

## 7

### Referências Bibliográficas

BARROS. M. **Processos Estocásticos**. Papel Virtual, Brasil, 2004.

BOWERS, N.L. et al. **Actuarial Mathematics**. Second Edition. SOA- Society of Actuaries, 1997.

DRAFT. **Advice to the European Commission in the Framework of the Solvency II Project on Pillar I issues – further advice**. CEIOPS-CP-09/06, 10 November 2006.

FELBLUM, S. **NAIC Property/Casualty Insurance Company Risk Based Capital Requirements**. In: **Proceedings of Casualty Actuaries Society**, 83,1996,PP.297-435

FENASEG, Apresentações , **Modelo Interno - Capital Requerido para Risco de Subscrição**, ocorrido no dia 31 de maio de 2007.

<<http://www.fenaseg.org.br/main.asp?View=%7BE48C8F6F%2DF7CA%2D48B9%2DA006%2D6A91FB928FBF%7D&Team=&params=itemID=%7BD2D3D8BE%2D0C34%2D4934%2DB128%2DCCF2A5FB76A6%7D%3B&UIPartUID=%7B80714A74%2DABE0%2D496B%2DBCCD%2D266D2C64DE8C%7D>>

FERREIRA, W.J. **Coleção introdução à ciência atuarial**. v. 1, Rio de Janeiro, 1985.

FERREIRA, W.J. **Coleção introdução à ciência atuarial**. v. 2, Rio de Janeiro, 1985.

FERREIRA, W.J. **Coleção introdução à ciência atuarial**. v. 3, Rio de Janeiro, 1985.

FRAGA.E. **Avaliação do Risco de Subscrição de Prêmio utilizando Inferência Bayesiana**. Revista Brasileira de Risco e Seguro, v.1, n.1, p.64-83.abr./jul.,2005.

GAMERMAN, D. **Simulação Estocástica via Cadeias de Markov**. XII SINAPE-ABE

GRUPO DE SUBSCRIÇÃO. **Regulação das linhas de Ações Preventivas e Capital de Subscrição do Mercado Segurador Brasileiro.** Instituída pela Portaria SUSEP nº1.885/04.

INTERNATIONAL ACTUARIAL ASSOCIATION. **A global framework for insurer solvency assessment**, July 2007.

<[www.actuaries.org/LIBRARY/Papers/Global\\_Framework\\_Insurer Solvency\\_Assessment-public.pdf](http://www.actuaries.org/LIBRARY/Papers/Global_Framework_Insurer_Solvency_Assessment-public.pdf)>

JOHNSON, R. A., WINCHERN, D. W. **Applied Multivariate Statistical Analysis.** Fourth Edition – New Jersey, Prentice Hall, 1998.

KPMG. **Solvency II Briefing. Insurance Financial Service.** Second Edition, April 2007.

MEYER, P. L. **Probabilidade: aplicações à estatística;** tradução de Ruy de C.B. Lourenço Filho. 2ª ed. – Rio de Janeiro, LTC - Livros Técnicos e Científicos Editora, 1983.

MINISTÉRIO DA FAZENDA Conselho Nacional de Seguros Privados. Resolução **CNSP Nº178 de 2007.**

MINISTÉRIO DA FAZENDA Conselho Nacional de Seguros Privados. Resolução **CNSP Nº156 de 2006.**

MINISTÉRIO DA FAZENDA Conselho Nacional de Seguros Privados. Resolução **CNSP Nº157 de 2006.**

MINISTÉRIO DA FAZENDA Conselho Nacional de Seguros Privados. Resolução **CNSP Nº158 de 2006.**

MINISTÉRIO DA FAZENDA Superintendência de Seguros Privados. **Circular SUSEP Nº355** de 14 de dezembro de 2007.

ROSS, M.S., **Simulation.** Epstein Department of Industrial and Systems Engineering University of Southern California. Fourth Edition, Elsevier, 2006.

SLATER, D., GILLOTT, N. **Calibration of the General Insurance Risk Based Capital Model.** 2003.

TAYLOR, H., KARLIN, S. **A introduction to Stochastic Modeling.** Academic Press, 1994.

VALDEZ, E. A.; TANG A. (2006). **Economic Capital and the Aggregation of Risks using Copulas.** The 8th International Congress of Actuaries, Paris. Publicação eletrônica visualizada em dezembro, 2008.

<<http://www.ica2006.com/Papiers/282/282.pdf>>

## 8

## Anexos e Apêndices

## 8.1

## Cálculo da matriz de matrizes de variâncias e covariâncias

Variáveis de interesse:

$$y'_{it} = [e'_{it}, I_{it}f'_{it}, I_{it}g'_{it}, I_{it}h'_{it}, I_{it}]$$

	<i>e</i>	<i>f</i>	<i>g</i>	<i>h</i>	<i>I</i>
<i>e</i>	$\Sigma_{e,e,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{e,f,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{e,g,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{e,h,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{e,I,t,s}^{(sx,id)}$
<i>f</i>	$\Sigma_{f,e,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{f,f,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{f,g,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{f,h,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{f,I,t,s}^{(sx,id)}$
<i>g</i>	$\Sigma_{g,e,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{g,f,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{g,g,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{g,h,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{g,I,t,s}^{(sx,id)}$
<i>h</i>	$\Sigma_{h,e,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{h,f,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{h,g,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{h,h,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{h,I,t,s}^{(sx,id)}$
<i>I</i>	$\Sigma_{I,e,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{I,f,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{I,g,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{I,h,t,s}^{(sx,id)}$	$\Sigma_{I,I,t,s}^{(sx,id)}$

$$\Sigma_{e,e,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][e_{is} - E(e_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}\}$$

$$\Sigma_{e,f,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is}f_{is} - E(I_{is}f_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\}$$

$$\Sigma_{e,g,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is}g_{is} - E(I_{is}g_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\}$$

$$\Sigma_{e,h,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is}h_{is} - E(I_{is}h_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, h_{i0} = 1_{h_0}\}$$

$$\Sigma_{e,I,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is} - E(I_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}\}$$

$$\Sigma_{f,f,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})][I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\}$$

$$\Sigma_{f,g,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})][I_{is}g_{is} - E(I_{is}g_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\}$$

$$\Sigma_{f,g,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})][I_{is}g_{is} - E(I_{is}g_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\}$$

$$\Sigma_{f,h,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})][I_{is}h_{is} - E(I_{is}h_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, h_{i0} = 1_{h_0}\}$$

$$\Sigma_{f,l,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})][I_{is} - E(I_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\}$$

$$\Sigma_{g,g,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}g_{it} - E(I_{it}g_{it})][I_{is}g_{is} - E(I_{is}g_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\}$$

$$\Sigma_{g,h,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}g_{it} - E(I_{it}g_{it})][I_{is}h_{is} - E(I_{is}h_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}, h_{i0} = 1_{h_0}\}$$

$$\Sigma_{g,l,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}g_{it} - E(I_{it}g_{it})][I_{is} - E(I_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\}$$

$$\Sigma_{h,h,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}h_{it} - E(I_{it}h_{it})][I_{is}h_{is} - E(I_{is}h_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, h_{i0} = 1_{h_0}\}$$

$$\Sigma_{h,l,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}h_{it} - E(I_{it}h_{it})][I_{is} - E(I_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}, h_{i0} = 1_{h_0}\}$$

$$\Sigma_{l,l,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it} - E(I_{it})][I_{is} - E(I_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}\}$$

### 1. Covariância entre estados do titular nos períodos t e s:

$$\Sigma_{e,e,t,s}^{(sx,id)} \equiv \Sigma_{e,e,t,s}$$

$$\Sigma_{e,e,t,s} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][e_{is} - E(e_{is})]'\mid e_{i0} = 1_{e_0}\}$$

$$= E\{(e_{it} - p_{it})(e_{is} - p_{is})'\mid e_{i0} = 1_{e_0}\} =$$

$$= E\{(e_{it}e'_{is}) - (e_{it}p'_{is}) - (p_{it}e'_{is}) + (p_{it}p'_{is})\mid e_{i0} = 1_{e_0}\} =$$

$$= E(e_{it}e'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) - E(e_{it}p'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) - E(p_{it}e'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) + E(p_{it}p'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) =$$

$$= E(e_{it}e'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) - E(e_{it}\mid e_{i0} = 1_{e_0})p'_{is} - p_{it}E(e'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) + p_{it}p'_{is}$$

$$= E(e_{it}e'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) - p_{it}p'_{is} - p_{it}p'_{is} + p_{it}p'_{is}$$

$$= E(e_{it}e'_{is}\mid e_{i0} = 1_{e_0}) - p_{it}p'_{is}$$

O cálculo desta esperança depende das relações entre t e s, que pode ser t=s, t>s ou t<s. Como as probabilidades devem evoluir no tempo, deve-se saber a relação entre os estados no decorrer dos meses. Se t=t observa-se a relação entre os estados em um mesmo instante de tempo, ou seja, em um mesmo mês.

$$\color{red}{\oplus} \quad t=s$$

$$E(e_{it} e'_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \{P(e_{itk} = 1, e_{itl} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})\}_{k,l}$$

$$E(e_{it} e'_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{cases} \{P(e_{itk} = 1, e_{itl} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})\}_{k,l} = 0, \text{ se } k \neq l \\ P(e_{itk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}), \text{ se } k = l \end{cases}$$

Em um mesmo instante de tempo, apenas um estado recebe um, apenas um estado ocorre por unidade de tempo. Logo,

$$E(e_{it} e'_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & P\{e_{it1} = 1, e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & P\{e_{it1} = 1, e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it2} = 1, e_{it1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & P\{e_{it2} = 1, e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ P\{e_{it12} = 1, e_{it1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & P\{e_{it12} = 1, e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

$$E(e_{it} e'_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

$$E(e_{it} e'_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} p_{it1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & p_{it2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & p_{it12} \end{bmatrix} = \text{diag}(p_{it})$$

O comando “diag” é o comando que coloca o vetor argumento, no caso  $p_{it}$ , na diagonal principal de uma matriz diagonal.

