

Referências Bibliográficas

- [1] Luiz A. R. da Silva Mello, “Notas de aula de curso de comunicações móveis, CETUC, PUC-Rio,” 2001. 1.1
- [2] International Telecommunications Union, “Key global telecom indicators for the world telecommunication service sector,” 2009. 1.1
- [3] International Telecommunications Union, “Historical figures in telecommunications,” 2010. 1.1
- [4] International Telecommunications Union, “Itu’s history,” 2010. 1.1
- [5] N. Dachin, “O rádio é uma invenção produto do trabalho de um homem só,” 1969. 1.1
- [6] CITEL, “Citel: Origins and accomplishments,” 2010. 1.1
- [7] Matthew McDonald, “Analog information,” Mobile World - Technologies, 2008. 1.1.1
- [8] Theodore S. Rappaport, *Wireless Communications: Principles and Practice*, Institute of Electrical and Electronics Enginee, 1996. 1.3
- [9] William C. Y. Lee, *Mobile Communications Engineering*, McGraw-Hill, New York, 1982. 1.3, 2.2.3
- [10] V. Erceg et al., “Channel models for fixed wireless applications,” *IEEE 802.16 Broadband Wireless Access Working Group*, 2001. 1.3, 2.1.1
- [11] “Method for point-to-area predictions for terrestrial services in the frequency range 30 MHz to 3000 MHz,” *Recomendation ITU-R P.1546-3*, 2007. 1.3, 2.1.1, 2.1.1
- [12] J. D. Parsons, *The Mobile Radio Propagation Channel, Second Edition*, John Wiley and Sons LTD, New York, 1992. 2, 2.2.1, 2.2.1
- [13] Luis M. Correia, *Wireless Flexible Personalised Communications - Cost 259:European Co-operation in Mobile Radio Research*, John Wiley e Sons LTD, New York, 2001. 2, 2.2.1, 2.2.3

- [14] COST231, "Digital mobile radio towards future generation systems," *Final Report - COST Telecom Secretariat - European Comission*, 1999. 2.1.1, 2.1.1
- [15] F. Ikegami, S. Yoshida, T. Takeuchi, and M. Umehira, "Propagation factors controlling mena signal strength on urban streets," *IEEE Transactions on Antennas Propagat*, Vol. 32, No. 8, 1984. 2.1.1
- [16] J. Walfish and H. Bertoni, "A theoretical model of uhf propagation in urban environments," *IEEE Transactions on Antennas Propagat*, Vol. 36, No. 12, 1988. 2.1.1
- [17] L. Maciel, H. Bertoni, and H. Xia, "Unified approach to prediction of propagation over buildings for all ranges of base station antenna height," *IEEE Transactions on Vehicular Technology*, Vol. 42, No. 1, 1993. 2.1.1
- [18] H. Xia, "An analytical model for predicting path loss in urban and suburban environments," *Proceedings of PIMRC'96-10th IEEE Internation Symposium on Personal, Indoor and Mobile Radio Communications*, 1996. 2.1.1
- [19] "Propagation data and prediction methods for the planning of short-range outdoor radiocommunication systems and radio local area networks in the frequency range 300 MHz to 100 GHz," *Recomendation ITU-R P.1411-3*, 2005. 2.1.1, 2.1.1
- [20] B. Alves, C. Ribeiro, and Luis M. Correia, "A comparison of propagation models for urban micro-cells in gsm," *COST 259, TD(98)069*, 1998. 2.1.1, ??, ??, ??, ??, ??
- [21] Y. Okumura, E. Ohmori, T. Kawayano, and K. Fukua, "Field strength and its variability in uhf and vhf land-mobile radio service," *Rev. Elec. Commun. Lab.*, vol. 6 , n. 9, 1968. 2.1.1, 2.1.1
- [22] M. Hata, "Emprirical formula for propagation loss in land mobile radio services," *IEEE Transactions on Vehicular Technology*, vol. 29., 1980. 2.1.1, 2.1.1
- [23] Okumura Y. and Hata M., "Prediction methods for the terrestrial land mobile service in the vhf and uhf bands," *Okumura-Hata propagation prediction model for UHF range, ITU-R Recommendation P. 529-2.*, 1995. 2.1.1, 2.1.1

- [24] IEEE 802.16.3c 01/29r4, “Channel models for fixed wireless applications,” *IEEE 802.16 Broadband Wireless Access Working Group* *jhttp://ieee802.org/16j*, 2003. 2.1.1
- [25] COST, “Urban transmission loss models for mobile radio in the 900 and 1800 MHz bands,” *EURO-COST-231 Rev.2*, 1991. 2.1.1, 2.1.1
- [26] ATDI, *Wimax propagation in ICS telecom nG*. 2.1.1
- [27] V. S. Abhayawardhana, I.J. Wassell, D. Crosby, M.P. Sellars, and M.G. Brown, “Comparison of empirical propagation path loss models for fixed wireless access systems,” *Vehicular Technology Conference, 2005, Vol. 1*, 2005. 2.1.1
- [28] OFCOM, *7th DRAFT Co-existence and Co-ordination Guidelines for FWA at 3.4 - 3.6 GHz*. 2.1.1
- [29] V. Erceg, “An empirically based path loss model for wireless channels in suburban environments,” *IEEE JSAC, vol.7, n. 7, pp. 1205-1211*, 1999. 2.1.1
- [30] L. A. Zadeh, “Frequency analysis of variable networks,” *Proceedings IRE, vol. 38, pp. 291-299*, 1950. 2.2
- [31] Thomas Kailhah, “Sampling models for linear time-variant filters,” 1959. 2.2
- [32] L. George, Fred D. Turin, Tom L. Clapp, Stephen B. Johnston, and Dan Lavry Fine, “A statistical model of urban multipath propagation,” *IEEE Transactions on vehicular technology, vol. VT-21, No. 1*, 1972. 2.2.1
- [33] Phillip A. Bello, “Characterization of randomy time-variant linear channels,” *IEEE Transactions, CS11, 360-93*, 1963. 2.2.1, 2.2.1, 2.2.1
- [34] Adel Saleh and Reinaldo Valenzuela, “A statistical model for indoor multipath propagation,” *IEEE Journal on selected areas in communications. Vol SAC-5 No.2 pp. 128-137*, 1987. 2.2.3, 2.2.3
- [35] Jorgen Bach Andersen, *COST 231 Final Report, Chapter 2: Radio Channel Characterisation*, Aalborg University, Denmark, 1999. 3
- [36] C. Nche, A. M. D. Turkmani, and A. A. Arowojo, “Sounder for pcn networks,” *IEE*, 1993. 3.1, ??, ??, ??

- [37] Christian James Rieser, "Design and implementation of a sampling swept time delay short pulse (sstdsp) wireless channel sounder for lmds," 2001. 3.1
- [38] José Manuel Albornoz, "A wideband channel sounder," 2001. 3.2
- [39] S. B. Weinstein and P. M. Ebert, "Data transmission by frequency-division multiplexing using the discrete fourier transform," *IEEE Transactions on communication technology, vol. com-19, n. 5, pp. 628-634*, 1971. 3.3.1
- [40] Z. Wang and G. B. Giannakis, "Wireless multicarrier communications: Where fourier meets shannon," *IEEE Signal Processing Magazine, vol. 17, no. 3., 2000*. 3.3.1
- [41] "Wimax - general information about the standard 802.16," *Rohde and Schwartz Product Application Note*, 2006. 3.3.1
- [42] E. Souza, V. Jovanovic, and C. Daigneault, "Delay spread measurements for the digital cellular channel in toronto," *IEEE Transactions on veicular tecnhnology, vol 43. No 4, pp. 837-847*, 1994. 3.3.2
- [43] Pedro Vladimir Gonzalez Castellanos, *Caracterização do Canal de Propagação Banda Larga na faixa UHF para Aplicações de TV Digital*, Ph.D. thesis, Departamento de Engenharia Elétrica, PUC-Rio, 2009. 3.3.2
- [44] Leni Joaquim de Matos, *Influência da Vegetação na Dispersão dos Sinais Rádio-Móveis*, Ph.D. thesis, Departamento de Engenharia Elétrica, PUC-Rio, 2005. 3.3.2
- [45] Anritsu, *Vector Signal Generator - MG3700A*. 4.2
- [46] Guillermo Acosta, "OFDM simulation using matlab," *Smart Antenna Research Laboratory, Georgia Institute of Technology*, 2000. 4.2
- [47] Anritsu, *MG3700A Vector Signal Generator Operation Manual (IQ ProducerTM)*. 4.2
- [48] J. P. Xu and B. R. Guan, "An efficient timing synchronization scheme for OFDM systems in ieee 802.16d," *APMC2005*, 2005. 4.3
- [49] T. A. Huynt, J. Kim, W-K. Cho, J. Choi, L. Kitaek, and J. Kwak, "A robust and low-complexity timing synchronization algorithm for adsrc system," . 4.3

- [50] “Propagation data and prediction methods for the planning of short-range outdoor radiocommunication systems,” *Recomendation ITU-R P.1407-2*, 2003. 6.7

A

Código utilizado no Matlab

Rotina de cálculo de recomendação ITU-R 1546-2, feita no Matlab®.

