde com a hipótese de resíduos seguindo um processo ruído branco.
3. Calcular previsões num relevante horizonte de tempo a partir da melhor especificação selecionada no item 2.

Na seguinte subseção serão analisadas as principais propriedades das funções de autocorrelação dos principais processos AR, MA e ARMA. A comparação entre estas funções teóricas e as trajetórias empíricas de uma série temporal em particular é o que permite selecionar especificações ARMA para a estimação e teste segundo o item 2.

## 5.3

### Propriedades dos processos AR, MA, e ARMA

#### 5.3.1

##### Processo AR(1)

Inicialmente serão derivadas as propriedades do processo  $AR(1)$ . A especificação de um processo  $AR(1)$  é dada por:

$$y_t = m + \alpha y_{t-1} + \epsilon_t \quad (5-9)$$

$\epsilon$  é um processo do tipo ruído branco. Utilizando o operador de defasagem, a equação 5-9 pode ser reescrita como:

<sup>2</sup> Uma série temporal  $\{x_t\}$  é dita estacionaria (no sentido fraco) se tem media, variância e covariâncias constantes, e independentes do tempo.

$$(1 - \alpha L)y_t = m + \epsilon_t \quad (5-10)$$

Logo,

$$y_t = (1 + \alpha L + \alpha^2 L^2 + \dots)(m + \epsilon_t) \quad (5-11)$$

Dado que a constante  $m$  tem o mesmo valor em todos os períodos, então:

$$y_t = (1 + \alpha + \alpha^2 + \dots)m + (1 + \alpha L + \alpha^2 L^2 + \dots)\epsilon_t \quad (5-12)$$

$$y_t = (1 + \alpha + \alpha^2 + \dots)m + (\epsilon_t + \alpha\epsilon_t + \alpha^2\epsilon_t + \dots) \quad (5-13)$$

Si  $|\alpha| < 1$ :

$$E(y_t) = \frac{m}{1 - \alpha} = \mu \quad (5-14)$$

Logo, o processo  $\{y_t\}$  possui uma media incondicional constante e independente do tempo. Por outro lado, a mesma condição sobre  $\alpha$  determina uma variância constante e independente do tempo:

$$\sigma_y^2 = E(y_t - \mu)^2 = \frac{\sigma_\epsilon^2}{1 - \alpha^2} = \quad (5-15)$$

Dado 5-14 pode-se reescrever a equação 5-9:

$$x_t = \alpha x_{t-1} + \epsilon_t \quad (5-16)$$

sendo que  $x_t = y_t - \mu$ .

Calculando-se a ‘esperança’ do quadrado da equação 5-16 temos:

$$E(x_t^2) = \alpha^2 E(x_{t-1}^2) + E(\epsilon_t^2) + 2\alpha E(x_{t-1}\epsilon_t) \quad (5-17)$$

O último termo do lado direito da equação acima na realidade se anula, pois  $x_{t-1}$  depende unicamente de  $\epsilon_{t-1}, \epsilon_{t-2}, \dots$ . Ainda nesta expressão,  $\epsilon_t$  é não correlacionado com os seus valores defasados já que denota um ruído branco. Quando  $\alpha$  satisfaz a condição de estacionariedade,  $|\alpha| < 1$ , então

$$\sigma_y^2 = E(x_t^2) = E(x_{t-1}^2) = \dots \quad (5-18)$$

Logo, a equação anterior pode ser reescrita como:

$$\sigma_y^2 = \alpha^2 \sigma_y^2 + \sigma_\epsilon^2 \quad (5-19)$$

Confirma-se, assim, a equação 5-15.