✚  $t > s$

$$E(e_{it} e'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \{P(e_{itl} = 1, e_{itm} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})\}_{l,m}$$

$$E(e_{it} e'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1, e_{is1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & P\{e_{it1} = 1, e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & P\{e_{it1} = 1, e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it2} = 1, e_{is1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & P\{e_{it2} = 1, e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & P\{e_{it2} = 1, e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ P\{e_{it12} = 1, e_{is1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & P\{e_{it12} = 1, e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} & \dots & P\{e_{it12} = 1, e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

$$E(e_{it} e'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,12} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,12} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{12,1} & a_{12,2} & \dots & a_{12,12} \end{bmatrix}$$

$$a_{l,m} = \{P(e_{itl} = 1, e_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})\}_{l,m}$$

Lembrando que:

$$P(A|B) = P(A \cap B)/P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2)$$

$$a_{l,m} = P(e_{itl} = 1, e_{ism} = 1, e_{i0} = 1_{e_0})/P(e_{i0} = 1_{e_0})$$

$$a_{l,m} = P(e_{itl} = 1 | e_{ism} = 1, e_{i0} = 1_{e_0})P(e_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})P(e_{i0} = 1_{e_0})/P(e_{i0} = 1_{e_0})$$

$$a_{l,m} = P(e_{itl} = 1 | e_{ism} = 1, e_{i0} = 1_{e_0})P(e_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})$$

Pela propriedade de Markov:

$$a_{l,m} = P(e_{itl} = 1 | e_{ism} = 1)P(e_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})$$

Onde,

$$P(e_{itl} = 1 | e_{ism} = 1) = 1'_l (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_m$$

$1'_l$  – é o vetor (1x12) que recebe 1 na l – ésima posição e zero nas demais.

$1_m$  – é o vetor (12x1) que recebe 1 na m – ésima posição e zero nas demais.

$(P'_{s(i),d(i)})^{t-s}$  – Matriz de probabilidades de transição de estados do tempo s para o tempo t.

$1'_l (P'_{s(i),d(i)})^{t-s}$  – Seleciona a linha de probabilidades cujo estado será l em t.

$1'_l (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_m$  – seleciona a probabilidade de transição do estado m para o estado l ao mudar do instante s para t. Ou seja, seleciona a componente (m,l) da matriz.

$$P(e_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) = 1'_m (P'_{s(i),d(i)})^{s-0} 1_{e_0}$$

Esta probabilidade é o elemento (m,2) da matriz  $(P'_{s(i),d(i)})^s$ .

$$E(e_{it} e'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \text{diag}(p_{is})$$

✚  $t < s$

$$= E(e_{it} e'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) =$$

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$

Portanto, chamando  $X = e_{it} e'_{is}$  e  $Y = e_{itk}$  temos:

$$\sum_{k=1}^{12} E[e_{it} e'_{is} | e_{itk} = 1] p(e_{itk} = 1) =$$

$$p(e_{itk} = 1) = 1'_k p_{it}$$

Indica que a linha do estado k do vetor de probabilidades  $p_{it}$  é que recebe um.

$$= \sum_{k=1}^{12} E[e_{it} e'_{is} | e_{itk} = 1] 1'_k p_{it} =$$

Em  $E[e_{it} e'_{is} | e_{itk} = 1]$  o  $e_{it}$  deixa de ser variável aleatória, pois já tenho informação sobre qual estado k receberá o número um, ou seja, qual estado ocorrerá no tempo t. Então, já é possível representá-lo por um vetor do tipo  $1_k$  para selecionar este estado, como pode ser verificado a seguir. Lembrando que o vetor  $1_k$  é um vetor (12x1) que possui “1” na k-ésima linha e zero nas demais.  $1_k$  é um vetor indicador de estado.

$$= \sum_{k=1}^{12} 1_k E[e'_{is} | e_{itk} = 1] 1'_k p_{it} =$$

$$E[e'_{is} | e_{itk} = 1] =$$

$$= [P(e_{is1} = 1 | e_{itk} = 1) \quad \dots \quad P(e_{is12} = 1 | e_{itk} = 1)] = (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1'_k$$

$$= \sum_{k=1}^{12} 1_k (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1'_k 1'_k p_{it} =$$

$$= \begin{bmatrix} 1_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1'_1 1'_1 p_{it} \\ \vdots \\ 1_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1'_{12} 1'_{12} p_{it} \end{bmatrix} =$$

Para multiplicar por cada linha o elemento k correto, basta colocar as probabilidades  $p_{itk}$  como valores de uma matriz diagonal e multiplicá-la. Ou seja, colocar o vetor  $p_{it}$  na diagonal principal desta matriz.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_1 \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_{12} \end{bmatrix} =$$

Como  $\begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_1 \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_{12} \end{bmatrix}$  é um escalar posso trocar a ordem para

arrumar o cálculo.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_1 \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_{12} \end{bmatrix} =$$

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_1 \\ \vdots \\ 1'_{12} \end{bmatrix} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} =$$

$\begin{bmatrix} 1'_{11} \\ \vdots \\ 1'_{12} \end{bmatrix}$  é uma matriz identidade, logo,

$$= \text{diag}(p_{it})(P'_{s(i),d(i)})^{s-t}$$

Assim,

$$\Sigma_{e,e,t,s} = \begin{cases} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \text{diag}(p_{is}) - p_{it}p'_{is}, & \text{se } t > s \\ \text{diag}(p_{it}) - p_{it}p'_{it}, & \text{se } t = s \end{cases}$$

A fórmula final para qualquer período  $t, s = 1, 2, \dots, 12$  é dada por:

$$\Sigma_{e,e,t,s} = (P'_{s(i),d(i)})^{|t-s|} \text{diag}(p_{i,\min(t,s)}) - p_{it}p'_{is}$$

1

2

3

1. Para a primeira parte da fórmula final, no caso de  $t=s$  a matriz elevada à zero resulta em uma matriz identidade para a matriz de transição de probabilidades.

2. Para a segunda parte da fórmula final, se  $t=s$  em  $\min(t,s)$  fica o  $t$  mesmo, mas se  $t > s$  fica o  $s$  como podemos ver na fórmula da página anterior para  $\Sigma_{e,e,t,s}$ , acima da numerada em três partes.

3. Na terceira parte da fórmula se  $t=s$  fica  $t$  no lugar do  $s$  de  $p'_{is}$  e caso contrário continua assim mesmo.

Para a covariância entre estados do titular nos períodos  $t$  e  $s$  existe uma matriz destas para cada par de sexo e idade da base de dados. É importante lembrar que a matriz depende do sexo e da idade do indivíduo da apólice  $i$ . Expressando em termos das variáveis iniciais:

$$\Sigma_{e,e,t,s} = (P'_{s(i),d(i)})^{|t-s|} \text{diag}\left((P'_{s(i),d(i)})^{\min(t,s)} \mathbf{1}_{e_0}\right) - (P'_{s(i),d(i)})^t \mathbf{1}_{e_0} \mathbf{1}'_{e_0} (P_{s(i),d(i)})^s$$

## 2. Covariância entre estados do titular e do cônjuge nos períodos t e s.

$$\begin{aligned}
 \Sigma_{e,f,t,s}^{(sx,id)} &\equiv \Sigma_{e,f,t,s} \\
 \Sigma_{e,f,t,s} &= E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is}f_{is} - E(I_{is}f_{is})]'|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} \\
 &= E\{[e_{it} - p_{it}][I_{is}f_{is} - (p_{is}^A q'_{is})]'|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} \\
 &= E(e_{it}I_{is}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - E(e_{it}p_{is}^A q'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) \\
 &\quad - E(p_{it}I_{is}f_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) + E(p_{it}p_{is}^A q'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) = \\
 &= E(e_{it}I_{is}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - E(e_{it}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0})p_{is}^A q'_{is} \\
 &\quad - p_{it}E(I_{is}f_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) + p_{it}p_{is}^A q'_{is} = \\
 &= E(e_{it}I_{is}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - p_{it}p_{is}^A q'_{is} - p_{it}p_{is}^A q'_{is} + p_{it}p_{is}^A q'_{is} \\
 &= E(e_{it}I_{is}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - p_{it}p_{is}^A q'_{is}
 \end{aligned}$$

Por serem independentes é possível separar as variáveis  $e_{it}$ ,  $I_{is}$  e  $f'_{is}$  da seguinte maneira:

$$\begin{aligned}
 &= E(e_{it}I_{is}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) = \\
 &= E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) E(f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) = \\
 &= E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) q'_{is} =
 \end{aligned}$$

✚ t>s

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$ .

Ao definir  $X = e_{it}I_{is}$  e  $Y = I_{is}$  tem-se:

$$\begin{aligned}
 E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) q'_{is} &= \sum_{k=0}^1 E(e_{it}I_{is}|I_{is} = k)P(I_{is} = k|e_{i0} = 1_{e_0}) \\
 &= E(e_{it} * 1|I_{is} = 1)P(I_{is} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}) + E(e_{it} * 0|I_{is} = 0)[1 - P(I_{is} = 1|e_{i0} = 1_{e_0})] \\
 &= E(e_{it} * 1|I_{is} = 1)p_{is}^A + E(e_{it} * 0|I_{is} = 0)[1 - p_{is}^A]
 \end{aligned}$$

Então,

$$= E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) q'_{is} =$$

$$= E(e_{it} | I_{is} = 1) p_{is}^A q'_{is} = \begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A q'_{is} =$$

Pela lei das probabilidades totais:  $P(A|B) = \sum_k P(A \cap C_k | B)$ .

Considerando  $A = e_{it1}$ ,  $B = I_{is}$  e  $C_k = e_{isk}$  o  $k$  varia de 1 a 12.

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1, e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1, e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A q'_{is}$$

Lembrando que:

$$P(A|B) = P(A \cap B)/P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2)$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A q'_{is}$$

Não há informação sobre  $P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\}$ . Então, para calculá-la utiliza-se novamente:

$$P(A|B) = P(A \cap B)/P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2)$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{e_{isk} = 1, I_{is} = 1\}}{P\{I_{is} = 1\}} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{e_{isk} = 1, I_{is} = 1\}}{P\{I_{is} = 1\}} \end{bmatrix} p_{is}^A q'_{is}$$

$$= \left[ \begin{array}{c} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}}{P\{I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}}{P\{I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}} \end{array} \right] p_{is}^A q'_{is}$$

$$= \left[ \begin{array}{c} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk}}{p_{is}^A} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk}}{p_{is}^A} \end{array} \right] p_{is}^A q'_{is}$$

$$= \left[ \begin{array}{c} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{array} \right] q'_{is}$$

Como  $P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} = 1$ , tem-se:

$$= \left[ \begin{array}{c} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} p_{isk} \end{array} \right] q'_{is}$$

E  $P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} = P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1\}$  para o estado do titular ocorrer no instante  $s$ , necessariamente a variável  $I_{is} = 1$ . Se  $I_{is} = 1$  implica que  $e_{isk} = 1$  aconteça. Eles são contemporâneos. Por isto fica redundante usar os dois na condicional acima.