Listing A.1: principal.m

```
%%%%%%%PROGRAMA PRINCIPAL
%%% FALTA ADICIONAR O PERFIL DO MAPA DE COST231 e posteriormente de São Paulo

clear all;
freq = 1800; %Valor que deve estar entre 30 e 3000 MHz
mixed_path = 'n'; %Anexo 6 - Step 1.
info_terreno = 1; %Flag que determina se ha terreno (1) ou nao (0)
perfil = [104.0 102.0 90.0 91.0 88.0 90.0 93.0 91.0 89.0 88.0 80.0 80.0 80.0 74.0 68.0 62.0 60.0 60.0 60.0 57.0 ...
56.0 47.0 46.0 44.0 40.0 40.0 36.0 29.0 26.0 22.0 20.0 22.0 28.0 25.0 21.0 20.0 20.0 24.0 29.0 34.0 ...
40.0 38.0 39.0 36.0 33.0 26.0 20.0 20.0 20.0 19.0 18.0 17.0 17.0 16.0 16.0 15.0 14.0 13.0 13.0 ...
12.0 11.0 11.0 10.0 9.0 9.0 8.0 7.0 7.0 6.0 6.0 6.0 5.0 5.0 5.0 4.0 4.0 3.0 3.0 3.0 2.0 2.0 0.0 ...
0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 ...
0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 2.0 3.0 3.0 4.0 5.0 6.0 ...
7.0 7.0 8.0 8.0 9.0 10.0 11.0 12.0 12.0 13.0 14.0 14.0 15.0 15.0 16.0 16.0 18.0 20.0 18.0 18.0 17.0 ...
17.0 16.0 16.0 15.0 15.0 14.0 14.0 13.0 12.0 12.0 11.0 11.0 10.0 10.0 9.0 9.0 8.0 8.0 7.0 7.0 6.0 ...
6.0 5.0 5.0 4.0 4.0 3.0 3.0 2.0 2.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 ...
1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 2.0 2.0 2.0 2.0 3.0 3.0 3.0 ...
3.0 4.0 4.0 4.0 4.0 5.0 5.0 5.0 6.0 6.0 6.0 7.0 7.0 7.0 8.0 8.0 8.0 8.0 9.0 9.0 9.0 ...
9.0 10.0 10.0 13.0 13.0 13.0 13.0 14.0 14.0 14.0 14.0 14.0 14.0 15.0 15.0 15.0 15.0 15.0 15.0 16.0 16.0 ...
16.0 16.0 16.0 17.0 17.0 17.0 17.0 18.0 18.0 18.0 18.0 18.0 19.0 19.0 19.0 19.0 19.0 19.0 19.0 20.0 ...
20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 26.0 30.0 35.0 38.0 34.0 28.0 ...
25.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 20.0 40.0 40.0 40.0 40.0 36.0 30.0 26.0 21.0 ...
20.0 26.0 36.0 40.0 40.0 33.0 26.0 20.0 20.0 20.0]; %Exemplo de perfil

path_type = 3; % sempre 3 quando caminho misto.
%prf_ty = [3 * ones(35,1); ones(35,1)]; %Tipo de perfil land = 3, warm sea= 1, coastal land zone = 4
tam_perf = size(perfil);
for i = 1 : tam_perf(2)
    if perfil(i) == 0
        if mixed_path == 's'
            prf_ty(i) = 1;
        else
            prf_ty(i) = path_type;
        end
    else
        prf_ty(i) = path_type;
    end
end
%Path Type land = 3, warm sea= 1, cold sea = 2
perc_tempo = 50; %Valor que deve estar entre 1% e 50%
zona = 0; %zona = 0 urbano denso; = 1 urbano; = 2 suburbano.
perc_ubica = 1;
dist = 10;
ha = 1;
h2 = 600;

res = dist / length(perfil);
for i = 1:length(perfil)
    d = i * res;
    if d >= 1
        E(i) = rec1546 (mixed_path, info_terreno, perfil(1:i), prf_ty(1:i), path_type, perc_tempo, freq, d, ha, zona, ...
        ... h2, perc_ubica);
        Lb(i) = 139 - E(i) + 20 * log10(freq);
    end
end

plot(perfil)
hold on
plot(Lb, 'r')
grid on
```

Listing A.2: rec1546.m

```

Programa de implementacao da Rec 1546-1 - Calculo de campo nos sistemas ponto-area
%operando entre 30-3000 MHz

function E = rec1546(mixed_path, info_terreno, perfil, prf_ty, path_type, perc_tempo, freq, dist, ha, zona, h2, perc_ubic)
resolution = dist / length(perfil); % resolucao do terreno em Km conforme perfil e distancia

if dist > 15
    index_perfil_inf = round(3 / resolution + 1);
    index_perfil_sup = round(15 / resolution);
    NMT = mean(perfil(index_perfil_inf : index_perfil_sup)); %Nivel medio do terreno
else
    NMT = 0;
end
heff = (ha + perfil(1)) - NMT;

index_perfil_inf = round(0.2 * dist / resolution + 1);
index_perfil_sup = round(dist / resolution);
if dist > 15
    index_perfil_inf = round(3 / resolution + 1);
    index_perfil_sup = round(15 / resolution);
end
hb = (ha + perfil(1)) - mean(perfil(index_perfil_inf : index_perfil_sup));

%Para o calculo de correcao de R
index_perfil_inf = round(0 * dist / resolution + 1);
index_perfil_sup = round(0.8 * dist / resolution);

if dist > 15
    index_perfil_inf = round((dist - 15) / resolution + 1);
    index_perfil_sup = round((dist - 3) / resolution);
end

%if zona == 0
% R = 30;
%elseif zona == 1
% R = 20;
%else
% R = 10;
%end
R = mean(perfil(index_perfil_inf : index_perfil_sup)) - perfil(index_perfil_sup);
if R < 10
    R = 10;
end
% E=R;
% return

h1 = calcula_h1(info_terreno, path_type, ha, dist, heff, hb); %Determina h1 conforme Anexo5, item 3.
%%%%% Step 2%%%%%
%%%%% Determina as percentagens de tempo menor e maior, assim como se havera ou
%nao interpolacao.
[perc_menor, perc_maior, perc_flag] = calcula_perc(perc_tempo);

%%%%% Step 3: %%%%%%
%determina a frequencia de operacao
[freq_menor, freq_maior, freq_flag] = calcula_freq(freq);

%%%%% Step 4: %%%%%%
%determina distancia desejada para busca nas curvas. Pode coincidir com as dist nominais, mas se isto
%nao ocorrer, determina as distancias inferior e superior para interpolacao.
[dist_menor, dist_maior, dist_flag, pos_dist] = calcula_dist(dist);

%%%%% Step 5: %%%%%%
if(mixed_path == 'n')
    dsT = 0;
    dT = 0;
%%%%% Step 6: %%%%%%

```

```

%%%%%
if perc_flag == 0
    %%%%%% Step 7: %%%%%%
    %%%%%% %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    %Faz calculo para perc_menor
    %Parte onde eh feita interpolacao ou extrapolacao na frequencia, ou le da tabela direto
    E = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_tempo, freq, ...
    ... freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
else
    %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    %%%%%% Step 10: %%%%%%
    %%%%%% %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    Einf = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_menor, freq, ...
    ... freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
    Esup = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_maior, freq, ...
    ... freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
    E = interp_perc(Einf, Esup, perc_tempo, perc_menor, perc_maior);
end
else
    %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    %%%%%% Step 11: %%%%%%
    %%%%%% %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    %%%%%% %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    %%%%%% Anexo 5 item 8: %%
    %%%%%% %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    %%%%%% %%%%%% Anexo 5 item 8.1:%%%%%
    %%%%%% %%%%%% %%%%%% %%%%%%
    % MI = 0;
    % Ns = 0;
    % Nc = 0;
    % dl = 0;
    % ds = 0;
    % dc = 0;
    % for ty = 1 : length(prf_ty)
    % if ty == 1
    % if prf_ty(ty) == 3
    % MI = MI + 1;
    % land = 1;
    % dl(MI) = resolution * land;
    % elseif prf_ty(ty) == 1
    % Ns = Ns + 1;
    % sea = 1;
    % ds(Ns) = resolution * sea;
    % elseif prf_ty(ty) == 4
    % Nc = Nc + 1;
    % coast = 1;
    % dc(Nc) = resolution * coast;
    % end
    % else
    % if prf_ty(ty) == 3 & prf_ty(ty - 1) ~= 3
    % MI = MI + 1;
    % land = 1;
    % dl(MI) = resolution * land;
    % elseif prf_ty(ty) == 3 & prf_ty(ty - 1) == 3
    % land = land + 1;
    % dl(MI) = resolution * land;
    % end
    % if prf_ty(ty) == 1 & prf_ty(ty - 1) ~= 1
    % Ns = Ns + 1;
    % sea = 1;
    % ds(Ns) = resolution * sea;
    % elseif prf_ty(ty) == 1 & prf_ty(ty - 1) == 1
    % sea = sea + 1;
    % ds(Ns) = resolution * sea;
    % end
    % if prf_ty(ty) == 4 & prf_ty(ty - 1) ~= 4
    % Nc = Nc + 1;
    % coast = 1;
    % dc(Nc) = resolution * coast;
    % elseif prf_ty(ty) == 4 & prf_ty(ty - 1) == 4
    % coast = coast + 1;
    % dc(Nc) = resolution * coast;
    % end
    % end
    % end
    % end
    % dsT = 0;
    % for i = 1 : Ns
    % dsT = dsT + ds(i);
    % end