Considerando-se a ‘esperança’ do produto da equação 5-16 pelo termo  $x_{t-1}$  obtem-se:

$$E(x_t x_{t-1}) = \alpha E(x_{t-1}^2) + E(x_{t-1} \epsilon_t) \quad (5-20)$$

Definindo  $\gamma_1 = \alpha \gamma_0$ , a última equação pode ser reescrita como:

Introduzindo  $\gamma_0$  como outra notação para  $\sigma_y^2$ . De forma similar, ao multiplicar-se 5-16 por  $x_{t-2}$  e, simirlarmente aplicando-se o operador ‘esperança’:

$$\gamma_2 = \alpha\gamma_1 \quad (5-21)$$

e em geral,

$$\gamma_k = \alpha\gamma_{k-1} = \alpha^k\gamma_0 \quad k = 1, 2, \dots \quad (5-22)$$

A função de autocorrelação para uma série esta definida por:

$$\rho_k = \frac{E(x_t x_{t-k})}{\sqrt{\text{var}(x_t)}\sqrt{\text{var}(x_{t-k})}} = \frac{\gamma_k}{\gamma_0} \quad (5-23)$$

A função de autocovariância e autocorrelação é simétrica com relação ao valor zero, o que simplifica a análise. Logo, torna-se apenas necessário estudar a parte positiva da função de autocorrelação. A representação gráfica da função de autocorrelação é conhecida como correlograma.

### 5.3.2

#### Processo AR(2)

No contexto do método, um processo AR(2) é definido como:

$$y_t = m + \alpha_1 y_{t-1} + \alpha_2 y_{t-2} + \epsilon_t \quad (5-24)$$

Assumindo a estacionariedade do processo AR(2), a média incondicional é calculada pela expressão:

$$\mu = \frac{m}{1 - \alpha_1 - \alpha_2} \quad (5-25)$$

Para a situação  $x_t = y_t - \mu$ , a equação (5-24) pode ser reescrita como:

$$x_t = \alpha_1 x_{t-1} + \alpha_2 x_{t-2} + \epsilon_t \quad (5-26)$$

Tomando-se a ‘esperança’ do produto da equação (5-26) pelo termo  $x_t$ :

$$\gamma_0 = \alpha_1 \gamma_1 + \alpha_2 \gamma_2 + E(x_t \epsilon_t) \quad (5-27)$$

De (5-26) deduz-se que  $E(x_t \epsilon_t) = \sigma_\epsilon^2$ , o que permite escrever:

$$\gamma_0 = \alpha_1 \gamma_1 + \alpha_2 \gamma_2 + \sigma_\epsilon^2 \quad (5-28)$$

Multiplicando sucessivamente a equação (5-26) por  $x_{t-1}$  e por  $x_{t-2}$ , e tomando a ‘esperança’ desses produtos, obtém-se, respectivamente:

$$\begin{aligned} \gamma_1 &= \alpha_1 \gamma_0 + \alpha_2 \gamma_1 \\ \gamma_2 &= \alpha_1 \gamma_1 + \alpha_2 \gamma_0 \end{aligned} \quad (5-29)$$

Substituindo (5-29) em (5-28) e simplificando, obtém-se:

$$\gamma_0 = \frac{(1 - \alpha_2)\sigma_\epsilon^2}{(1 + \alpha_2)(1 - \alpha_1 - \alpha_2)(1 + \alpha_1 - \alpha_2)} \quad (5-30)$$

Sobre a hipótese de estacionariedade,  $\gamma_0$  deve ser constante e positivo.

Logo, torna-se necessário que:

$$\begin{aligned} \alpha_2 + \alpha_1 &< 1 \\ \alpha_2 - \alpha_1 &< 1 \\ |\alpha_2| &< 1 \end{aligned} \quad (5-31)$$

Assim, (5-31) define as condições de estacionariedade para um processo  $AR(2)$ .