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix} q'_{is}$$

Sabe-se que  $P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1\}$  é uma probabilidade da matriz de transição de estados do titular  $i$  do instante  $t$  para o  $s$ , logo é possível escrevê-la assim:

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} q'_{is}$$

Os vetores  $1_1, 1_{12}$  e  $1_k$  são vetores de dimensão  $(12 \times 1)$  onde o  $k$ -ésimo elemento recebe 1 e os demais recebem zero. Estes vetores indicam a ocorrência do evento/estado, que na notação fica no índice do vetor 1. Para facilitar os cálculos pode-se retirar a parte que não depende de  $k$  do somatório com isto obtém-se:

$$= \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=1}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=1}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} q'_{is}$$

Pode-se retirar o primeiro elemento do somatório, pois ele é igual a zero. Pois a probabilidade do estado 1 é a probabilidade do indivíduo estar no fim da apólice.

$$= \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} q'_{is}$$

Desta forma escreve-se que:

$$\sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} = \sum_{k=2}^{12} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_{(12 \times 1)} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}_{(1 \times 1)} =$$

O número um do vetor acima está na k-ésima posição.

$$\begin{aligned} & \sum_{k=2}^{12} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_{(12 \times 1)} = \\ & = \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Logo,

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P\{e_{is1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is4} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is5} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is6} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is7} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is8} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is9} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is10} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is11} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

Definindo abaixo a notação, tem-se:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix}$$

Assim,

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is}$$

Então, escreve-se que:

$$= \begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} q'_{is} = \begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} q'_{is}$$

Percebendo que

$$\begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \end{bmatrix} = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s}$$

Pode-se escrever que:

$$E(e_{it} I_{is} f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} q'_{is}$$

✚ t < s

$$= E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) q'_{is} =$$

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$ .

O raciocínio para  $t < s$  deve ser o seguinte: Precisa-se saber a informação sobre  $e_{itk}$  antes de saber sobre a variável  $e_{it} I_{is}$ . Lembrando que no caso anterior

para  $t > s$  coloca-se na parte conhecida, condicional, a variável com índice  $s$  ( $I_{is}$ ).

Portanto, chamando  $X = e_{it}I_{is}$  e  $Y = e_{itk}$  tem-se que:

$$\sum_{k=1}^{12} E[e_{it}I_{is} | e_{itk} = 1] p(e_{itk} = 1) q'_{is} =$$

$$p(e_{itk} = 1) = 1'_k p_{it}$$

Indica que a linha do estado  $k$  do vetor de probabilidades  $p_{it}$  é que recebe um.

$$= \sum_{k=1}^{12} E[e_{it}I_{is} | e_{itk} = 1] 1'_k p_{it} q'_{is} =$$

Em  $E[e_{it}I_{is} | e_{itk} = 1]$  o  $e_{it}$  deixa de ser variável aleatória, pois já se tem informação sobre qual estado  $k$  receberá um, ou seja, qual estado ocorrerá no tempo  $t$ . Então, passa-se a poder representá-lo por um vetor do tipo  $1_k$  para selecionar este estado, como veremos a seguir. Lembrando que o vetor  $1_k$  é um vetor (12x1) que possui um na  $k$ -ésima linha e zero nas demais.  $1_k$  é um vetor indicador de estado.

$$= \sum_{k=1}^{12} 1_k E[I_{is} | e_{itk} = 1] 1'_k p_{it} q'_{is} =$$

$E[I_{is} | e_{itk} = 1]$ , esta parcela da conta representa o seguinte: dado que em  $t$  o estado  $k$  foi selecionado, qual a probabilidade da apólice  $i$  continuar ativa em  $s$ . Então,

$$E[I_{is} | e_{itk} = 1] = P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1) 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} 1_k$$

$P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1)$  é a probabilidade de estar ativo em  $s$ , dado que estava no estado  $k$  no instante  $t$ .  $(P'_{s(i),d(i)})^{s-t}$  é a matriz de probabilidades de transição de  $t$  para  $s$ . Seleciono o estado  $k$  com o vetor  $1_k$  e assim se pega somente as probabilidades de estar ativo em  $s$  com o vetor  $1'_A = (0,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1)$ , sendo o primeiro estado, o estado fim que, no caso, recebe zero.

$$= \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}_k \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_k \mathbf{1}'_k p_{it} q'_{is} =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \mathbf{1}'_1 p_{it} \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \mathbf{1}'_{12} p_{it} \end{bmatrix} q'_{is} =$$

Quando o objetivo é multiplicar por cada linha o elemento  $k$  correto, basta colocar as probabilidades  $p_{itk}$  como valores de uma matriz diagonal e multiplicá-la. Ou seja, colocar o vetor  $p_{it}$  na diagonal principal desta matriz.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \end{bmatrix} q'_{is} =$$

Como  $\begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \end{bmatrix}$  é um escalar posso trocar a ordem para arrumar o cálculo.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A \end{bmatrix} q'_{is} =$$

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_1 \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_{12} \end{bmatrix} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A q'_{is} =$$

$\begin{bmatrix} \mathbf{1}'_1 \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_{12} \end{bmatrix}$  é uma matriz identidade, logo,

$$= \text{diag}(p_{it}) (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A q'_{is}$$

Então,

$$\Sigma_{e,f,t,s} = \begin{cases} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} q'_{is} - p_{it} p_{is}^A q'_{is}, & \text{se } t \geq s \\ \text{diag}(p_{it}) (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A q'_{is} - p_{it} p_{is}^A q'_{is}, & \text{se } t < s \end{cases}$$

### 3. Covariância entre estados do titular e dos dois filhos entre os instantes $s$ e $t$ :

$$\Sigma_{e,g,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is}g_{is} - E(I_{is}g_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\}$$

$$\Sigma_{e,h,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is}h_{is} - E(I_{is}h_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, h_{i0} = 1_{h_0}\}$$

$$\Sigma_{e,g,t,s}^{(sx,id)} = \Sigma_{e,h,t,s}^{(sx,id)} = \Sigma_{e,g,t,s} = \Sigma_{e,h,t,s}$$

$$\begin{aligned} \Sigma_{e,g,t,s} &= E\{[e_{it} - p_{it}][I_{is}g_{is} - E(I_{is}g_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\} = \\ &= E\{(e_{it}I_{is}g'_{is}) - (e_{it}p_{is}^A u'_{is}) - (p_{it}I_{is}g'_{is}) + (p_{it}p_{is}^A u'_{is}) | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}\} = \\ &= E(e_{it}I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) - E(e_{it}p_{is}^A u'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) \\ &\quad - E(p_{it}I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) + E(p_{it}p_{is}^A u'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) = \\ &= E(e_{it}I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) - E(e_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0})p_{is}^A u'_{is} \\ &\quad - p_{it}E(I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) + p_{it}p_{is}^A u'_{is} = \\ &= E(e_{it}I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) - p_{it}p_{is}^A u'_{is} - p_{it}p_{is}^A u'_{is} + p_{it}p_{is}^A u'_{is} = \\ &= E(e_{it}I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) - p_{it}p_{is}^A u'_{is} \end{aligned}$$

Por serem independentes as variáveis  $e_{it}$ ,  $I_{is}$  e  $g'_{is}$  podem ser separadas da seguinte maneira:

$$\begin{aligned} &= E(e_{it}I_{is}g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) = \\ &= E(e_{it}I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) E(g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) = \\ &= E(e_{it}I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) E(g'_{is} | g_{i0} = 1_{g_0}) = \end{aligned}$$

$$= E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) u'_{is} =$$

✚ t=s

Em um mesmo instante de tempo, apenas um estado recebe 1, apenas um estado ocorre por unidade de tempo. Logo,

$$E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I \end{bmatrix} p_{it} u'_{it}$$

✚ t>s

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$

Ao definir  $X = e_{it} I_{is}$  e  $Y = I_{is}$  tem-se:

$$\begin{aligned} E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) u'_{is} &= \sum_{k=0}^1 E(e_{it} I_{is} | I_{is} = k) P(I_{is} = k | e_{i0} = 1_{e_0}) \\ &= E(e_{it} * 1 | I_{is} = 1) P(I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) + E(e_{it} * 0 | I_{is} = 0) [1 - P(I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0})] \\ &= E(e_{it} * 1 | I_{is} = 1) p_{is}^A + E(e_{it} * 0 | I_{is} = 0) [1 - p_{is}^A] \end{aligned}$$

Então,

$$\begin{aligned} &= E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) u'_{is} = \\ &= E(e_{it} | I_{is} = 1) p_{is}^A u'_{is} = \begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A u'_{is} = \end{aligned}$$

Pela lei das probabilidades totais:  $P(A|B) = \sum_k P(A \cap C_k | B)$ .

Considerando  $A = e_{it1}$ ,  $B = I_{is}$  e  $C_k = e_{isk}$  o  $k$  varia de 1 a 12.

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1, e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1, e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A u'_{is}$$

Lembrando que:

$$P(A|B) = P(A \cap B) / P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1) P(A_2 | A_1) P(A_3 | A_1 \cap A_2)$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A u'_{is}$$

Não há informação sobre  $P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\}$ . Então, para calculá-la utiliza-se novamente:

$$P(A|B) = P(A \cap B)/P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2)$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{e_{isk} = 1, I_{is} = 1\}}{P\{I_{is} = 1\}} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{e_{isk} = 1, I_{is} = 1\}}{P\{I_{is} = 1\}} \end{bmatrix} p_{is}^A u'_{is}$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}}{P\{I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}}{P\{I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}} \end{bmatrix} p_{is}^A u'_{is}$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk}}{p_{is}^A} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk}}{p_{is}^A} \end{bmatrix} p_{is}^A u'_{is}$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix} u'_{is}$$

Como  $P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} = 1$ , tem-se:

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix} \mathbf{u}'_{is}$$

E  $P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} = P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1\}$  para o estado do titular  $i$  ocorrer no instante  $s$ , necessariamente a variável  $I_{is} = 1$ . Se  $I_{is} = 1$  implica que  $e_{isk} = 1$  aconteça. Eles são contemporâneos. Por isto fica redundante usar os dois na condicional acima.