```

```
% dIT = 0;
% for i = 1 : M1
% dIT = dIT + dl(i);
% end
% dcT = 0;
% for i = 1 : Nc
% dcT = dcT + dc(i);
% end

[pp, qq, rr] = find(prf.ty==1);
dsT = resolution * sum(rr);
[pp, qq, rr] = find(prf.ty==4);
dcT = resolution * sum(rr);
[pp, qq, rr] = find(prf.ty==3);
dIT = resolution * sum(rr);
dT = dsT + dIT + dcT;

%%%%%%%%%%%%%%%CALCULO SUPONDO O PERCURSO SENDO MAR%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%path_type = 1;
dist = dT;
if perc_flag == 0
    %%%%%%%%%%%%%%
    %% Step 7: %%%%%%
    %%%%%%%%%%%%%%
    %Faz calculo para perc_menor
    %Parte onde eh feita interpolacao ou extrapolacao na frequencia, ou le da tabela direto
    Esea = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_tempo, freq, ...
...freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
else
    %%%%%%%%%%%%%%
    %% Step 10: %%%%%%
    %%%%%%%%%%%%%%
    Einf = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_menor, freq, ...
...freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
    Esup = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_maior, freq, ...
...freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
    Esea = interp_perc(Einf, Esup, perc_tempo, perc_menor, perc_maior);
end
%%%%%%%%%%%%%%%CALCULO SUPONDO O PERCURSO SENDO TERRA%%%%%%%%%%%%%
path_type = 3;
dist = dT;
if perc_flag == 0
    %%%%%%%%%%%%%%
    %% Step 7: %%%%%%
    %%%%%%%%%%%%%%
    %Faz calculo para perc_menor
    %Parte onde eh feita interpolacao ou extrapolacao na frequencia, ou le da tabela direto
    Eland = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_tempo, freq, ...
...freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
else
    %%%%%%%%%%%%%%
    %% Step 10: %%%%%%
    %%%%%%%%%%%%%%
    Einf = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_menor, freq, ...
...freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
    Esup = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc_maior, freq, ...
...freq_menor, freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil);
    Eland = interp_perc(Einf, Esup, perc_tempo, perc_menor, perc_maior);
end
Fsea = (dsT + dcT) / dT;
A0_Fsea = 1 - (1 - Fsea)^(2/3);

% delta_sea = 0;
% for i = 1: Ns
% delta_sea = delta_sea + Esea * ds(i) / dsT;
% end
% for i = Ns + 1: Ns + Nc
% delta_sea = delta_sea + Esea * dc(i - Ns) / dsT;
% end
% delta_land = 0;
% for i = 1: M1
% delta_land = delta_land + Eland * dl(i) / dIT;
% end
%
% delta = delta_sea - delta_land;
delta = Esea - Eland;
```

```

V = max ([1.0 1.0+delta/40]);

A = (A0.Fsea)^V;
%%%%%%%%%%%%% NO CASO DE 1) LAND-SEA PATHS %%%%%%
%%%%%%%%%%%%% 2) LAND-COASTAL %%%%%%
%%%%%%%%%%%%% 3) LAND-(SEA+COASTAL) PATHS %%%

% if Ml == 1 | Ns == 1
% E = (1 - A) * Eland + A * Esea;
% end
%
% if Ml == 0
% E = 0;
% for i = 1 : Ns
% E = E + Esea * ds(i) / dT;
% end
%
% if (Ml >= 1 & Ns >= 1 & Nc >= 0)
% El = 0;
% for i = 1 : Ml
% El = El + Eland * dl(i) / dLT;
% end
%
% Es = 0;
% for i = 1 : Ns
% Es = Es + Esea * ds(i) / (dsT + dcT);
% end
%
% Ec = 0;
% for i = 1 : Nc
% Ec = Ec + Esea * dc(i) / (dsT + dcT);
% end
%
% E = (1 - A) * El + A * (Es + Ec);
% end
%
E = (1 - A) * Eland + A * (Esea + Ec);
end
%%%%%%%%%%%%% Step 12: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%% Correcao da altura da antena do receptor movel.
%%%%%%%%%%%%% Anexo 5 item 9: %%%%%%
Corr = 0;
Corr2 = 0;
if prf_ty(end) == 3
    if zona == 1 | zona == 0 % se e so na urbana
        Rp = (1000 * dist * R - 15 * h1) / (1000 * dist - 15);
        if Rp < 1
            Rp = 1
        end
        if h2 < Rp
            hdif = Rp - h2;
            Thetaclut = atan(hdif / 27) * 180 / pi;
            Knu = 0.0108 * sqrt(freq);
            v = Knu * sqrt(hdif * Thetaclut);
            Jv = 6.9 + 20 * log10(sqrt((v - 0.1)^2 + 1) + v - 0.1);
            Corr = 6.03 - Jv;
        else
            Kh2 = 3.2 + 6.2 * log10(freq);
            Corr = Kh2 * log10(h2 / Rp);
        end
        if Rp < 10
            Kh2 = 3.2 + 6.2 * log10(freq);
            Corr = Corr - Kh2 * log10(10 / Rp);
        end
    %if dist < 15
    %corr2 = -3.3 * log10(freq) * (1 - 0.85 * log10(dist)) * (1 - 0.46 * log10(1 + ha - R));
    %end
    elseif zona == 2
        Kh2 = 3.2 + 6.2 * log10(freq);
        Corr = Kh2 * log10(h2 / 10);%Rp por 10
    end
    else
        if h2 >= 10
            Kh2 = 3.2 + 6.2 * log10(freq);
            Corr = Kh2 * log10(h2 / 10);
        else
            Df = 0.0000389 * freq * h1 * 10;
        end
    end
end

```

```

Dh = 4.1 * (sqrt(h1) + sqrt(10));
d10 = (Df * Dh) / (Df + Dh);
if dist > d10
    Kh2 = 3.2 + 6.2 * log10 (freq);
    Corr = Kh2 * log10(h2 / 10);
else
    Df = 0.0000389 * freq * h1 * h2;
    Dh = 4.1 * (sqrt(h1) + sqrt(h2));
    dh2 = (Df * Dh) / (Df + Dh);
    if dist <= dh2
        Corr = 0;
    elseif dist > dh2 & dist < d10
        Kh2 = 3.2 + 6.2 * log10 (freq);
        Corr = Kh2 * log10(h2 / 10);
        Corr = Corr * log10(dist / dh2) / log10(d10 / dh2);
    end
end
end
end
E = E + Corr + Corr2;

%%%%%%%%%%%%% Step 13: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%% Correcao para trajetos urbanos/suburbanos.
%%%%%%%%%%%%% Anexo 5 item 10: %%%%%%
Corr_zona = 0;
if dist < 15 & (h1 - R) < 150
    if ha - R <= 1
        Corr_zona = -3.3 * log10(freq) * (1 - 0.85 * log10(dist)) * (1 - 0.46 * log10(1 + ha));
    else
        Corr_zona = -3.3 * log10(freq) * (1 - 0.85 * log10(dist)) * (1 - 0.46 * log10(1 + ha - R));
    end
end
E = E + Corr_zona;

%%%%%%%%%%%%% Step 14: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%% Correcao para angulo de despejamento.
%%%%%%%%%%%%% Anexo 5 item 11: %%%%%%
Corr_ang = 0;
if info_terreno == 1 & prf_ty(end) == 3
    theta = 0;
    thetaCA = 0;
    for i = length(perfil)-1 : -1 : 1
        %if resolution * i >= 16 || resolution * length(perfil) <= 16
        if (perfil(i) - h2 - perfil(end)) > 0
            theta_aux = atan((perfil(i) - h2 - perfil(end)) / ((dist - resolution * i) * 1000)) * 180 / pi;
            if theta < theta_aux
                theta = theta_aux;
            end
        end
    end
    theta;
    h1s = perfil(1) + ha;
    h2s = perfil (length(perfil)) + h2;
    thetaR = atan ((h1s - h2s) / (1000 * dist)) * 180 / pi;
    thetaCA = theta - thetaR;
    if thetaCA < 0.55
        thetaCA = 0.55;
    elseif thetaCA > 40
        thetaCA = 40;
    end
    if thetaCA > 0
        vlin = 0.036 * sqrt(freq);
        Jvlin = 6.9 + 20 * log10(sqrt((vlin - 0.1)^2 + 1) + vlin - 0.1);
        v = 0.065 * thetaCA * sqrt(freq);
        Jv = 6.9 + 20 * log10(sqrt((v - 0.1)^2 + 1) + v - 0.1);
        Corr_ang = Jvlin - Jv;
    end
    thetaCA;
    E = E + Corr_ang;
    %theta
end
%%%%%%%%%%%%%

```

```

%%%%% Step 15: %%%%%%
%%%%% Correcao para percentagem de ubicacao diferente de 50%.
%%%%% Anexo 5 item 12: %%%%%%
%%%%% if perc_ubica ~ = 50 & prf_ty(length(perfil)) == 3
    K = 1.2; %para sistemas moveis com antenas omni colocadas na parte sup do carro
    sigmaL = K + 1.3 * log10(freq);
    E = E + CalculaQ(perc_ubica / 100) * sigmaL;
end

%%%%% Step 16: %%%%%%
%%%%% Limitacao de E por Emax.
%%%%% Anexo 5 item 2: %%%%%%
Emax = calcula_emax(mixed_path, dist, perc_menor, dsT, dT, path_type);
if Emax < E
    E = Emax;
end

%%%%% Step 17: %%%%%%
%%%%% Anexo 5 item 14: %%%%%%
Lb = 139 - E + 20 * log10(freq);

```

Listing A.3: calculah1.m

```

function h1 = calcula_h1(info_terreno, path_type, ha, dist, heff, hb)

%%%%%Anexo 5, item 3%
if path_type == 1 | path_type == 2 %percurso todo sobre o mar
    h1 = ha;
    if h1 < 3
        h1 = 3; %h1 minimo eh 3 metros
    end
else
    if dist < 15
        if info_terreno == 0
            if dist <= 3
                h1 = ha; % h1
            else %com informacao de terreno
                h1 = ha + ( heff - ha ) * ( dist - 3 ) / 12;
            end
        else
            h1 = hb;
        end
    else
        h1 = heff;
    end
end

```

Listing A.4: calculaperc.m

```

function [perc_menor, perc_maior, perc_flag] = calcula_perc(perc_tempo)

%%%%% ANEXO 6 %%%%%%
%%%%% Step 2: %%%%%%
%%%%% %Determinacao das percentagem de tempo nominais
if perc_tempo == 1 | perc_tempo == 10 | perc_tempo == 50
    perc_menor = perc_tempo;
    perc_maior = -999;
    perc_flag = 0; % Nao precisa de interpolacao.
elseif perc_tempo > 1 & perc_tempo < 10
    perc_maior = 10;
    perc_menor = 1;
    perc_flag = 1;
end

```

```

elseif perc_tempo > 10 & perc_tempo < 50
    perc_maior = 50;
    perc_menor = 10;
    perc_flag = 2;
end

```

Listing A.5: calculafreq.m

```

function [freq_menor, freq_maior, freq_flag] = calcula_freq(freq)

%%%%% ANEXO 6 %%%%%%
%%%%% Step 3: %%%%%%
%%%%% determina a frequencia de operacao
if freq == 100 | freq == 600 | freq == 2000
    freq_menor = freq;
    freq_maior = -999;
    freq_flag = 0; %define que NAO havera interp de freq
else
    freq_flag = 1; %define que havera interp de freq
    if freq < 600
        freq_maior = 600;
        freq_menor = 100;
    elseif freq > 600 & freq < 2000
        freq_maior = 2000;
        freq_menor = 600;
    elseif freq > 2000
        freq_maior = 3000;
        freq_menor = 2000;
        freq_flag = 2; %define que havera EXTRAPOLACAO
    end
end

```

Listing A.6: calculadist.m

```

function [dist_menor, dist_maior, dist_flag, pos_dist] = calcula_dist(dist)

%%%%% ANEXO 6 %%%%%%
%%%%% Step 4: %%%%%%
%%%%% determina distancia desejada para busca nas curvas. Pode coincidir com as dist nominais, mas se isto
%%%%% nao ocorrer, determina as distancias inferior e superior para interpolacao.
dist1 = [1:20];
dist2 = [25:5:100];
dist3 = [110:10:200];
dist4 = [225:25:1000];
dist_posiveis = [dist1 dist2 dist3 dist4];
pos_dist = find(dist_posiveis == dist);
if isempty(pos_dist) == 1
    pos_inf = find(dist_posiveis <= dist);
    dist_menor = dist_posiveis(max(pos_inf));
    dist_maior = dist_posiveis(max(pos_inf) + 1);
    dist_flag = 1;
else
    dist_flag = 0;
    pos_inf = find(dist_posiveis <= dist);
    dist_menor = dist_posiveis(max(pos_inf));
    dist_maior = dist_posiveis(max(pos_inf) + 1);
end

```

Listing A.7: campopath.m

```

function E = campo_path(perc_flag, dist_flag, freq_flag, path_type, dist, info_terreno, h1, perc, freq, freq_menor, ...
    freq_maior, dist_menor, dist_maior, perfil)

if freq_flag == 0
   %%%%% Step 8: %%%%%%
   %%%%% Step 8.1: %%%%%%
    tabela = Etab(perc, path_type, freq_menor); %Retorna a tabela para este caso de %tempo/path/freq
    E_Result = interptabela(h1, dist_flag, tabela, dist, dist_menor, dist_maior, path_type, freq_menor, perc, perfil, ...