As relações na equação (5-29) podem ser reescritas em termos das autocorrelações:

$$\begin{aligned} \rho_1 &= \alpha_1 + \alpha_2\rho_1 \\ \rho_2 &= \alpha_1\rho_1 + \alpha_2 \end{aligned} \quad (5-32)$$

As equações (5-32) são as equações de Yule-Walker para um processo  $AR(2)$ . Ao resolver estas equações obtêm-se os dois primeiros coeficientes de autocorrelação:

$$\rho_1 = \frac{\alpha_1}{1 - \alpha_2} \quad \rho_2 = \frac{\alpha_1^2}{1 - \alpha_2} + \alpha_2 \quad (5-33)$$

A função de autocorrelação para um processo  $AR(2)$  é dada por:

$$\rho_k = \alpha_1\rho_{k-1} + \alpha_2\rho_{k-2} \quad k = 3, 4, \dots \quad (5-34)$$

A equação (5-34) representa uma equação cuja magnitude é de segunda ordem, tendo os seus dois primeiros valores são dados pela equação (5-33). As condições de estabilidade da equação (5-34) são exatamente as condições de estacionariedade do processo  $AR(2)$ .

### Função de Autocorrelação Parcial

Em geral é difícil distinguir a ordem de um processo AR baseado unicamente no correlograma. Uma ferramenta útil para esta discriminação é a função de autocorrelação parcial.

A função de autocorrelação parcial para um processo  $AR(2)$  tem valor zero para toda defasagem maior que 2. Em geral, a função de autocorrelação

parcial para um processo  $AR(p)$  tem valor zero para valores de defasagens maiores que  $p$ .

### 5.3.3

#### Processo MA

O processo  $AR(1)$  da equação (5-16) pode ser invertida

$$x_t = \epsilon_t + \alpha\epsilon_{t-1} + \alpha^2\epsilon_{t-2} + \dots \quad (5-35)$$

Este é um processo  $MA$  de ordem infinita,  $MA(\infty)$ . Um processo  $MA$  puro é uma variável que depende unicamente dos termos presente e defasado da perturbação ruído branco. Em aplicações práticas, unicamente os processos  $MA$  finitos, abaixo descritos, possuem relevância.

O processo  $MA(1)$  está dado por:

$$x_t = \epsilon_t - \beta\epsilon_{t-1} \quad (5-36)$$

É simples mostrar que as autocovariâncias são:

$$\begin{aligned} \gamma_0 &= (1 + \beta_1^2)\sigma_\epsilon^2 \\ \gamma_1 &= -\beta_1\sigma_\epsilon^2 \\ \gamma_2 &= \gamma_3 = \dots = 0 \end{aligned} \quad (5-37)$$

os quais fornecem os seguintes coeficientes de autocorrelação:

$$\begin{aligned} \rho_1 &= \frac{-\beta_1}{1 + \beta_1^2} \\ \rho_2 &= \rho_3 = \dots = 0 \end{aligned} \quad (5-38)$$

O processo  $MA(1)$  pode ser tal que  $\epsilon_t$  pode ser expresso como uma série infinita de  $x_t, x_{t-1}, \dots$ ; ou seja:

$$\epsilon_t = x_t + \beta_1 x_{t-1} + \beta_1^2 x_{t-2} + \dots \quad (5-39)$$

$$x_t = -\beta_1 x_{t-1} - \beta_1^2 x_{t-2} - \dots + \epsilon_t \quad (5-40)$$

Dado que o processo  $MA(1)$  é um  $AR(\infty)$ , então a função de autocorrelação parcial jamais assumirá o valor zero, ainda que ele esteja convergindo a zero quando o numero de defasagem tende para infinito.

Em geral, um processo  $MA(q)$  tem uma função de autocorrelação que possui valores iguais a zero para defasagens maiores que o valor de  $q$ , e tem

uma função de autocorrelação parcial que não assume o valor zero, mas que tende a zero quando o número de defasagem tende a infinito.

A equação 5-40 somente possui significado físico se  $|\beta_1| < 1$ . Se esta condição não for satisfeita, então a defasagem se distancia do valor de  $x_t$  e tende a apresentar maior efeito sobre o valor corrente de  $x$ . A condição  $|\beta_1| < 1$  é conhecida como **condição de invertibilidade**. Esta condição é similar à condição de estacionariedade de um processo  $AR(1)$ . Entretanto, note-se que estacionariedade de um processo  $MA(1)$  não implica restrições sobre  $\beta_1$ . Em geral, para um processo  $MA(q)$  unicamente os primeiros valores da função de autocorrelação têm valores diferentes de zero, enquanto todos os restantes assumem o valor zero. E mais, a função de autocorrelação parcial nunca assume o valor zero, embora tenda para zero quando o número de defasagem também apresenta a mesma tendência.