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix} \mathbf{u}'_{is}$$

Sabe-se que  $P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1\}$  é uma probabilidade da matriz de transição de estados do titular  $i$  do instante  $t$  para o  $s$ , logo é possível escrevê-la assim:

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \mathbf{1}_k p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \mathbf{1}_k p_{isk} \end{bmatrix} \mathbf{u}'_{is}$$

Os vetores  $\mathbf{1}_1, \mathbf{1}_{12}$  e  $\mathbf{1}_k$  são vetores de dimensão  $(12 \times 1)$  onde o  $k$ -ésimo elemento recebe 1 e os demais recebem zero. Estes vetores indicam a ocorrência do evento/estado que na notação fica declarado no índice do vetor 1. Para facilitar os cálculos pode-se retirar a parte que não depende de  $k$  do somatório com isto obtém-se:

$$= \begin{bmatrix} 1'_{11} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=1}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=1}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} u'_{is}$$

Pode-se retirar o primeiro elemento do somatório, pois ele é igual a zero. Pois, a probabilidade do estado um é a probabilidade do indivíduo estar no fim da apólice.

$$= \begin{bmatrix} 1'_{11} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} u'_{is}$$

Desta forma escreve-se que:

$$\sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} = \sum_{k=2}^{12} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_{(12 \times 1)} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}_{(1 \times 1)} =$$

O número um do vetor acima está na k-ésima posição.

$$\begin{aligned} & \sum_{k=2}^{12} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_{(12 \times 1)} = \\ & = \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \\ & = \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Logo,

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P\{e_{is1} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is2} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is3} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is4} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is5} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is6} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is7} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is8} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is9} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is10} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is11} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is12} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

Definindo abaixo a notação, tem-se:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix}$$

Assim,

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is}$$

Então, pode-se escrever:

$$= \begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} u'_{is} = \begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} u'_{is}$$

Percebendo que:

$$\begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \end{bmatrix} = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s}$$

Pode-se escrever:

$$E(e_{it} I_{is} g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} u'_{is}$$

Ou,

$$E(e_{it} I_{is} g'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, g_{i0} = 1_{g_0}) = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} (P'_{s(i),d(i)})^s 1_{e_0} u'_{is}$$

Olhando mais de perto:

$$(P'_{s(i),d(i)})^s 1_{e_0} = p_{is}$$

$$\begin{bmatrix} P\{e_{is1} = 1 | e_{i01} = 0\} & P\{e_{is1} = 1 | e_{i02} = 1\} & \dots & P\{e_{is1} = 1 | e_{i012} = 0\} \\ P\{e_{is2} = 1 | e_{i01} = 0\} & P\{e_{is2} = 1 | e_{i02} = 1\} & \dots & P\{e_{is2} = 1 | e_{i012} = 0\} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i01} = 0\} & P\{e_{is12} = 1 | e_{i02} = 1\} & \dots & P\{e_{is12} = 1 | e_{i012} = 0\} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} P\{e_{is1} = 1 | e_{i02} = 1\} \\ P\{e_{is2} = 1 | e_{i02} = 1\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i02} = 1\} \end{bmatrix}$$

Apenas a condicional  $e_{i02} = 1$ , pois segue o vetor de probabilidades iniciais.

$$t < s$$

$$= E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) u'_{is} =$$

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y} E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$ .

O raciocínio para  $t < s$  deve ser o seguinte: precisa-se saber a informação sobre  $e_{itk}$  antes de saber sobre a variável  $e_{it} I_{is}$ . Lembrando que no caso anterior para  $t > s$  coloca-se na parte conhecida, condicional, a variável com índice  $s$  ( $I_{is}$ ). Portanto, chamando  $X = e_{it} I_{is}$  e  $Y = e_{itk}$  tem-se:

$$\sum_{k=1}^{12} E[e_{it} I_{is} | e_{itk} = 1] p(e_{itk} = 1) u'_{is} =$$

$$p(e_{itk} = 1) = 1'_k p_{it}$$

Indica que a linha do estado  $k$  do vetor de probabilidades  $p_{it}$  é que recebe um.

$$= \sum_{k=1}^{12} E[e_{it} I_{is} | e_{itk} = 1] \mathbf{1}'_k \mathbf{p}_{it} \mathbf{u}'_{is} =$$

Em  $E[e_{it} I_{is} | e_{itk} = 1]$  o  $e_{it}$  deixa de ser variável aleatória, pois já se possui informação sobre qual estado  $k$  receberá um, ou seja, qual estado ocorrerá no tempo  $t$ . Então, é possível representá-lo por um vetor do tipo  $\mathbf{1}_k$  para selecionar este estado, como se vê a seguir. Lembrando que o vetor  $\mathbf{1}_k$  é um vetor (12x1) que possui um na  $k$ -ésima linha e zero nas demais.  $\mathbf{1}_k$  é um vetor indicador de estado.

$$= \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}_k E[I_{is} | e_{itk} = 1] \mathbf{1}'_k \mathbf{p}_{it} \mathbf{u}'_{is} =$$

$E[I_{is} | e_{itk} = 1]$ , esta parcela da conta representa o seguinte: dado que em  $t$  o estado  $k$  foi selecionado, qual a probabilidade da apólice  $i$  continuar ativa em  $s$ . Então,

$$E[I_{is} | e_{itk} = 1] = P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1) \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_k$$

$P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1)$  é a probabilidade de estar ativo em  $s$ , dado que estava no estado  $k$  no instante  $t$ .  $(P'_{s(i),d(i)})^{s-t}$  é a matriz de probabilidades de transição de  $t$  para  $s$ . Selecionando o estado  $k$  com o vetor  $\mathbf{1}_k$  e assim se pega somente as probabilidades de estar ativo em  $s$  com o vetor  $\mathbf{1}'_A = (0,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1)$ , sendo o primeiro estado, o estado fim que, no caso, recebe zero.

$$= \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}_k \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_k \mathbf{1}'_k \mathbf{p}_{it} \mathbf{u}'_{is} =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \mathbf{1}'_1 \mathbf{p}_{it} \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \mathbf{1}'_{12} \mathbf{p}_{it} \end{bmatrix} \mathbf{u}'_{is} =$$

Se quiser multiplicar por cada linha o elemento  $k$  correto, basta colocar as probabilidades  $p_{itk}$  como valores de uma matriz diagonal e multiplicá-la. Ou seja, colocar o vetor  $\mathbf{p}_{it}$  na diagonal principal desta matriz.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \\ \vdots \\ 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \end{bmatrix} u'_{is} =$$

Como  $\begin{bmatrix} 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \\ \vdots \\ 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \end{bmatrix}$  é um escalar pode-se trocar a ordem para arrumar o cálculo.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A \end{bmatrix} u'_{is} =$$

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_1 \\ \vdots \\ 1'_{12} \end{bmatrix} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A u'_{is} =$$

$\begin{bmatrix} 1'_1 \\ \vdots \\ 1'_{12} \end{bmatrix}$  é uma matriz identidade, logo,

$$= \text{diag}(p_{it}) (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A u'_{is}$$

Então,

$$\Sigma_{e,g,t,s} = \begin{cases} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} u'_{is} - p_{it} p_{is}^A u'_{is}, \text{ se } t \geq s \\ \text{diag}(p_{it}) (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A u'_{is} - p_{it} p_{is}^A u'_{is}, \text{ se } t < s \end{cases}$$

#### 4. Covariância entre estados do titular e a variável de vigência entre os instantes s e t:

$$\Sigma_{e,I,t,s}^{(sx,id)} = E\{[e_{it} - E(e_{it})][I_{is} - E(I_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}\}$$

$$\Sigma_{e,I,t,s} = E\{[e_{it} - p_{it}][I_{is} - E(I_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}\} =$$

$$= E\{(e_{it} I_{is}) - (e_{it} p_{is}^A) - (p_{it} I_{is}) + (p_{it} p_{is}^A) | e_{i0} = 1_{e_0}\} =$$

$$= E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) - E(e_{it} p_{is}^A | e_{i0} = 1_{e_0})$$

$$\begin{aligned}
& -E(p_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) + E(p_{it}p_{is}^A|e_{i0} = 1_{e_0}) = \\
& = E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) - E(e_{it}|e_{i0} = 1_{e_0})p_{is}^A \\
& -p_{it}E(I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) + p_{it}p_{is}^A = \\
& = E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) - p_{it}p_{is}^A - p_{it}p_{is}^A + p_{it}p_{is}^A = \\
& = E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) - p_{it}p_{is}^A
\end{aligned}$$

✚ t=s

Em um mesmo instante de tempo, apenas um estado recebe 1, apenas um estado ocorre por unidade de tempo. Logo,

$$E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{it}$$

✚ t>s

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$

Ao definir  $X = e_{it}I_{is}$  e  $Y = I_{is}$  tem-se:

$$\begin{aligned}
E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}) q'_{is} &= \sum_{k=0}^1 E(e_{it}I_{is}|I_{is} = k)P(I_{is} = k|e_{i0} = 1_{e_0}) \\
&= E(e_{it} * 1|I_{is} = 1)P(I_{is} = 1|e_{i0} = 1_{e_0}) \\
&+ E(e_{it} * 0|I_{is} = 0)[1 - P(I_{is} = 1|e_{i0} = 1_{e_0})] \\
&= E(e_{it} * 1|I_{is} = 1)p_{is}^A + E(e_{it} * 0|I_{is} = 0)[1 - p_{is}^A]
\end{aligned}$$

Então,

$$= E(e_{it}I_{is}|e_{i0} = 1_{e_0})p_{is}^A$$

Lembrando que, por ser uma cadeia de Markov :

$$E(e_{it}|I_{is} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}) = E(e_{it}|I_{is} = 1)$$

$$= E(e_{it}|I_{is} = 1)p_{is}^A = \begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1|I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1|I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A =$$

Pela lei das probabilidades totais:  $P(A|B) = \sum_k P(A \cap C_k|B)$

Considerando  $A = e_{it1}$ ,  $B = I_{is}$  e  $C_k = e_{isk}$  o  $k$  varia de 1 a 12.

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1, e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1, e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A$$

Lembrando que:

$$P(A|B) = P(A \cap B)/P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2)$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\} \end{bmatrix} p_{is}^A$$

Não informação sobre  $P\{e_{isk} = 1 | I_{is} = 1\}$ . Então, para calculá-la utiliza-se novamente:

$$P(A|B) = P(A \cap B)/P(B)$$

$$P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1 \cap A_2)$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{e_{isk} = 1, I_{is} = 1\}}{P\{I_{is} = 1\}} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{e_{isk} = 1, I_{is} = 1\}}{P\{I_{is} = 1\}} \end{bmatrix} p_{is}^A$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}}{P\{I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}}{P\{I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}} \end{bmatrix} p_{is}^A$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk}}{p_{is}^A} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} \frac{P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk}}{p_{is}^A} \end{bmatrix} p_{is}^A$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix}$$

Como  $P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} = 1$ , tem-se:

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} P\{I_{is} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix}$$

E  $P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1, I_{is} = 1\} = P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1\}$  para o estado do titular ocorrer no instante  $s$ , necessariamente a variável  $I_{is} = 1$ . Se  $I_{is} = 1$  implica que  $e_{isk} = 1$  aconteça. Eles são contemporâneos. Por isto fica redundante usar os dois na condicional acima.