```

```

...info_terreno); %Calcula E com dist/h1 %resultado
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%% Step 9: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
elseif freq_flag == 1
    tabela = Etab(perc, path_type, freq_menor);
    Efinal = interptabela(h1, dist_flag, tabela, dist, dist_menor, dist_maior, path_type, freq_menor, perc, perfil, ...
...info_terreno);
    E_INF = Efinal; %para freq menor
    clear tabela Efinal
    tabela = Etab(perc, path_type, freq_maior); %Retorna a tabela para este caso de %tempo/path/freq MAIOR
    Efinal = interptabela(h1, dist_flag, tabela, dist, dist_menor, dist_maior, path_type, freq_maior, perc, perfil, ...
... info_terreno);
    E_SUP = Efinal;
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%% Anexo 5 item 6: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
    E_Result = E_INF + (E_SUP - E_INF) * (log10(freq / freq_menor)) / log10(freq_maior / freq_menor);
elseif freq_flag == 2
    tabela = Etab(perc, path_type, 600);
    E600 = interptabela(h1, dist_flag, tabela, dist, dist_menor, dist_maior, path_type, 600, perc, perfil, info_terreno);
    clear tabela
    tabela = Etab(perc, path_type, 2000);
    E2000 = interptabela(h1, dist_flag, tabela, dist, dist_menor, dist_maior, path_type, 2000, perc, perfil, info_terreno);
    E_Result = E600 + (E2000 - E600) * (log10(freq) - log10(600)) / (log10(2000) - log10(600)); %resultado

    Emax = calcula_emax('s', dist, perc, dist, dist, path_type);
    if Emax < E_Result
        E_Result = Emax;
    end
end
E = E_Result;

```

Listing A.8: etab.m

```

%Funcao que le o arquivo excel com as tabelas ITU-R 1546 e retorna a tabela escolhida
%land 3, cold sea 2,warm sea 1, sea 4

function tabela = Etab(perc,tempo,path1_type,freq_menor)

casosMHz = xlsread('todoscasos.xls');
cols_xMHz = find(casosMHz(2,:) == freq_menor);
subcasosMHz = casosMHz(:,cols_xMHz);

cols = find(subcasosMHz(4,:) == path1_type);
subsubcasosMHz = subcasosMHz(:,cols);
col_tempo = find(subcasosMHz(3,cols) == perc_tempo);
figura = subsubcasosMHz(1,col_tempo); %escolhe a guia da Figura desejada

z = num2str(figura);
texto = sscanf(z,'%s');
ordem = sprintf('tabela = xlsread(%ccurvas.xls%c,%cFig%c%c);','','','.',',',texto,'');
eval(ordem);

```

Listing A.9: interptabela.m

```

%funcao que recebe a tabela escolhida e faz interpolacao para os dados de
%h1 e dist, ou entao le direto da tabela se forem valores nominais
%freq e perc so foram adicionados para atender o caso h1<0 mar

function E = interptabela(h1,dist_flag,tabela,dist,dist_menor,dist_maior,path1_type,freq_menor, perc, perfil, info_terreno)
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%% Step 8.1.1: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
if h1 >= 10 & h1 <= 3000
    h1_posiveis = [10 20 37.5 75 150 300 600 1200];
    posicao_h1 = find( h1_posiveis == h1 );
    %%%%%%%%
    %%%%%% Anexo 5, item 4.1 Det. h1 minimo %%%%%%
    %%%%%%%%
    if isempty(posicao_h1) ~= 1
        h1_inf = h1;
        h1_flag = 0; % Nao precisa interpolacao
    else
        if h1 > 1200
            h1_inf = 600;
            h1_sup = 1200;
        end
    end
else
    E = tabela(dist_flag,h1,dist,dist_menor,dist_maior);
end

```

```

else
    pos_h1.inf = find( h1.possiveis < h1 );
    h1.inf = h1.possiveis( max( pos_h1.inf ) );
    h1.sup = h1.possiveis( max( pos_h1.inf ) + 1 );
end
h1.flag = 1; % Precisa de interpolacao
end
else
    h1.flag = 2; % fora da range
end
%%%%%%%%%%%%% Step 8.1.2 %%%%%%
%%%%%%%%%%%%% Step 8.1.3 %%%%%%
if h1.flag == 0
    %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
    %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
    %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
    if dist.flag == 0
        %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
        col = find(tabela(6,:)) == h1.inf;
        lin = find(tabela(7:84,1)) == dist;
        E = tabela((lin + 6),col);
    else %dist nao tabelada
        %%%%%% Step 8.1.5 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.5 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.5 %%%%%%
        col = find(tabela(6,:)) == h1.inf;
        lin = find(tabela(7:84,1)) == dist.menor;
        E1 = tabela((lin + 6),col); %interp primeiro na h
        col = find(tabela(6,:)) == h1.inf;
        lin = find(tabela(7:84,1)) == dist.maior;
        E2 = tabela((lin + 6),col);
        %%%%%% Anexo 5, item 5 %%%%%%
        %%%%%% Anexo 5, item 5 %%%%%%
        E = E1 + (E2 - E1) * (log10(dist / dist.menor)) / log10(dist.maior / dist.menor);
    end
else
    if h1 >= 10 & h1 <= 3000
        %%%%%% Step 8.1.6 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.6 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.6 %%%%%%
        %%%%%% Step 8.1.6 %%%%%%
        if dist.flag == 0
            %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
            %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
            %%%%%% Step 8.1.4 %%%%%%
            col = find(tabela(6,:)) == h1.inf;
            lin = find(tabela(7:84,1)) == dist;
            Einf = tabela((lin + 6),col);
            col = find(tabela(6,:)) == h1.sup;
            Esup = tabela((lin + 6),col);
            E = Einf + (Esup - Einf) * (log10( h1 / h1.inf )) / log10(h1.sup / h1.inf);
        else %dist nao tabelada
            %%%%%% Step 8.1.5 %%%%%%
            %%%%%% Step 8.1.5 %%%%%%
            %%%%%% Step 8.1.5 %%%%%%
            col = find(tabela(6,:)) == h1.inf;
            lin = find(tabela(7:84,1)) == dist.menor;
            Einf = tabela((lin + 6),col); %interp primeiro na h
            col = find(tabela(6,:)) == h1.sup;
            Esup = tabela((lin + 6),col);
            E1 = Einf + (Esup - Einf) * (log10(h1 / h1.inf)) / log10(h1.sup / h1.inf);
            col = find(tabela(6,:)) == h1.inf;
            lin = find(tabela(7:84,1)) == dist.maior;
            Einf = tabela((lin + 6),col);
            col = find(tabela(6,:)) == h1.sup;
            Esup = tabela((lin + 6),col);
            E2 = Einf + (Esup - Einf) * (log10(h1 / h1.inf)) / log10(h1.sup / h1.inf);
            %%%%%% Anexo 5, item 5 %%%%%%
            %%%%%% Anexo 5, item 5 %%%%%%
            E = E1 + (E2 - E1) * (log10(dist / dist.menor)) / log10(dist.maior / dist.menor);
        end
    %%%%%% Anexo 5, item 2 %%%%%%
    %%%%%% Anexo 5, item 2 %%%%%%

```

```

Efs = 106.9 - 20 * log10(dist);
Ese = 2.38 * (1 - exp(-dist / 8.94)) * log10(50 / perc);
if (path1.type == 3)
    Emax = Efs;
else
    Emax = Efs + Ese;
end
if Emax < E
    E = Emax;
end
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%% Step 8.2 %%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
elseif h1 < 10 & h1 >= 0 & path1.type == 3 %se h1<10m e se for terra ****
dHh1 = 4.1 * sqrt(h1);
dH10 = 4.1 * sqrt(10);
if dist < dHh1
    E10dH10 = interpdistancia(tabela,10,dH10);
    E10dHh1 = interpdistancia(tabela,10,dHh1);
    E10dist = interpdistancia(tabela,10,dist);
    E = E10dH10 + E10dist - E10dHh1;
else
    if dist < 1000
        col = find(tabela(6,:) == 10);
        somadist = dH10 + dist - dHh1;
        %*****pequena interp na distancia para h1=10m
        [dist_men, dist_mai, dist_flag, pos_dist] = calcula_dist(somadist);
        if isempty(pos_dist) == 1 %vazio
            lin = find(tabela(7:84,1) == dist_mai);
            Esup = tabela(lin + 6,col);
            lin1 = find(tabela(7:84,1) == dist_men);
            Einf = tabela(lin1 + 6,col);
            E = Einf + (Esup - Einf) * (log10(somadist / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
        else
            E = interpdistancia(tabela,10,somadist);
        end
        Efinal = E;
    end
endif
elseif h1 < 10 & h1 > 1 & path1.type == 3 %se h1<10m e se for mar(item 4.2)**somente aqui entra a freq e perc**
Dh1 = D06(freq_menor,h1,10);
D20 = D06(freq_menor,20,10);
if dist <= Dh1
    E = 106.9 - 20 * log10(dist) + 2.38 * (1 - exp(-dist / 8.94)) * log10(50 / perc); %Emax do anexo 5 item 2
elseif dist < D20 & dist > Dh1
    EDh1 = 106.9 - 20 * log10(Dh1) + 2.38 * (1 - exp(-Dh1 / 8.94)) * log10(50 / perc); %Emax para Dh1 do inciso2
    col = find(tabela(6,:) == 10);
    [dist_men, dist_mai, dist_flag, pos_dist] = calcula_dist(D20);
    lin=find(tabela(7:84,1) == dist_mai);
    Esup = tabela(lin + 6,col);
    lin1 = find(tabela(7:84,1) == dist_men);
    Einf = tabela(lin1 + 6,col);
    E10_D20 = Einf + (Esup - Einf) * (log10(D20 / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    %para h1=20 e d=D20:
    col = find(tabela(6,:) == 20);
    %fazendo interp na distancia, so mudou de col*****
    Esup = tabela(lin + 6,col);
    Einf = tabela(lin1 + 6,col);
    E20_D20 = Einf + (Esup - Einf) * (log10(D20 / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    ED20 = E10_D20 + (E20_D20 - E10_D20) * log10(h1 / 10) / log10(20 / 10);
    E = EDh1 + (ED20 - EDh1) * log10(dist / Dh1) / log10(D20 / Dh1);
elseif dist >= D20
    %calcula Elin e Eduaslin para eq 11c
    %para h1=10 e dist
    col = find(tabela(6,:) == 10);
    [dist_men, dist_mai, dist_flag, pos_dist] = calcula_dist(dist);
    lin = find(tabela(7:84,1) == dist_mai);
    Esup = tabela(lin + 6,col);
    lin1 = find(tabela(7:84,1) == dist_men);
    Einf = tabela(lin1 + 6,col);
    E10_d = Einf + (Esup - Einf) * (log10(dist / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    %para h1=20 e dist
    col = find(tabela(6,:) == 20);
    Esup = tabela(lin + 6,col);
    Einf = tabela(lin1 + 6,col);
    E20_d = Einf + (Esup - Einf) * (log10(dist / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    Elin = E10_d + (E20_d - E10_d) * log10(h1 / 10) / log10(20 / 10);
    %calculando Eduaslin com metodo de percurso terra, eqs 9*****