### 5.3.4

#### Processo ARMA

A expressão geral de um processo  $ARMA(p, q)$  está dado por:

$$A(L)x_t = B(L)\epsilon_t \quad (5-41)$$

Nesta expressão

$$\begin{aligned} A(L) &= 1 - \alpha_1 L - \alpha_2 L^2 - \dots - \alpha_p L^p \\ B(L) &= 1 - \beta_1 L - \beta_2 L^2 - \dots - \beta_q L^q \end{aligned} \quad (5-42)$$

A estacionariedade do processo  $ARMA(p, q)$  requer (i) que todas as raízes do polinômio  $A(L)$  estejam fora do círculo unitário e (ii) que o processo seja inversível (admita matriz inversa) se as raízes do polinômio  $B(L)$  estiverem fora do círculo unitário. Dada as condições de estacionariedade e inversibilidade, o processo  $ARMA(p, q)$  pode ser expressado alternativamente como um processo  $AR(\infty)$  ou como um processo  $MA(\infty)$ :

$$B^{-1}(L)A(L)x_t = \epsilon_t \quad x_t = A^{-1}(L)B(L)\epsilon_t \quad (5-43)$$

O processo  $ARMA(p, q)$  de ordem inferior é o processo  $ARMA(1, 1)$ :

$$x_t = \alpha x_{t-1} + \epsilon_t - \beta \epsilon_{t-1} \quad (5-44)$$

De (5-44) pode-se obter a função de autocovariâncias:

$$\gamma_0 = \frac{1 - 2\alpha\beta^2}{1 - \alpha^2} \sigma_\epsilon^2 \quad (5-45)$$



$$\gamma_1 = \frac{(\alpha - \beta)(1 - \alpha\beta)}{1 - \alpha^2} \sigma_\epsilon^2 \quad (5-46)$$

$$\gamma_k = \alpha\gamma_{k-1} \quad k = 2, 3, \dots \quad (5-47)$$

E a função de autocorrelação:

$$\begin{aligned} \rho_1 &= \frac{(\alpha - \beta)(1 - \alpha\beta)}{1 - 2\alpha\beta + \beta^2} \\ \rho_k &= \alpha\rho_{k-1} \quad k = 2, 3, \dots \end{aligned} \quad (5-48)$$

Por outro lado, a função de autocorrelação parcial do processo  $ARMA(1, 1)$  jamais assumirá o valor zero, embora possa convergir para zero quando o número de defasagens também o fizer.

## 5.4

### Prova de hipótese de estacionariedade

Se uma série de tempo é não estacionária, faz-se necessário transformar para a tornar estacionaria. Logo, um processo ARMA poderia ser utilizado para modelar a série de tempo transformada.

Existem dois métodos principais para detectar não estacionariedade:

1. Análise do gráfico da série e do correlograma.
2. Provas de hipótese estatísticas para raiz unitária.

### Provas de Hipótese para Raiz Unitária

Para fundamentar a hipótese, considere:

$$\begin{aligned} y_t &= \delta_0 + \delta_1 t + u_t \\ u &= \alpha u_{t-1} + \epsilon_t \end{aligned} \quad (5-49)$$

Para testar a hipótese de raiz unitária deve-se testar a hipótese nula . Mas a equação (5-49) pode ser reescrita como:

$$\Delta y_t = [\delta_0(1 - \alpha) + \alpha\delta_1] + \delta_1(1 - \alpha)t + \gamma y_t + \epsilon_t \quad (5-50)$$

Agora a hipótese de raiz unitária pode ser testada por meio da hipótese nula  $H_0 : \gamma = 0$ . Assim,  $\gamma$  será zero se existir raiz unitária.

Importante lembrar que faz-se necessário definir qual é a distribuição do teste estatístico sobre a hipótese nula.