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} P\{e_{it12} = 1 | e_{isk} = 1\} p_{isk} \end{bmatrix}$$

Sabendo-se que  $P\{e_{it1} = 1 | e_{isk} = 1\}$  é uma probabilidade da matriz de transição de estados do titular do instante  $t$  para o  $s$ , logo se escreve assim:

$$= \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{12} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{12} 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_k p_{isk} \end{bmatrix}$$

Os vetores  $1_1, 1_{12}$  e  $1_k$  são vetores de dimensão  $(12 \times 1)$  onde o  $k$ -ésimo elemento recebe um e os demais recebem zero. Indicam a ocorrência do evento/estado, que na notação fica declarado no índice do vetor um. Para facilitar os cálculos pode-se retirar a parte que não depende de  $k$  do somatório com isto obtém-se:

$$= \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=1}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=1}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix}$$

Pode-se retirar o primeiro elemento do somatório, pois ele é igual a zero. Pois a probabilidade do estado 1 é a probabilidade do indivíduo estar no fim da apólice.

$$= \begin{bmatrix} 1'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix}$$

Desta forma é possível escrever que:

$$\sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} = \sum_{k=2}^{12} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}_{(12 \times 1)} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\}_{(1 \times 1)} =$$

O número um do vetor acima está na  $k$ -ésima posição.

$$\sum_{k=2}^{12} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} P\{e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} =$$

$$= \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \quad \text{Logo,}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P\{e_{is1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is4} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is5} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is6} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is7} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is8} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is9} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is10} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is11} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

Definindo abaixo a notação, tem-se:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix}$$

Assim,

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is}$$

Então é possível escrever:

$$= \begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \sum_{k=2}^{12} 1_k p_{isk} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is}$$

Percebendo que

$$\begin{bmatrix} 1'_{1}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \\ \vdots \\ 1'_{12}(P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \end{bmatrix} = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s}$$

Pode-se escrever:

$$E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is}$$

✚  $t < s$

$$= E(e_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) =$$

Usando a propriedade:  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$

O raciocínio para  $t < s$  deve ser o seguinte: precisa-se saber a informação sobre  $e_{itk}$  antes de saber sobre a variável  $e_{it} I_{is}$ . Lembrando que no caso anterior para  $t > s$  coloca-se na parte conhecida, condicional, a variável com índice  $s$  ( $I_{is}$ ). Portanto, chamando  $X = e_{it} I_{is}$  e  $Y = e_{itk}$  tem-se:

$$\sum_{k=1}^{12} E[e_{it} I_{is} | e_{itk} = 1] p(e_{itk} = 1) =$$

$$p(e_{itk} = 1) = 1'_k p_{it}$$

Indica que a linha do estado  $k$  do vetor de probabilidades  $p_{it}$  é que recebe um.

$$= \sum_{k=1}^{12} E[e_{it} I_{is} | e_{itk} = 1] 1'_k p_{it} =$$

Em  $E[e_{it} I_{is} | e_{itk} = 1]$  o  $e_{it}$  deixa de ser variável aleatória, pois já tenho informação sobre qual estado  $k$  receberá 1, ou seja, qual estado ocorrerá no tempo  $t$ . Então, pode-se representá-lo por um vetor do tipo  $1_k$  para selecionar este estado, como se vê a seguir. Lembrando que o vetor  $1_k$  é um vetor  $(12 \times 1)$  que possui 1 na  $k$ -ésima linha e zero nas demais.  $1_k$  é um vetor indicador de estado.

$$= \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}_k E[I_{is} | e_{itk} = 1] \mathbf{1}'_k p_{it} =$$

$E[I_{is} | e_{itk} = 1]$ , esta parcela da conta representa o seguinte: dado que em  $t$  o estado  $k$  foi selecionado, qual a probabilidade da apólice  $i$  continuar ativa em  $s$ . Então,

$$E[I_{is} | e_{itk} = 1] = P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1) \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_k$$

$P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1)$  é a probabilidade de estar ativo em  $s$ , dado que estava no estado  $k$  no instante  $t$ .  $(P'_{s(i),d(i)})^{s-t}$  é a matriz de probabilidades de transição de  $t$  para  $s$ . Selecionando o estado  $k$  com o vetor  $\mathbf{1}_k$  e assim se pega somente as probabilidades de estar ativo em  $s$  com o vetor  $\mathbf{1}'_A = (0,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1)$ , sendo o primeiro estado, o estado fim que, no caso, recebe zero.

$$\begin{aligned} &= \sum_{k=1}^{12} \mathbf{1}_k \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_k \mathbf{1}'_k p_{it} = \\ &= \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \mathbf{1}'_1 p_{it} \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \mathbf{1}'_{12} p_{it} \end{bmatrix} = \end{aligned}$$

Para multiplicar por cada linha o elemento  $k$  correto, basta colocar as probabilidades  $p_{itk}$  como valores de uma matriz diagonal e multiplicá-la. Ou seja, colocar o vetor  $p_{it}$  na diagonal principal desta matriz.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \end{bmatrix} =$$

$$\text{Como } \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12} \end{bmatrix} \text{ é um escalar pode-se trocar a ordem para arrumar o}$$

cálculo.

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} \mathbf{1}'_1 (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A \\ \vdots \\ \mathbf{1}'_{12} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A \end{bmatrix} =$$

$$= \text{diag}(p_{it}) \begin{bmatrix} 1'_{11} \\ \vdots \\ 1'_{12} \end{bmatrix} (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A =$$

$$\begin{bmatrix} 1'_{11} \\ \vdots \\ 1'_{12} \end{bmatrix} \text{ é uma matriz identidade, logo,}$$

$$= \text{diag}(p_{it}) (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A$$

Então,

$$\Sigma_{e,I,t,s} = \begin{cases} (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is} - p_{it} p_{is}^A, \text{ se } t \geq s \\ \text{diag}(p_{it}) (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_A - p_{it} p_{is}^A, \text{ se } t < s \end{cases}$$

### 5. Covariância nos estados do c\u00f4njuge entre os instantes s e t:

$$\Sigma_{f,f,t,s}^{(sx,id)} = E\{[I_{it}f_{it} - E(I_{it}f_{it})][I_{is}f_{is} - E(I_{is}f_{is})]' | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\}$$

$$\Sigma_{f,f,t,s} = E\{[I_{it}f_{it} - p_{it}^A q_{it}][I_{is}f_{is} - p_{is}^A q_{is}]' | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} =$$

$$= E\{(I_{it}f_{it}I_{is}f'_{is}) - (I_{is}f_{is}p_{is}^A q'_{is}) - (p_{it}^A q_{it}I_{is}f'_{is}) + (p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is}) | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} =$$

$$= E(I_{it}f_{it}I_{is}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - E(I_{is}f_{is}p_{is}^A q'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0})$$

$$- E(p_{it}^A q_{it}I_{is}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) + E(p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) =$$

$$= E(I_{it}f_{it}I_{is}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - E(I_{it}f_{it} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0})p_{is}^A q'_{is}$$

$$- p_{it}^A q_{it}E(I_{is}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) + p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is} =$$

$$= E(I_{it}f_{it}I_{is}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is} - p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is} + p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is} =$$

$$= E(I_{it}f_{it}I_{is}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) - p_{it}^A q_{it}p_{is}^A q'_{is}$$

Por serem independentes as variáveis  $I_{it}, f_{it}, I_{is}$  e  $f'_{is}$  posso separar da seguinte maneira:

$$\begin{aligned} &= E(I_{it} f_{it} I_{is} f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) = \\ &= E(I_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) E(f_{it} f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}) = \\ &= E(I_{it} I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) E(f_{it} f'_{is} | f_{i0} = 1_{f_0}) = \end{aligned}$$

✚ t>s

Se  $t$  é maior ou igual a  $s$  pode-se dizer que  $I_{is} = 1$  significa que algum  $e_{isk} = 1$  ocorreu em  $s$ , então é possível escrever usando a propriedade  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$ , ao definir  $X = I_{it}I_{is}$  e  $Y = e_{isk}$  que:

$$E(I_{it}I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = P(I_{it} = 1, I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) =$$

$$= \sum_{k=2}^{12} P(I_{it} = 1, e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) =$$

$$= \sum_{k=2}^{12} P(I_{it} = 1 | e_{isk} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}) P(e_{isk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) =$$

$$[P(I_{it} = 1 | e_{is2} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}) \quad \dots \quad P(I_{it} = 1 | e_{is2} = 1, e_{i0} = 1_{e_0})] \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

$$= [P(I_{it} = 1 | e_{is2} = 1) \quad \dots \quad P(I_{it} = 1 | e_{is2} = 1)] \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$

$$= [1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_2 \quad \dots \quad 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} 1_{12}] \begin{bmatrix} P\{e_{is2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{is12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$



Definindo:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix}$$

Tem-se que,

$$[1_2 \quad \dots \quad 1_{12}] \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix}$$

$$E(I_{it}I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) = 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{t-s} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{is}$$

$$E[f_{it}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}] = \left\{ P\{f_{itl=1}, f'_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} \right\}_{l,m}$$

$$a_{lm} = \left\{ P\{f_{itl=1} | f'_{ism} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} P\{f'_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} \right\}_{l,m}$$

$$P\{f_{itl=1} | f'_{ism} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} = 1'_l (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{t-s} 1_m$$

$$P\{f'_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} = 1'_m (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^s 1_{f_0}$$

$$E[f_{it}f'_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}] = (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{t-s} \text{diag}(q_{is})$$