```

```

dHh1 = 4.1 * sqrt(h1);
dH10 = 4.1 * sqrt(10);
somadist = dH10 + dist - dHh1;
if dist < dHh1 %eq 9a
    E10dH10 = interpdistancia(tabela,10,dH10);
    E10dHh1 = interpdistancia(tabela,10,dHh1);
    E10dist = interpdistancia(tabela,10,dist);
    Eduaslin = E10dH10 + E10dist - E10dHh1;
else
    E10somadist = interpdistancia(tabela,10,somadist);
    Eduaslin = E10somadist;
if somadist > 1000 %extrapolacao valida so para h1<10, se a soma der maior que 1000km, eq 9c
    col = find(tabela(6,:) == 10);
    lin = find(tabela(7:84,1) == 975);
    E10_975km = tabela((lin + 6),col);
    col = find(tabela(6,:) == 10);
    lin = find(tabela(7:84,1) == 1000);
    E10_1000km = tabela((lin + 6),col);
    Eduaslin = E10_975 + (E10_1000 - E10_975) * log10(somadist / 975) / (log10(1000 / somadist));
end
end
Fs = (dist - D20) / dist;
E = Ein * (1 - Fs) + Eduaslin * Fs;
end
%%%%%%%%%%%%%%%
%%% Anexo 5, item 4.3 %%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%
elseif h1 < 0 & path1_type == 3 %***item 4.3***somento valido para percurso terra*****
if info_terreno == 1
    %correcao devido difracao ****
    %Caso em que ha info terreno disponivel. Nao fiz o outro caso sem terreno
    %obter thetaeff1 do terreno em graus(angulo de elevacao ate 15 km). Aqui eh valor de exemplo. Sempre positivo.
    resolution = dist / length(perfil);
    thetaeff1 = 0;
    for i = 1 : length(perfil)
        if resolution * i <= 15
            thetaeff1_aux = atan(perfil(i)/(resolution * i)) * 180 / pi;
            if thetaeff1 < thetaeff1_aux
                thetaeff1 = thetaeff1_aux;
            end
        end
    end
    vlin = 0.036 * sqrt(freq_menor);
    Jvlin = 6.9 + 20 * log10(sqrt((vlin - 0.1)^2 + 1) + vlin - 0.1);
    v = 0.065 * thetaeff1 * sqrt(freq_menor);
    Jv = 6.9 + 20 * log10(sqrt((v - 0.1)^2 + 1) + v - 0.1);
    Ch1d = Jvlin - Jv;
else
    thetaeff2 = atan (abs(h1) / 9) * 180 / pi;
    if freq_menor == 100
        Kv = 1.35;
    elseif freq_menor == 600
        Kv = 3.31;
    elseif freq_menor == 2000
        Kv = 6;
    end

    v = Kv * thetaeff2;
    Jv = 6.9 + 20 * log10(sqrt((v - 0.1)^2 + 1) + v - 0.1);
    Ch1d = 6.03 - Jv;
end
%correcao devido espalhamento troposferico ****
a = 6370;
k = 4/3;
thetae = 180 * dist / (a * pi * k);
if info_terreno == 1
    Ch1t = 30 * log10(thetae / (thetae + thetaeff1));
else
    Ch1t = 30 * log10(thetae / (thetae + thetaeff2));
end
Ch1 = max(Ch1d,Ch1t);
%calculando para h1=0, para somar com Ch1 ****
dHh1 = 4.1 * sqrt(0);
dH10 = 4.1 * sqrt(10);
if dist < dHh1 %nunca entra aqui pq h1=0
    E10dH10 = interpdistancia(tabela,10,dH10);
    E10dHh1 = interpdistancia(tabela,10,dHh1);
    E10dist = interpdistancia(tabela,10,dist);
    Eh1 = E10dH10 + E10dist + E10dHh1;
else
    if (dH10 + dist - dHh1) < 1000

```

```

somadist = dH10 + dist - dHh1;
Eh1 = interpdistancia(tabela,0,somadist);
%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%*****%fim/
else %extrapolacao valida so para h1<10, se a soma der maior que 1000km
    somadist = dH10 + dist - dHh1;
    E0_975km = interpdistancia(tabela,0,975);
    E0_1000km = interpdistancia(tabela,0,1000);
    Eh1 = E0_1000km - (E0_975km - E0_1000km) * log10(somadist / 1000) / (log10(1000 / 975));
end
E = Eh1 + Ch1;
end
end

```

Listing A.10: interpdistancia.m

```

%determina distancia inferior e superior a distancia desejada dist, para um dado h1 tabelado
function E = interpdistancia(tabela,h1,dist)

dist1 = [1:20];
dist2 = [25:5:100];
dist3 = [110:10:200];
dist4 = [225:25:1000];
dist_posiveis = [dist1 dist2 dist3 dist4];
if h1 > 0
    col = find(tabela(6,:) == h1);
    pos_inf = find(dist_posiveis < dist);
    dist_men = dist_posiveis(max(pos_inf)); %determina distancia inferior e superior a dist desejada
    dist_mai = dist_posiveis(max(pos_inf) + 1);
    if isempty(pos_inf) ~= 0
        %% Step 8.1.4 %%
        %% Step 8.1.5 %%
        %% Anexo 5, item 5 %%
        E = tabela((lin + 6),col);
    else %dist nao tabelada
        %% Step 8.1.5 %%
        %% Anexo 5, item 5 %%
        col = find(tabela(6,:) == h1);
        lin = find(tabela(7:84,1) == dist);
        E = tabela((lin + 6),col); %interp primeiro na h
        col = find(tabela(6,:) == h1);
        lin = find(tabela(7:84,1) == dist_mai);
        E2 = tabela((lin + 6),col);
        E = E2 + (E2 - E1) * (log10(dist / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    end
elseif h1==0 %faz extrapolacao para de h1=10m para h1=0m, usando h1 = 20m
    col = find(tabela(6,:) == 10);
    pos_inf = find(dist_posiveis < dist);
    dist_men = dist_posiveis(max(pos_inf));
    dist_mai = dist_posiveis(max(pos_inf) + 1);
    lin = find(tabela(7:84,1) == dist_mai);
    Esup = tabela((lin + 6),col);
    lin1 = find(tabela(7:84,1) == dist_men);
    Einf = tabela((lin1 + 6),col);
    E10 = Einf + (Esup - Einf) * (log10(dist / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    col = find(tabela(6,:) == 20);
    Esup = tabela((lin + 6),col);
    Einf = tabela((lin1 + 6),col);
    E20 = Einf + (Esup - Einf) * (log10(dist / dist_men)) / log10(dist_mai / dist_men);
    Eh1_0 = E10 - 10 * (E20 - E10) / (20 - 10);
    E = Eh1_0;
End

```

Listing A.11: calculaemax.m

```

function Emax = calcula_emax(mixed_path, dist, perc_menor, dsT, dT, path_type)

%%%%%
%%% Step 16: %%%
%%%%%
% Limitacao de E por Emax.
%%%%%

```

```
%%%%%% Anexo 5 item 2: %%%%%%
Efs = 106.9 - 20 * log10(dist);
Ese = 2.38 * (1 - exp( -dist / 8.94)) * log10 ( 50 / perc.menor);
if mixed_path == 'n'
    if (path.type == 3)
        Emax = Efs;
    else
        Emax = Efs + Ese;
    end
else
    Emax = Efs + dsT * Ese / dT;
End
```

Listing A.12: interpperc.m

```
function E = interp_perc(Einf, Esup, perc_tempo, perc_menor, perc_maior)

Qt = CalculaQ(perc_tempo / 100);
Qsup = CalculaQ(perc_maior / 100);
Qinf = CalculaQ(perc_menor / 100);
%%%%% Anexo 5 item 7: %%%%%%
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
E = Esup * (Qinf - Qt) / (Qinf - Qsup) + Einf * (Qt - Qsup) / (Qinf - Qsup);
```

Listing A.13: calculaq.m

```
%funcao distribuicao normal cumulativa complementar inversa Q(t/100)
function Q = calculaQ(argumento)

C0 = 2.515517;
C1 = 0.802853;
C2 = 0.010328;
D1 = 1.432788;
D2 = 0.189269;
D3 = 0.001308;
if argumento <= 0.5
    T = sqrt(-2 * log(argumento));
    Eps = ((C2 * T + C1) * T + C0) / (((D3 * T + D2) * T + D1) * T + 1);
    Q = T - Eps;
else
    T = sqrt(-2 * log(1 - argumento));
    Eps = ((C2 * T + C1) * T + C0) / (((D3 * T + D2) * T + D1) * T + 1);
    Q = -(T - Eps);
end
```

Rotina de cálculo de recomendação ITU-R 1411 feita no Matlab®.

Listing A.14: 1411.m

```
%%%%%CARREGA DADOS DE MAPA DO PROJETO COST231
clear all;

% Dados de predios
wall = dlmread('building.dat',' ',17,0);
tamwall = size(wall);
N = tamwall(1);
matriz = zeros(3501,3501);
matrizbuild = zeros(3501,3501);

% Dados de rotas - coordenadas
rota0 = dlmread('route0.rx',' ',12,0);
rota1 = dlmread('route1.rx',' ',12,0);
rota2 = dlmread('route2.rx',' ',12,0);
r0 = size(rota0);
r1 = size(rota1);
r2 = size(rota2);

%Dados de medidas - atenuacao
medidas = dlmread('pathloss.mess',' ',17,0);
metro201 = medidas(1 : r1(1) , 3);
metro200 = medidas(1 : r0(1) , 2);
metro202 = [medidas(1 : r1(1) , 4); medidas(r1(1) + 1 : r0(1) , 3); medidas(r0(1) + 1 : r2(1) , 2)];
m200 = size(metro200);
m201 = size(metro201);
```

```

m202 = size(metro202);

%PLOT de linhas em 3D
buil = 1;
j = 0;
for i = 1 : N
    if wall(i,6) == buil;
        j = j + 1;
    else
        if buil == 1
            plot3(wall(i - j : i - 1 , 1), wall(i - j : i - 1, 2), wall(i - j : i - 1 , 5),'b-', ...
            ...wall(i - j : i - 1, 3), wall(i - j : i - 1, 4), wall(i - j : i - 1 , 5),'b-');
        else
            plot3(wall(i - j - 1 : i - 1 , 1), wall(i - j - 1 : i - 1, 2), wall(i - j - 1 : i - 1 , 5),...
            ...'b-', wall(i - j - 1 : i - 1, 3), wall(i - j - 1 : i - 1, 4), wall(i - j - 1 : i - 1 , 5),'b-');
        end
        j = 0;
        buil = wall(i,6);
        hold on;
    end
end
plot3(rota0(1 : r0 , 2) , rota0(1 : r0 , 3) , 1.5 * ones(r0(1) , 1) , 'ro');
hold on;
plot3(rota1(1 : r1 , 2) , rota1(1 : r1 , 3) , 1.5 * ones(r1(1) , 1) , 'go');
hold on;
plot3(rota2(1 : r2 , 2) , rota2(1 : r2 , 3) , 1.5 * ones(r2(1) , 1) , 'ko');

% Rasterizacao de linhas
% for i = 1 : N
% for x = min(wall(i,1),wall(i,3)) : max(wall(i,1),wall(i,3))
% if (wall(i,1) - wall(i,3)) == 0
% y = x + 1;
% else
% m = (wall(i,2) - wall(i,4)) / (wall(i,1) - wall(i,3));
% b = wall(i,2) - m * wall(i,1);
% y = m * x + b;
% end
% matriz(x, floor(y)) = wall(i,5);
% end
% end

buil = 1;
j = 0;
%rasterizacao de areas
N
for i = 1 : N
    if wall(i,6) == buil;
        j = j + 1;
    else
        if buil == 1
            xmin = min([wall(i - j : i - 1 , 1); wall(i - j : i - 1, 3)]);
            xmax = max([wall(i - j : i - 1 , 1); wall(i - j : i - 1, 3)]);
            ymin = min([wall(i - j : i - 1 , 2); wall(i - j : i - 1, 4)]);
            ymax = max([wall(i - j : i - 1 , 2); wall(i - j : i - 1, 4)]);
            for xx = xmin : xmax
                for yy = ymin : ymax
                    IN = INPOLYGON(xx, yy, [wall(i - j : i - 1 , 1); wall(i - j : i - 1, 3)], ...
                    ...[wall(i - j : i - 1 , 2); wall(i - j : i - 1, 4)]);
                    if IN >= 0.5
                        matriz(xx, yy) = wall(i - 1 , 5);
                        matrizbuild(xx, yy) = wall(i - 1 , 6);
                    end
                end
            end
        else
            xmin = min([wall(i - j - 1 : i - 1 , 1); wall(i - j - 1 : i - 1, 3)]);
            xmax = max([wall(i - j - 1 : i - 1 , 1); wall(i - j - 1 : i - 1, 3)]);
            ymin = min([wall(i - j - 1 : i - 1 , 2); wall(i - j - 1 : i - 1, 4)]);
            ymax = max([wall(i - j - 1 : i - 1 , 2); wall(i - j - 1 : i - 1, 4)]);
            for xx = xmin : xmax
                for yy = ymin : ymax
                    IN = INPOLYGON(xx, yy, [wall(i - j - 1 : i - 1 , 1); wall(i - j - 1 : i - 1, 3)], ...
                    ...[wall(i - j - 1 : i - 1 , 2); wall(i - j - 1 : i - 1, 4)]);
                    if IN >= 0.5
                        matriz(xx, yy) = wall(i - 1 , 5);
                        matrizbuild(xx, yy) = wall(i - 1 , 6);
                    end
                end
            end
        end
    end
    j = 0;
end

```

```

    buil = wall(i,6);
end
i
end

%Obter Perfil dentro do mapa
x_tx = 1281;
y_tx = 1381;
x_rx = 1500;
y_rx = 21;
[myline,mycoords] = bresenham(matriz , [x_tx , y_tx ; x_rx , y_rx] , 1)
figure
for i = 100 :100
for j = 100 :100
plot3(i, j, matriz(i,j))
hold on
end
end

```

Listing A.15: cobertura.m

```

%%%%%% Determina a cobertura
%%%%% 1. Obtencao de Perfil de terreno
%%%%% 2. Correção de Perfil para uso de modelo (largura de ruas e altura de prédios uniforme)
%%%%% 3. Ângulo entre a linha que forma o TX e RX com a rua onde o RX está. (ATUALMENTE EM TESTES)
%%%%% 4. Cálculo da perda de propagação (POR PROGRAMAR)

x_rx = 200; % cordenadas do Receptor (VERIFICAR QUE SEMPRE ESTEJA NA RUA)
y_rx = 200;

% obtencao de perfil entre ERB e receptor
[perfil, predios] = Perfil.data (matriz, matrizbuild, x_rx, y_rx);

% correcao de perfil entre ERB e receptor para determinar altura m'dia e largura da rua m'dia
[h, rua] = Perfil.corr (perfil, predios);

%determinacao do angulo entre Tx-Rx e vetor de rua
step = 1;
x_dist_maior = 0;
y_dist_maior = 0;
dist_maior = 0;
for i = 30 : step : 35
    i
    for i1 = x_rx - i : 1 : x_rx + i
        if i1 < 1
            i1 = 1;
        elseif i1 > 2400
            i1 = 2400;
        end
        for j1 = y_rx - i : 1 : y_rx + i
            if j1 < 1
                j1 = 1;
            elseif j1 > 3400
                j1 = 3400;
            end
            if or(abs(i1 - x_rx) == i, abs(j1 - y_rx) == i)
                myline = bresenham(matriz , [x_rx , y_rx ; i1 , j1] , 0);
                norm(myline);
                if norm(myline) == 0
                    if sqrt( ( i1 - x_rx ) ^ 2 + ( j1 - y_rx ) ^ 2) > dist_maior
                        size(myline)
                        x_dist_maior = i1;
                        y_dist_maior = j1;
                        dist_maior = sqrt( ( i1 - x_rx ) ^ 2 + ( j1 - y_rx ) ^ 2)
                    end
                end
            end
        end
    end
end
end
end

```

Listing A.16: perfildata.m

```

function [myline, predios] = Perfil.data (matriz, matrizbuild, x_rx , y_rx)

x_tx = 1281; %coordenada do Transmissor
y_tx = 1381;

```

```
[myline,mycoords] = bresenham(matriz , [x_tx , y_tx ; x_rx , y_rx] , 0);
[predios,mycoords] = bresenham(matrizbuild , [x_tx , y_tx ; x_rx , y_rx] , 0);
```

Listing A.17: perfilcorr.m

```
function [H_mean, rua_mean] = Perfil_corr (perfil, predios)

H_mean = mean(perfil);

tam = size(perfil);
cont_rua = 0;
j = 1;

for i = 1: tam(2)-1
    if perfil(i) == perfil(i + 1)
        if perfil(i) == 0
            cont_rua = cont_rua + 1;
        end
    else
        rua(j) = cont_rua;
        cont_rua = 0;
        j = j + 1;
    end
end

rua_mean = mean(rua);
```

Geração de sinais OFDM com Matlab®.

Listing A.18: ofdmsignal.m

```
clear all;

Fs = 2083333.333;
Oversampling = 2;
Nfft = 256;
Prefixo_ciclico = 1/16;
M=4; % 0,1,2 ou 3

Ndados = 200; % dados
Nportadoras = Oversampling * Nfft;

X = zeros(Ndados,1);
Y1 = zeros(Ndados,1);
Y2 = zeros(Ndados,1);
Y3 = zeros(Nportadoras,1);
z1 = zeros(Nportadoras + Nportadoras * Prefixo_ciclico, 1);
z0 = zeros(Ndados,1);
g = zeros(Nportadoras,1);

%Geração de sequencia de enteros 0,1,2 ou 3
X = randint(Ndados, 1, M);

% Mapeo
Y1 = modmap(X, Fs, Fs, 'qask', M);

% converte em complexo
Y2 = amodce(Y1,1,'qam');

for i = 1 : Ndados;
    Y3(i + Nportadoras / 2 - Ndados / 2,1) = Y2(i,1);
end
Y3 = fftshift(Y3);
z0 = (1/Nfft).*ifft(Y3);
z0 = z0.';

margem = length(z0) * Prefixo_ciclico;
z1 = [z0((end-margem+1):end) z0];

I=real(z1);
Q=imag(z1);

RMSvalue = sqrt(sum(I.^2 + Q.^2)/(2*length(I)));
I = round(I*1634/RMSvalue); % To integer
Q = round(Q*1634/RMSvalue); % To integer
dlmwrite('OFDM_I.txt',I');
dlmwrite('OFDM_Q.txt',Q');
```

Captura de sinais OFDM com Matlab®.