✚ t < s

Se t é menor que s pode-se dizer que  $I_{it} = 1$  significa que algum  $e_{itk} = 1$  ocorreu em t, então é possível escrever usando a propriedade  $E_y[E_{x|y}E(X|Y)] = E(X) = \sum_y E(X|Y)p(y)$ , ao definir  $X = I_{it}I_{is}$  e  $Y = e_{itk}$ :

$$\begin{aligned} E(I_{it}I_{is} | e_{i0} = 1_{e_0}) &= P(I_{it} = 1, I_{is} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) = \\ &= \sum_{k=2}^{12} P(I_{is} = 1, e_{itk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{k=2}^{12} P(I_{is} = 1 | e_{itk} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}) P(e_{itk} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}) = \\
&= [P(I_{is} = 1 | e_{it2} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}) \quad \dots \quad P(I_{is} = 1 | e_{it2} = 1, e_{i0} = 1_{e_0})] \begin{bmatrix} P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \\
&= [P(I_{is} = 1 | e_{it2} = 1) \quad \dots \quad P(I_{is} = 1 | e_{it2} = 1)] \begin{bmatrix} P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} \\
&= [1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_2 \quad \dots \quad 1'_A (P'_{s(i),d(i)})^{s-t} \mathbf{1}_{12}] \begin{bmatrix} P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} P\{e_{it1} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it3} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it4} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it5} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it6} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it7} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it8} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it9} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it10} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it11} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix} = p_{it}$$

Logo,

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} p_{it} = \begin{bmatrix} P\{e_{it2} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \\ \vdots \\ P\{e_{it12} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}\} \end{bmatrix}$$



$$E[f_{it}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}] = \left\{ P\{f_{itl}=1, f'_{ism} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} \right\}_{l,m}$$

$$a_{lm} = \left\{ P\{f_{ism}=1 | f'_{itl} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} P\{f'_{itl} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} \right\}_{l,m}$$

$$P\{f_{ism}=1 | f'_{itl} = 1, e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} = 1'_m (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{s-t} 1_l$$

$$P\{f'_{itl} = 1 | e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}\} = 1'_l (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^t 1_{f_0}$$

$$E[f_{it}f'_{is}|e_{i0} = 1_{e_0}, f_{i0} = 1_{f_0}] = (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{s-t} \text{diag}(q_{it})$$

$$\text{Se } t = s \text{ a matriz } (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{s-t} = I$$

Generalizando:

$$\Sigma_{f,f,t,s} = 1'_A (P'_{sx,id})^{|t-s|} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{i,\min(t,s)} (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{|s-t|}$$

Então:

$$\Sigma_{f,f,t,s} = \begin{cases} 1'_A (P'_{sx,id})^{|t-s|} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_{(11 \times 11)} \end{bmatrix} p_{i,\min(t,s)} (Q'_{-s(i),d(i)+4s(i)})^{|s-t|} \\ \text{diag}(q_{i,\min(t,s)}) - p_{it}^A q_{it} p_{is}^A q'_{is} \end{cases}$$

Os demais cálculos seguem o mesmo raciocínio que os cálculos já apresentados.

## 8.2 Programação Matlab

### Programas principais

#### Programa aplicação do modelo normal

```
clear all
```

```
%ler base  
load b90;
```

```
base=data;  
N=size(base,1);
```

```
%ler pesos para prob de grupos  
load peso90;
```

```
peso=data;
```

```

Np=size(peso,1);

%ler tabuas atuariais
load prob_m;

tabuas_M_val=data;
tabuas_M_inval=tabuas_M_val;

load prob_f;

tabuas_F_val=data;
tabuas_F_inval=tabuas_F_val;

Nt=size(tabuas_M_val,1);

%base sexo, idade e premio
sexo(:,1) = base(:,1); %sx

idade(:,1) = base(:,2); %Id

%para idade ocupar menos memoria id 1000 vai ser id 122

y=find(idade==1000);
idade(y,1)=121;

%percentual do premio a ser utilizado
Per_premio=0.53;

r(:,1) = base(:,3); %premio (base de dados)
r_real = Per_premio*r(:,1); %premio utilizado

%mes de inicio de vigencia do contrato
inicio_vig(:,1) = base(:,19);

%base titular
c(:,1) = zeros(N,1); %fim
c(:,2) = zeros(N,1); %valido
c(:,3) = zeros(N,1); %invalido
c(:,4) = base(:,4); %invalidez funcional permanente total por
doença
c(:,5) = base(:,6); %invalidez permanente parcial por acidente
c(:,6) = base(:,8); %invalidez permanente total por acidente
c(:,7) = base(:,9); %invalidez permanente total por doenca
c(:,8) = base(:,10); %invalidez temporária por acidente
c(:,9) = base(:,11); %morte por acidente
c(:,10) = base(:,13); %morte qualquer causa
c(:,11) = base(:,16); %qualquer tipo de acidente
c(:,12) = base(:,18); %invalidez laboral permanente

%base conjuje
b(:,1) = zeros(N,1); %fim
b(:,2) = zeros(N,1); %valido

```

```

b(:,3) = zeros(N,1); %invalido
b(:,4) = base(:,5); %invalidez permanente parcial do cônjuge
por acidente
b(:,5) = base(:,7); %invalidez permanente total do cônjuge por
acidente
b(:,6) = base(:,12); %morte por acidente do cônjuge
b(:,7) = base(:,14); %morte qualquer causa do cônjuge
b(:,8) = base(:,17); %invalidez permanente total por doença do
cônjuge

%base filhos
a(:,1) = zeros(N,1); %fim
a(:,2) = zeros(N,1); %valido
a(:,3) = zeros(N,1); %invalido
a(:,4) = base(:,15); %morte qualquer causa do filho

%vetor W
load pc90;

prod_cruz=data;

load correspondencia_var;

tab=data;

eta(:, :)=zeros(N,29^2);
eta(:, tab(:,1))=prod_cruz(:, tab(:,2));

%num de mulheres e homens por idade
idp(:,1)= peso(:,1); %idade
F(:,1) = peso(:,2); %mulher
M(:,1) = peso(:,3); %homem

Sm=0;
Sh=0;
for i=1:Np
    Sm=Sm+F(i); %total de mulheres
    Sh=Sh+M(i); %total de homens
end

%tabuas atuariais
idt_M_val(:,1)=tabuas_M_val(:,1);
idt_M_inval(:,1)=tabuas_M_inval(:,1);
idt_F_val(:,1)=tabuas_F_val(:,1);
idt_F_inval(:,1)=tabuas_F_inval(:,1);

S_M_val(:, :)=tabuas_M_val(:, [2:10]);
S_M_inval(:, :)=tabuas_M_inval(:, [2:10]);
S_F_val(:, :)=tabuas_F_val(:, [2:10]);
S_F_inval(:, :)=tabuas_F_inval(:, [2:10]);

Sc_M_val=S_F_val(:, [2,3,6,7,4]); %prob do conjuge de um
titular homem e igual a prob de um titular mulher
Sc_M_inval=S_F_inval(:, [2,3,6,7,4]);

```

```

Sc_F_val=S_M_val(:, [2,3,6,7,4]);
Sc_F_inval=S_M_val(:, [2,3,6,7,4]);

Sf_val=S_M_val(:,7); %prob do filho homem
Sf_inval=S_M_val(:,7);

Pfim=1-(1-0.21).^(1/12); %probabilidade de fim mensal (1-
persistencia) --> anual 21%

Nsin=size(S_M_val,2);
Ncsin=size(Sc_M_val,2);
Nfsin=size(Sf_val,2);

%vetor de estado inicial
P0=[0;1;0;0;0;0;0;0;0;0;0;0];
Q0=[0;1;0;0;0;0;0;0;0];
U0=[0;1;0;0];

%matriz de transicao titular (4 dim)
aux1_M=0;
aux1_F=0;
aux2_M=0;
aux2_F=0;
for j=1:Nsin
    aux1_M = aux1_M+S_M_val(:,j);
    aux1_F = aux1_F+S_F_val(:,j);

    aux2_M = aux2_M+S_M_inval(:,j);
    aux2_F = aux2_F+S_F_inval(:,j);
end
val_M = 1-(aux1_M+Pfim); %prob de valido
val_F = 1-(aux1_F+Pfim);

inval_M = 1-(aux2_M+Pfim); %prob de invalido
inval_F = 1-(aux2_F+Pfim);

for id=1:121
    for sx=1:2
        P(:, :, sx, id)=zeros(12,12);
        P(1,1,sx,id)=1;
        P(4,3,sx,id)=1;
        P(5,2,sx,id)=1;
        P(6,1,sx,id)=1;
        P(7,1,sx,id)=1;
        P(8,2,sx,id)=1;
        P(9,1,sx,id)=1;
        P(10,1,sx,id)=1;
        P(11,2,sx,id)=1;
        P(12,3,sx,id)=1;

        P(2,1,sx,id)=Pfim;
        P(3,1,sx,id)=Pfim;
    end

    P(2,2,1,id)=val_M(id);
    P(2,2,2,id)=val_F(id);

```

```

P(3,3,1,id)=inval_M(id);
P(3,3,2,id)=inval_F(id);

for j=4:12
    P(2,j,1,id)=S_M_val(id,j-3);
    P(3,j,1,id)=S_M_inval(id,j-3);
    P(2,j,2,id)=S_F_val(id,j-3);
    P(3,j,2,id)=S_F_inval(id,j-3);
end
end

Pm=0;
for i=1:Np
    Pm=Pm+((F(i)*P(:, :, 2, (idp(i)+1)))+(M(i)*P(:, :, 1, (idp(i)+1))));
end

Pm=Pm/(Sm+Sh);

for sx=1:3
    P(:, :, sx, 122)=Pm;
end

%matriz de transicao conjuge (4 dim)
aux1_M=0;
aux1_F=0;
aux2_M=0;
aux2_F=0;
for j=1:Ncsin
    aux1_M = aux1_M+Sc_M_val(:,j);
    aux1_F = aux1_F+Sc_F_val(:,j);

    aux2_M = aux2_M+Sc_M_inval(:,j);
    aux2_F = aux2_F+Sc_F_inval(:,j);
end
valc_M = 1-(aux1_M+Pfim);           %prob de valido
valc_F = 1-(aux1_F+Pfim);

invalc_M = 1-(aux2_M+Pfim);        %prob de invalido
invalc_F = 1-(aux2_F+Pfim);

for id=1:121
    for sx=1:2
        Q(:, :, sx, id)=zeros(8,8);
        Q(1,1,sx,id)=1;
        Q(4,3,sx,id)=1;
        Q(5,1,sx,id)=1;
        Q(6,1,sx,id)=1;
        Q(7,1,sx,id)=1;
        Q(8,1,sx,id)=1;

        Q(2,1,sx,id)=Pfim;
        Q(3,1,sx,id)=Pfim;
    end

    Q(2,2,1,id)=valc_M(max(id-4,1));
    Q(2,2,2,id)=valc_F(min(id+4,121));
    Q(3,3,1,id)=invalc_M(max(id-4,1));