Listing A.19: ofdmcampanha.m

```

clear Matriz;
clear relogio;
clear tempo;

k = 1;

for i = 1:500
    j = num2str(i);
    t= clock;
    name = ['C:\Documents and Settings\SignatureUser\Desktop\MEDIDAS\09-10-2008-teste' j '.txt'];
    %name.i = ['C:\Documents and Settings\SignatureUser\Desktop\MEDIDAS\...
...27-09-2008-Sinal_3.5GHz-PTX_menos10dBm_imag' j '.txt'];
    relogio = ['C:\Documents and Settings\SignatureUser\Desktop\MEDIDAS\clock' j '.txt'];
    %fid.r = fopen (name.r, 'w');
    %fid.i = fopen (name.i, 'w');
    %fid.rel = fopen (relogio, 'w');
    while( etime(clock,t) < 600 )
        if mod(round(etime(clock,t)),10) == 1
            etime(clock,t)
            10*log10(abs(sum(Signature.IQ_Data.^2./50)))
        end
        pause(1);
        Signature_Control('StartSweep');

        if strcmp(Signature_Setup_Data.Handshake,'on')
            while Signature_Setup_Data.DataReady ~= 1
                pause(0.01);
            end
            Signature_Control('StartSweep');
        end
        tempo(k,:) = clock;
        Matriz(k,:) = [tempo(k,:); Signature_IQ_Data];
        %Matriz.i(k,:) = [tempo imag(Signature_IQ_Data)];
        Signature_IQ_Data(:,1:10).';
        %fprintf(fid.r, '%f\n' ,Matriz.r);
        %fprintf(fid.i, '%f\n' ,Matriz.i);
        %fprintf(fid.rel, '%f\n' ,tempo);
        k = k + 1;
    end
    k = 1;
    var = 'Inicio de gravacao';
    dlmwrite(name, Matriz);
    dlmwrite(relogio, tempo);
    var = 'Fim de gravacao';
    %dlmwrite(name.i, Matriz.i);

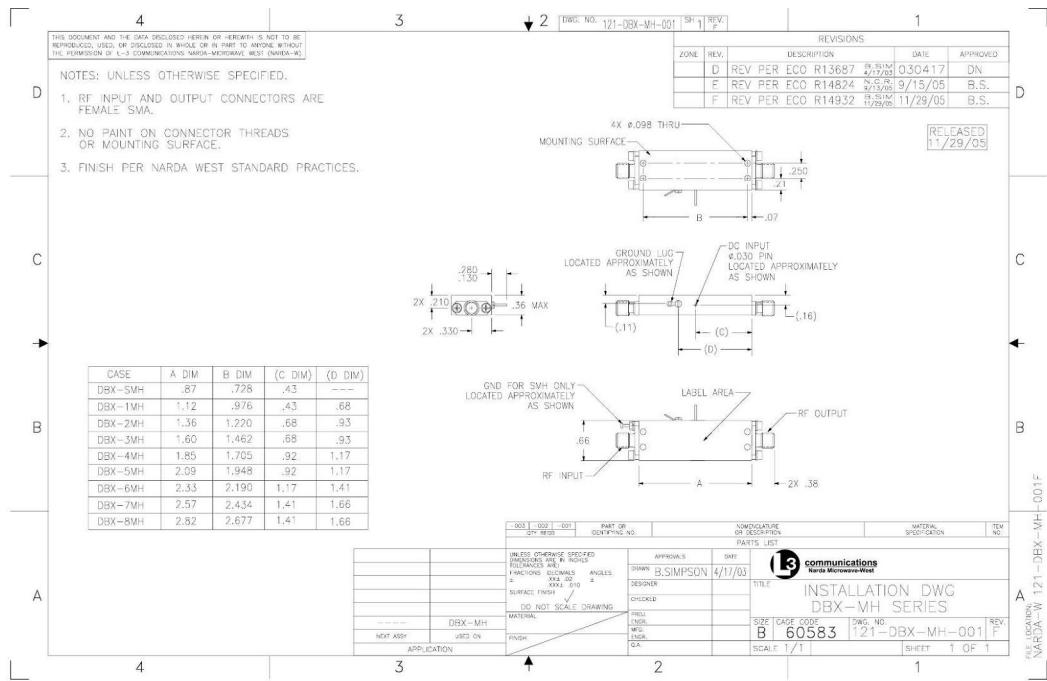
    %ST = fclose(fid.r);
    %ST = fclose(fid.i);
    %ST = fclose(fid.rel);
end

```

B

Especificação de equipamentos

Amplificador de Baixo Ruído (estrutura DBX-2MH)



Antena Estação Rádio Base



3.5 GHz 15 dBi 120 Degree Vertical Polarized Sector Panel Antenna - Model: HG3515P-120

Applications and Features

Applications:

- 3.5 GHz Band Applications
- Wireless LAN systems
- IEEE 802.16e Applications
- WiMAX
- Mobile WiMAX
- SOFDMA
- Wireless Internet Provider "cell" sites

Features:



- Superior performance
- All weather operation
- Vertical Polarized
- 20° Down-Tilt Mounting Bracket
- Includes Mast Mounting Hardware
- Integral N-Female Connector
- RoHS Compliant



Description

The HyperGain® HG3515P-120 Sector Panel Antenna combines high gain with a wide 120° beam-width. It is a professional quality "cell site" antenna designed primarily for service providers in the 3.5GHz band. Typical applications include IEEE 802.16e, WiMAX and Mobile WiMAX applications.

This 3.5 GHz sector antenna features a heavy-duty plastic radome for all-weather operation. The heavy-duty mounting system allows installation adjusts from 0 to 20 degrees downtilt.

This is an ideal choice for Wireless Internet Provider "cell" sites since the cell size can be easily determined by adjusting the down-tilt angle. Horizontal coverage is a full 120 degrees.



e-mail: sales@hyperlinktech.com • tel: 561-995-2256 • fax: 561-995-2432
web: www.hyperlinktech.com • 1201 Clint Moore Road • Boca Raton FL 33487

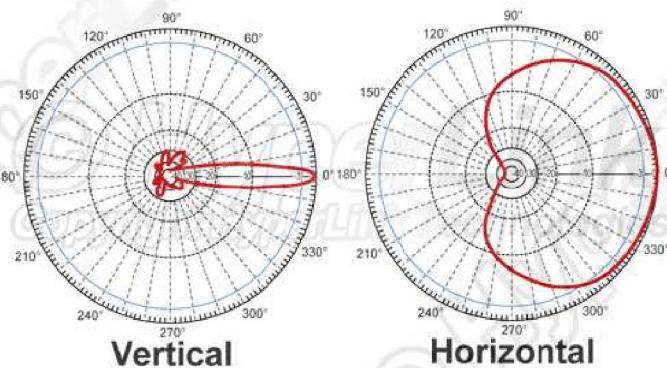
Copyright © HyperLink Technologies, Inc. All rights reserved.

**Specifications**

Frequency	3400 - 3700 MHz
Gain	15 dBi
Polarization	Vertical
Horizontal Beam Width	120°
Vertical Beam Width	8°
Impedance	50 Ohm
VSWR	≤ 1.5:1 avg.
Front to Back Ratio	≤ 21 dB
Max. Input Power	50 Watts
Lightning Protection	DC Ground
Connector	Integral N-Female
Weight	5.0 lbs. (2.3 kg)
Dimensions	24.8 x 6.3 x 2.3 in (630 x 160 x 60 mm)
Radome Material	UV-inhibited PVC
Mounting	1.5" (40 mm) to 2" (53 mm) dia. mast max.
Operating Temperature	-40° C to to 60° C (-40° F to 140° F)
Rated Wind	>130 MPH (210 Km/h)
RoHS Compliant	Yes

Wind Loading Data

Wind Speed (MPH)	Loading
100	34 lb.
125	54 lb.

RF Antenna Gain Patterns**Guaranteed Quality**

This product is backed by Hyperlink's Limited Warranty.



e-mail: sales@hyperlinktech.com • tel: 561-995-2256 • fax: 561-995-2432
web: www.hyperlinktech.com • 1201 Clint Moore Road • Boca Raton FL 33487

Copyright © HyperLink Technologies, Inc. All rights reserved.

Antena do Receptor



3.5 MHz 5 dBi RP-SMA Plug High Performance "Rubber Duck" Antenna – Model: HG3505RD-RSP

Applications and Features

Applications:

- 3.5 GHz Band Applications
- Wireless LAN systems
- IEEE 802.16e Applications
- WiMAX
- Mobile WiMAX
- SOFDMA
- Multipoint and Mobile Applications

Features:

- Flexible "Rubber Duck" antenna
- Tilt and swivel design
- Reverse Polarity SMA-Plug (RP-SMA) Connector
- RoHS Compliant



Description

This high performance 3.5 GHz omnidirectional "rubber-duck" antenna provides broad coverage and 5 dBi gain. It is a coaxial sleeve design with an omni-directional pattern. Typical applications include IEEE 802.16e, WiMAX and Mobile WiMAX applications.

Measuring 8.2" long, this flexible antenna features a tilt-and-swivel Reverse Polarity SMA-Plug (RP-SMA) connector, allowing them to be used vertically, at a right angle, or any angle in-between. It is suitable as a replacement RF antenna for 3.5GHz radios that are equipped with RP-SMA connectors.

Specifications

Electrical Specifications

Frequency	3400-3600 MHz
Gain	5 dBi
Horizontal Beam Width	360°
Impedance	50 Ohm
Max. Power	1W
VSWR	≤ 2.0

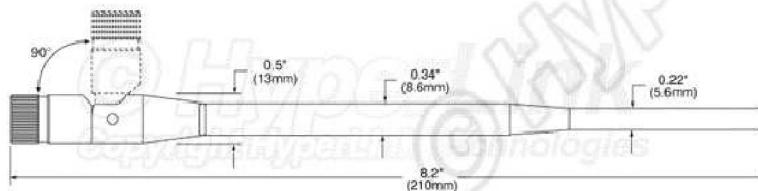
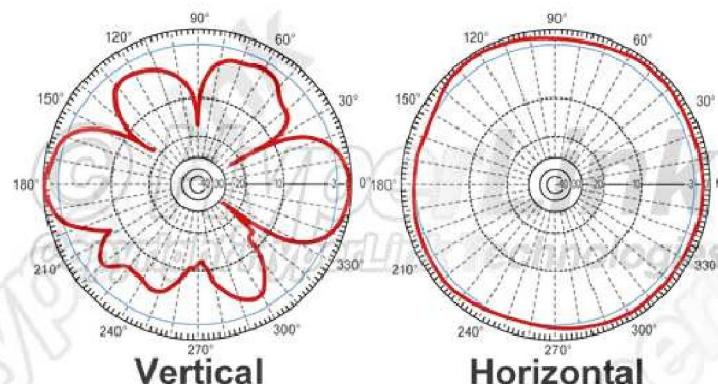


e-mail: sales@hyperlinktech.com • tel: 561-995-2256 • fax: 561-995-2432
web: www.hyperlinktech.com • 1201 Clint Moore Road • Boca Raton FL 33487

Copyright © HyperLink Technologies, Inc. All rights reserved.

**Mechanical Specifications**

Weight	0.7 oz. (20 g)
Length	8.2 in. (210 mm)
Max. Diameter	0.52" (13 mm)
Finish	Matte Black
Connector	RP-SMA Plug
Operating Temperature	-30° C to 60° C (-22° F to 140° F)
Polarization	Vertical
Flame Rating	UL 94HB
RoHS Compliant	Yes

Dimensions**RF Antenna Patterns****Guaranteed Quality**

This product is backed by Hyperlink's Limited Warranty

Optional Magnetic Mount

	HMA6	Reverse-Polarity SMA-Jack (RP-SMA Jack) magnetic mount with 5 ft. high performance low-loss 100 series cable terminated with a Reverse-Polarity SMA Plug (RP-SMA Plug) or Reverse-Polarity TNC Plug (RP-TNC Plug) connector. Custom connectors and cable lengths also available.
--	-------------	--



e-mail: sales@hyperlinktech.com • tel: 561-995-2256 • fax: 561-995-2432
web: www.hyperlinktech.com • 1201 Clint Moore Road • Boca Raton FL 33487

Copyright © HyperLink Technologies, Inc. All rights reserved.

C**Autorização de Uso Temporário de Radiofrequências****AGÊNCIA NACIONAL DE TELECOMUNICAÇÕES**

ATO Nº. 5871 DE 02 DE OUTUBRO DE 2008

O SUPERINTENDENTE DE RADIOFREQÜÊNCIA E FISCALIZAÇÃO DA AGÊNCIA NACIONAL DE TELECOMUNICAÇÕES – ANATEL, no uso da competência que lhe confere o Art. 202, inciso III, do Regimento Interno da Anatel, aprovado pela Resolução nº 270, de 19 de julho de 2001, e

CONSIDERANDO o disposto no Art. 163 da Lei nº 9.472, de 16 de julho de 1997;

CONSIDERANDO o disposto no Regulamento sobre Autorização de Uso Temporário de Radiofrequências, aprovado pela Resolução nº 457, de 18 de janeiro de 2007, publicado no Diário Oficial da União de 25 de janeiro de 2007,

RESOLVE:

Art 1º Autorizar FACULDADES CATÓLICAS, CNPJ nº 33.555.921/0001-70, a realizar operação temporária de equipamentos de radiocomunicação nas seguintes condições:

- Local(is):
Estação 1: Rua Marquês de São Vicente 225, Gávea - Rio de Janeiro/RJ - Coord.: Lat.22°50'46.40 / Long.43°W135°64.0

- Período: 9 de Outubro de 2008 a 21 de Novembro de 2008.

- Freqüências, largura da faixa de operação e Potência máxima de transmissão: conforme tabela I anexa.

- Quantidade de Estações: conforme tabela II anexa.

Art 2º Esta autorização de uso de radiofrequências é outorgada em caráter secundário, não tendo a autorizada direito a proteção contra interferência prejudicial, inclusive de estações de mesmo tipo, não podendo causar interferências a sistemas operando em caráter primário. A transmissão deve ser imediatamente interrompida caso venha a provocar interferência em sistemas de comunicações já autorizados.

Art 3º Este Ato constitui-se na Licença para Funcionamento de Estação na forma descrita no Art.1º e na Autorização para Uso de Radiofrequência, entrando em vigor a partir da data de recolhimento do Preço Público pelo Direito de Uso de Radiofrequência, no valor de R\$ 123,80 (cento e vinte e três reais e oitenta centavos), da Taxa de Fiscalização de Instalação, no valor de R\$ 190,98 (cento e noventa reais e noventa e oito centavos) e do Preço Público pelo Direito de Exploração de Serviços de Telecomunicações, no valor de R\$ 20,00 (vinte reais), que deverá(ão)s por meio de Documento de Arrecadação de Receitas do FISTEL, em qualquer agência da rede bancária.


EDILSON RIBEIRO DOS SANTOS
 Superintendente de Radiofrequência e Fiscalização

 ANATEL/SRF
 SICAP: 200890164090
 DATA: 02/10/2008
 VISTO: _____

ANEXO AO ATO Nº 5871/2008-ANATEL
RELAÇÃO DE FREQUÊNCIAS AUTORIZADAS

ESTAÇÃO	FREQÜÊNCIA	K	B	A (km²)	T2 (anos)	F (f)	Potência	Ganho (dBi)	VALOR MÍNIM O (R\$)	VALOR DEVIDO (R\$)
1	3430.00000000 (MHz)	50	3,500	11,404	3	0,07109	7,000 (W)	25,0	20,00	123,80
TOTAL (R\$)									20,00	123,80

QUANTIDADE DE ESTAÇÕES

ESTAÇÃO	SERVIÇO	TIPO	QTD	MÓVEIS/ TERMINAIS
1	035 - ESPC P/FINS CIENTIF. EXPERIMENTAIS	ESTACOES DE BASE	1	1

D

Banco de Dados

Arquivos de Captura - Signature MS2781B

Arquivo	Tamanho [MB]	Modo de Medição
20_09_2008_Espectro_3_5GHz_1	4.750	Analisador de Espectro
20_09_2008_Espectro_3_5GHz_2	4.745	Analisador de Espectro
20_09_2008_Espectro_3_5GHz_3	4.745	Analisador de Espectro
20_09_2008_Espectro_3_5GHz_4	0.660	Analisador de Espectro
20_09_2008_Espectro_3_5GHz_5	4.734	Analisador de Espectro
20_09_2008_Espectro_3_5GHz_6	1.355	Analisador de Espectro

Tabela D.1: Formato de arquivos de captura MS2781 - Análise Espectral

Arquivo	Tamanho [MB]	Modo de Medição
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm1	143.772	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm2	165.795	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm3	98.181	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm4	107.794	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm5	108.897	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm6	106.605	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm7	108.941	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm8	95.872	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm9	107.497	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm10	108.882	Modo de captura I e Q
28_09_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm11	108.724	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm1	153.227	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm2	155.021	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm3	172.234	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm4	171.679	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm5	177.182	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm6	180.181	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm7	183.703	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm8	181.350	Modo de captura I e Q
02_11_2008_3.5GHz_PTX_menos9dBm9	185.385	Modo de captura I e Q
02_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm1	153.484	Modo de captura I e Q
02_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm2	175.431	Modo de captura I e Q
02_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm3	178.222	Modo de captura I e Q
02_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm4	175.689	Modo de captura I e Q
02_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm5	180.569	Modo de captura I e Q
04_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm1	153.484	Modo de captura I e Q
04_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm2	154.174	Modo de captura I e Q
04_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm3	173.077	Modo de captura I e Q
04_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm4	180.411	Modo de captura I e Q
04_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm5	173.527	Modo de captura I e Q
04_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm6	177.875	Modo de captura I e Q
06_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm1	212.808	Modo de captura I e Q
06_11_2008_20GHz_PTX_menos9dBm2	250.277	Modo de captura I e Q
06_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm1	170.215	Modo de captura I e Q
06_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm2	194.051	Modo de captura I e Q
09_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm1	168.422	Modo de captura I e Q
09_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm2	194.920	Modo de captura I e Q
09_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm3	204.084	Modo de captura I e Q
09_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm4	204.480	Modo de captura I e Q
09_11_2008_7MHz_PTX_menos9dBm5	208.154	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm1	138.337	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm2	160.037	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm3	168.015	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm4	144.390	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm5	141.664	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm6	155.774	Modo de captura I e Q
09_11_2008_1.75MHz_PTX_menos9dBm7	162.417	Modo de captura I e Q

E
Rotas de medição

1.75 MHz



09/11/2008 Part1



09/11/2008 Part2



09/11/2008 Part3

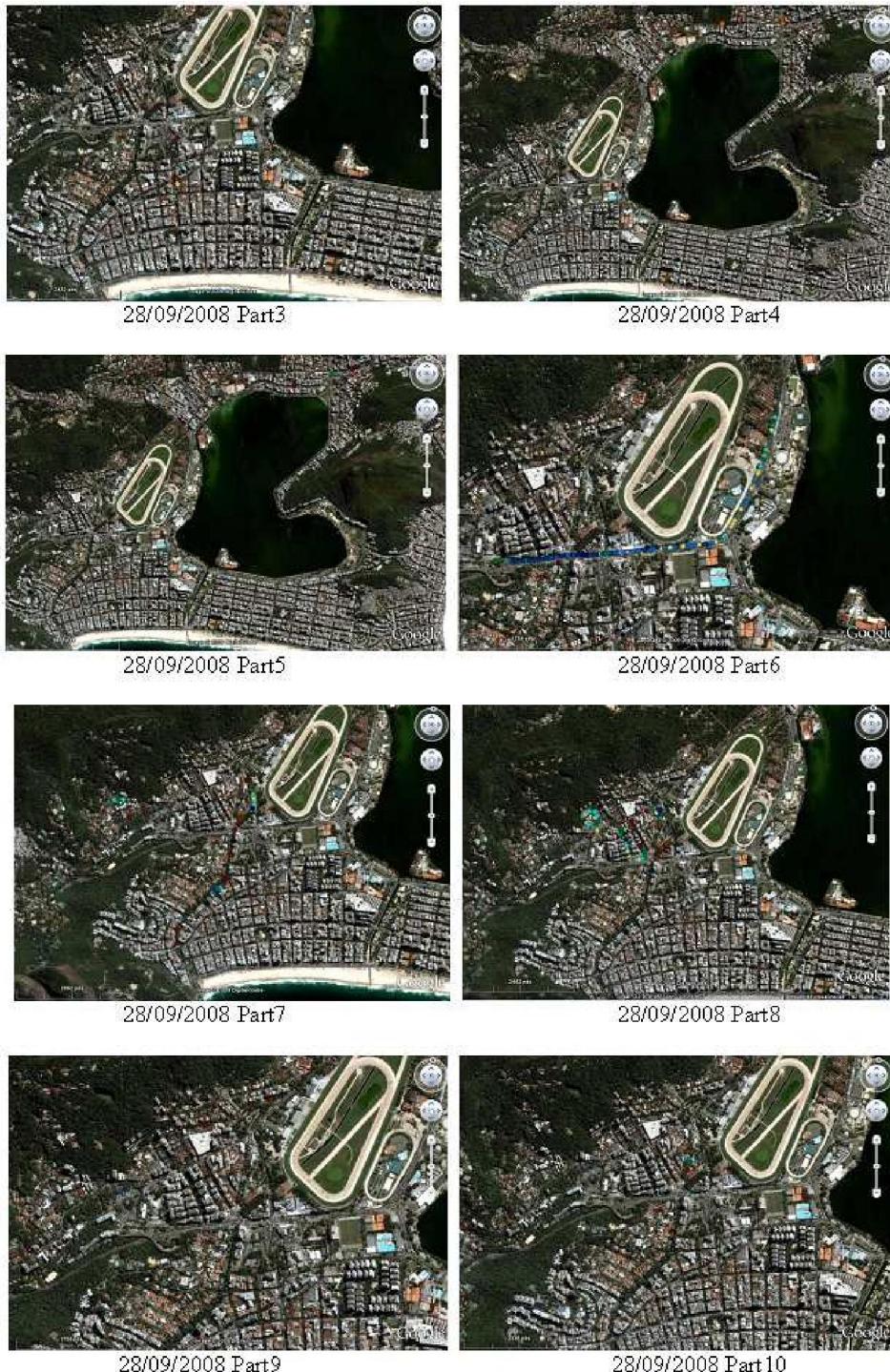


09/11/2008 Part4



3.5 MHz







28/09/2008 Part11



02/11/2008 Part1



02/11/2008 Part2



02/11/2008 Part3



02/11/2008 Part4



02/11/2008 Part5



02/11/2008 Part6







09/11/2008 Part3 09/11/2008 Part4



09/11/2008 Part5

20 MHz