```

```

Q(3,3,2,id)=invalc_F(min(id+4,121));

for j=4:8
    Q(2,j,1,id)=Sc_M_val(max(id-4,1),j-3);
    Q(3,j,1,id)=Sc_M_inval(max(id-4,1),j-3);
    Q(2,j,2,id)=Sc_F_val(min(id+4,121),j-3);
    Q(3,j,2,id)=Sc_F_inval(min(id+4,121),j-3);
end
end

Qm=0;
for i=1:Np
    Qm=Qm+((F(i)*Q(:, :, 2, (idp(i)+1)))+(M(i)*Q(:, :, 1, (idp(i)+1))));
end

Qm=Qm/(Sm+Sh);

for sx=1:3
    Q(:, :, sx, 122)=Qm;
end

%matriz de transicao filhos (4 dim)
aux1=0;
aux2=0;
for j=1:Nfsin
    aux1 = aux1+Sf_val(:,j);

    aux2 = aux2+Sf_inval(:,j);

end
valf = 1-(aux1+Pfim);           %prob de valido
valf = 1-(aux1+Pfim);

invalf = 1-(aux2+Pfim);       %prob de invalido
invalf = 1-(aux2+Pfim);

for id=1:121
    for sx=1:2
        U(:, :, sx, id)=zeros(4,4);
        U(1,1,sx,id)=1;
        U(4,1,sx,id)=1;

        U(2,1,sx,id)=Pfim;
        U(3,1,sx,id)=Pfim;
    end

    U(2,2,1,id)=valf(15);
    U(2,2,2,id)=valf(15);
    U(3,3,1,id)=invalf(15);
    U(3,3,2,id)=invalf(15);

    U(2,4,1,id)=Sf_val(15,1);
    U(3,4,1,id)=Sf_inval(15,1);
    U(2,4,2,id)=Sf_val(15,1);
    U(3,4,2,id)=Sf_inval(15,1);
end

Um=0;

```

```

for i=1:Np
    Um=Um+((F(i)*U(:, :, 2, (idp(i)+1)))+(M(i)*U(:, :, 1, (idp(i)+1))));
end

Um=Um/(Sm+Sh);

for sx=1:3
    U(:, :, sx, 122)=Um;
end

%Indicador de contrato ativo
Ia=[0;1;1;1;1;1;1;1;1;1;1;1];

%Beta
m=inicio_vig(1,1); %mes de inicio de vigencia dos contratos da
base corrente
%n=12-m+1;
x=[0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01;
0.01; 0.01];

for t=1:12
    Baux(t)=1/prod(1+x(1:t));
end

B(1,:)=zeros(1,12);
%B(1:n)=Baux(m:12);
B(m:12)=Baux(m:12);

%Valor Esperado
ET=0;Ec=0;Et=0;Ef=0;Er=0;Esin=0;Epremio=0;

for i=1:N
    sx=sexo(i,1);
    id=idade(i,1);
    if sx==1
        sxc=2;
    elseif sx==2
        sxc=1;
    else
        sxc=sx;
    end;
    if id==121
        idc=121;
    elseif sx==1
        idc=max(id-4,1);
    else
        idc=min(id+4,120);
    end
    for t=1:12

%parcelas mensais dividida assim para aplicar corretamente o beta

```

```

Ett=(c(i,:) * (P(:, :, sx, id+1)^t) '*P0);

Ect=((b(i,:) * (Q(:, :, sxc, idc+1)^t) '*Q0) * (Ia' * (P(:, :, sx, id+1)^t) '*P0
));

Eft=((2*a(i,:) * (U(:, :, 1, 15)^t) '*U0) * (Ia' * (P(:, :, sx, id+1)^t) '*P0));
Ert=(r_real(i) * (Ia' * (P(:, :, sx, id+1)^t) '*P0));

%acumulado somatório horizonte/ano

Et=Et+Ett;%media capital pago por sinistros com titular
Ec=Ec+Ect; %media capital pago por sinistros com conjuge
Ef=Ef+Eft; %media capital pago por sinistros com filhos
Er=Er+Ert; %media premio recebido
ET=ET+(B(t) * (Ett+Ect+Eft-Ert)); %valor esperado total
trazido a valor presente
Esin=Esin+(B(t) * (Ett+Ect+Eft)); %valor esperado total de
sinistros trazido a valor presente
Epremio=Epremio+(B(t) * Ert); %valor esperado total de premio
trazido a valor presente
end
end

%Variancia
L=[0, zeros(1, 11); zeros(11, 1), eye(11)];
VT=0;

for i=1:N
    sx=sexo(i, 1);
    id=idade(i, 1);
    if sx==1
        sxc=2;
    elseif sx==2
        sxc=1;
    else
        sxc=sx;
    end;
    if id==121
        idc=121;
    elseif sx==1
        idc=max(id-4, 1);
    else
        idc=min(id+4, 120);
    end
    sparcial=zeros(29^2, 1);

    for t=1:12
        for s=1:12
            pmin=((P(:, :, sx, id+1)')^min(t, s)) * P0;
            pt=((P(:, :, sx, id+1)')^t) * P0;
            ps=((P(:, :, sx, id+1)')^s) * P0;
            pAt=Ia' * ((P(:, :, sx, id+1)')^t) * P0;
            pAs=Ia' * ((P(:, :, sx, id+1)')^s) * P0;
            qmin=((Q(:, :, sxc, idc+1)')^min(t, s)) * Q0;
            qt=((Q(:, :, sxc, idc+1)')^t) * Q0;

```

```

qs=((Q(:, :, sxc, idc+1)')^s)*Q0;
umin=((U(:, :, 1, 15)')^min(t,s))*U0;
ut=((U(:, :, 1, 15)')^t)*U0;
us=((U(:, :, 1, 15)')^s)*U0;

COVt=((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-s))*diag(pmin)-pt*ps';

%covariancia entre estados do titular em t e s

COVc=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-
s))*L*pmin*((Q(:, :, sxc, idc+1)')^abs(t-s))*diag(qmin)-
pAt*pAs*(qt*qs'); %covariancia entre estados do conjuge em t e s

COVf=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-
s))*L*pmin*((U(:, :, 1, 15)')^abs(t-s))*diag(umin)-pAt*pAs*(ut*us');
%covariancia entre estados do filho em t e s

COVcf=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-s))*L*pmin*qt*us'-
pAt*pAs*(qt*us'); %covariancia entre estados do conjuge e dos
filhos em t e s

COVff=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-s))*L*pmin*ut*us'-
pAt*pAs*(ut*us'); %covariancia entre estados do filho1 e do filho2
em t e s

COVr=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-s))*L*pmin-pAt*pAs;
%covariancia entre premio em t e s

COVcr=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-s))*L*pmin*qt-
pAt*pAs*qt; %covariancia entre conjuge e premio em t e s

COVfr=Ia'*((P(:, :, sx, id+1)')^abs(t-s))*L*pmin*ut-
pAt*pAs*ut; %covariancia entre filho e premio em t e s

if t>=s
    COVtc=((P(:, :, sx, id+1)')^(t-s))*L*ps*qs'-
pt*pAs*qs'; %covariancia entre estados do titular e do conjuge em
t e s

    COVtf=((P(:, :, sx, id+1)')^(t-s))*L*ps*us'-
pt*pAs*us'; %covariancia entre estados do titular e dos filhos em
t e s

    COVtr=((P(:, :, sx, id+1)')^(t-s))*L*ps-pt*pAs;
%covariancia entre titular e premio em t e s
else
    COVtc=diag(pt)*((P(:, :, sx, id+1))^(s-t))*Ia*qs'-
pt*pAs*qs';

    COVtf=diag(pt)*((P(:, :, sx, id+1))^(s-t))*Ia*us'-
pt*pAs*us';

    COVtr=diag(pt)*((P(:, :, sx, id+1))^(s-t))*Ia-pt*pAs;
end

COV=[COVt, COVtc, COVtf, COVtf, COVtr;
COVtc', COVc, COVcf, COVcf, COVcr;
COVtf', COVcf', COVf, COVff, COVfr;

```

```

COVtf',COVcf',COVff',COVf,COVfr;
COVtr',COVcr',COVfr',COVfr',COVr];

vec=reshape(COV,(size(COV,1))^2,1);

sparcial=sparcial+B(t)*B(s)*vec;
end
end
VT=VT+eta(i,:)*sparcial;
end

%limpando a memoria
clear B Baux COV COVc COVcf COVcr COVf COVff COVfr COVr COVt COVtc
COVtf COVtr Ect Eft Ert Ett F Ia L M N Ncsin Nfsin Np Nsin Nt P P0
Per_premio Pfim Pm Q Q0 Qm S_F_inval S_F_val S_M_inval S_M_val
Sc_F_inval Sc_F_val Sc_M_inval Sc_M_val Sf_inval Sf_val Sh Sm U U0
Um a aux1 aux1_M aux1_F aux2 aux2_F aux2_M b base c colheaders
data eta i id idade idc idp idt_F_inval idt_F_val idt_M_inval
idt_M_val inicio_vig inval_F inval_M invalc_F invalc_M invalf j m
pAs pAt peso pmin prod_cruz ps pt qmin qs qt r r_real s sexo
sparcial sx sxc t tab tabuas_F_inval tabuas_F_val tabuas_M_inval
tabuas_M_val textdata umin us ut val_F val_M valc_F valc_M valf
vec x;
% save resultado;

```

#### ✚ Programa de simulação da vida no período de um ano de parte da carteira

```

clear all
%le a base
load basesim;
base=data;
clear data;
%numero de individuos
N=size(base,1);

%numero de meses
mes=12;

%numero equivale ao numero de anos simulados
Nsim=1000;

%ler pesos para prob de grupos
load conta_h_mb10;

peso=data;
Np=size(peso,1);

clear data;

%ler tabuas atuariais
load prob_m;

```

```

tabuas_M_val=data;
tabuas_M_inval=tabuas_M_val;

load prob_f;

tabuas_F_val=data;
tabuas_F_inval=tabuas_F_val;
Nt=size(tabuas_M_val,1);

%base sexo, idade e premio
sexo(:,1) = base(:,1); %sx

idade(:,1) = base(:,2); %Id

%para idade ocupar menos memoria id 1000 vai ser id 122

y=find(idade==1000);
idade(y,1)=121;

%percentual do premio a ser utilizado

Per_premio=0.53;

%premio (base de dados)

r(:,1) = base(:,3);

%premio utilizado

r_real = Per_premio*r(:,1);

%base de valores referente ao titular
c(:,1) = zeros(N,1); %fim
c(:,2) = zeros(N,1); %valido
c(:,3) = zeros(N,1); %invalido
c(:,4) = base(:,4); %invalidez funcional permanente total por
doença
c(:,5) = base(:,6); %invalidez permanente parcial por acidente
c(:,6) = base(:,8); %invalidez permanente total por acidente
c(:,7) = base(:,9); %invalidez permanente total por doenca
c(:,8) = base(:,10); %invalidez temporária por acidente
c(:,9) = base(:,11); %morte por acidente
c(:,10) = base(:,13); %morte qualquer causa
c(:,11) = base(:,16); %qualquer tipo de acidente
c(:,12) = base(:,18); %invalidez laboral permanente

%base de valores referente ao conjuje
b(:,1) = zeros(N,1); %fim
b(:,2) = zeros(N,1); %valido
b(:,3) = zeros(N,1); %invalido

```

```

b(:,4) = base(:,5); %invalidez permanente parcial do cônjuge
por acidente
b(:,5) = base(:,7); %invalidez permanente total do cônjuge por
acidente
b(:,6) = base(:,12); %morte por acidente do cônjuge
b(:,7) = base(:,14); %morte qualquer causa do cônjuge
b(:,8) = base(:,17); %invalidez permanente total por doença do
cônjuge

%base de valores referentes aos filhos
a(:,1) = zeros(N,1); %fim
a(:,2) = zeros(N,1); %valido
a(:,3) = zeros(N,1); %invalido
a(:,4) = base(:,15); %morte qualquer causa do filho

%tabuas atuariais (probabilidades)
idt_M_val(:,1)=tabuas_M_val(:,1);
idt_M_inval(:,1)=tabuas_M_inval(:,1);
idt_F_val(:,1)=tabuas_F_val(:,1);
idt_F_inval(:,1)=tabuas_F_inval(:,1);

S_M_val(:,:)=tabuas_M_val(:, [2:10]);
S_M_inval(:,:)=tabuas_M_inval(:, [2:10]);
S_F_val(:,:)=tabuas_F_val(:, [2:10]);
S_F_inval(:,:)=tabuas_F_inval(:, [2:10]);

Sc_M_val=S_F_val(:, [2,3,6,7,4]); %prob do conjuce de um
titular homem e igual a prob de um titular mulher
Sc_M_inval=S_F_inval(:, [2,3,6,7,4]);
Sc_F_val=S_M_val(:, [2,3,6,7,4]);
Sc_F_inval=S_M_inval(:, [2,3,6,7,4]);

Sf_val=S_M_val(:,7); %prob do filho homem
Sf_inval=S_M_inval(:,7);

%num de mulheres e homens por idade para quando for grupo
idp(:,1)= peso(:,1); %idade
F(:,1) = peso(:,2); %mulher
M(:,1) = peso(:,3); %homem

Sm=0;
Sh=0;
for i=1:Np
    Sm=Sm+F(i); %total de mulheres
    Sh=Sh+M(i); %total de homens
end

%probabilidade de fim mensal (1-rotatividade) --> anual 21%

Pfim=1-(1-0.21).^(1/12); %(1-(persistência))transformado em mensal
%preciso contar o numero de colunas formado para fazer o calculo
da prob de
%valido
Nsin=size(S_M_val,2);%conta quantas probabilidades foram
utilizadas da tabua para o titular

```

```

Ncsin=size(Sc_M_val,2);%quantas foram usadas para sinistro com
conjuge
Nfsin=size(Sf_val,2);%quantas foram utilizadas para sinistro com
filho

%mes de inicio de vigencia do contrato
inicio_vig(:,1) = base(:,19);
%Beta
m=inicio_vig(1,1); %mes de inicio de vigencia dos contratos da
base corrente
%n=12-m+1;
x=[0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01; 0.01;
0.01; 0.01];

for t=1:12
    Jaux(t)=1/prod(1+x(1:t));
end

J(1,:)=zeros(1,mes);
%J(1:n)=Jaux(m:12);
J(m:mes)=Jaux(m:mes);

%matriz de transicao titular (4 dim)
%cálculo da probabilidade de válido para cada idade da tábua
aux1_M=0;
aux1_F=0;
aux2_M=0;
aux2_F=0;
for j=1:Nsin
    aux1_M = aux1_M+S_M_val(:,j);
    aux1_F = aux1_F+S_F_val(:,j);

    aux2_M = aux2_M+S_M_inval(:,j);
    aux2_F = aux2_F+S_F_inval(:,j);
end
val_M = 1-(aux1_M+Pfim);           %prob de valido
val_F = 1-(aux1_F+Pfim);

inval_M = 1-(aux2_M+Pfim);        %prob de invalido
inval_F = 1-(aux2_F+Pfim);

for id=1:121
    for sx=1:2
        P(:, :, sx, id)=zeros(12,12);
        P(1,1,sx,id)=1;
        P(4,3,sx,id)=1;
        P(5,2,sx,id)=1;
        P(6,1,sx,id)=1;
        P(7,1,sx,id)=1;
        P(8,2,sx,id)=1;
        P(9,1,sx,id)=1;
        P(10,1,sx,id)=1;
        P(11,2,sx,id)=1;
        P(12,3,sx,id)=1;

        P(2,1,sx,id)=Pfim;
        P(3,1,sx,id)=Pfim;
    end
end

```

```

P(2,2,1,id)=val_M(id);
P(2,2,2,id)=val_F(id);
P(3,3,1,id)=inval_M(id);
P(3,3,2,id)=inval_F(id);

for j=4:12
    P(2,j,1,id)=S_M_val(id,j-3);
    P(3,j,1,id)=S_M_inval(id,j-3);
    P(2,j,2,id)=S_F_val(id,j-3);
    P(3,j,2,id)=S_F_inval(id,j-3);
end
end

Pm=0;
for i=1:Np
    Pm=Pm+((F(i)*P(:, :, 2, (idp(i)+1)))+(M(i)*P(:, :, 1, (idp(i)+1))));
end

Pm=Pm/(Sm+Sh);

for sx=1:3
    P(:, :, sx, 122)=Pm;
end

%matriz de transicao conjuge (4 dim)
aux1_M=0;
aux1_F=0;
aux2_M=0;
aux2_F=0;
for j=1:Ncsin
    aux1_M = aux1_M+Sc_M_val(:,j);
    aux1_F = aux1_F+Sc_F_val(:,j);

    aux2_M = aux2_M+Sc_M_inval(:,j);
    aux2_F = aux2_F+Sc_F_inval(:,j);

end
valc_M = 1-(aux1_M+Pfim);           %prob de valido
valc_F = 1-(aux1_F+Pfim);

invalc_M = 1-(aux2_M+Pfim);       %prob de invalido
invalc_F = 1-(aux2_F+Pfim);

for id=1:121
    for sx=1:2
        Q(:, :, sx, id)=zeros(8,8);
        Q(1,1,sx,id)=1;
        Q(4,3,sx,id)=1;
        Q(5,1,sx,id)=1;
        Q(6,1,sx,id)=1;
        Q(7,1,sx,id)=1;
        Q(8,1,sx,id)=1;

        Q(2,1,sx,id)=Pfim;
        Q(3,1,sx,id)=Pfim;
    end
end

```

```

Q(2,2,1,id)=valc_M(max(id-4,1));
Q(2,2,2,id)=valc_F(min(id+4,121));
Q(3,3,1,id)=invalc_M(max(id-4,1));
Q(3,3,2,id)=invalc_F(min(id+4,121));

for j=4:8
    Q(2,j,1,id)=Sc_M_val(max(id-4,1),j-3);
    Q(3,j,1,id)=Sc_M_inval(max(id-4,1),j-3);
    Q(2,j,2,id)=Sc_F_val(min(id+4,121),j-3);
    Q(3,j,2,id)=Sc_F_inval(min(id+4,121),j-3);
end
end

Qm=0;
for i=1:Np
    Qm=Qm+((F(i)*Q(:, :, 2, (idp(i)+1)))+(M(i)*Q(:, :, 1, (idp(i)+1))));
end

Qm=Qm/(Sm+Sh);
for sx=1:3
    Q(:, :, sx, 122)=Qm;
end

%matriz de transicao filhos (4 dim)
aux1=0;
aux2=0;
for j=1:Nfsin
    aux1 = aux1+Sf_val(:,j);

    aux2 = aux2+Sf_inval(:,j);
end
valf = 1-(aux1+Pfim);           %prob de valido
valf = 1-(aux1+Pfim);

invalf = 1-(aux2+Pfim);        %prob de invalido
invalf = 1-(aux2+Pfim);

for id=1:121
    for sx=1:2
        U(:, :, sx, id)=zeros(4,4);
        U(1,1,sx,id)=1;
        U(4,1,sx,id)=1;

        U(2,1,sx,id)=Pfim;
        U(3,1,sx,id)=Pfim;
    end

    U(2,2,1,id)=valf(15);
    U(2,2,2,id)=valf(15);
    U(3,3,1,id)=invalf(15);
    U(3,3,2,id)=invalf(15);

    U(2,4,1,id)=Sf_val(15,1);
    U(3,4,1,id)=Sf_inval(15,1);
    U(2,4,2,id)=Sf_val(15,1);
    U(3,4,2,id)=Sf_inval(15,1);

```

```

end

clear F Jaux Per_premio Pfim S_F_inval S_F_val S_M_inval S_M_val
Sc_F_val;
clear Sc_F_inval Sc_M_val Sc_M_inval Sf_inval Sf_val Sh Sm aux1
aux1_F;
clear aux1_M aux2 aux2_F aux2_M colheaders data idt_F_inval
idt_F_val;
clear idt_M_inval idt_M_val inicio_vig inval_F inval_M invalc_F
invalc_M invalf;
clear j r tabuas_F_inval tabuas_F_val tabuas_M_inval tabuas_M_val
textdata val_F val_M;
clear valc_F valc_M valf x i sx t m M Np id idp peso Nsin Ncsin Nt
Nfsin;

%Criar as matrizes de probabilidade de transiçao
%de estados com as probabilidades acumuladas por linha

%matriz transiçao media acumulada titular
for sx=1:3
    for i=1:12
        for j=1:12
            Pac(i,j,sx,122)=sum(P(i,1:j,sx,122));
        end
    end
end

%matriz transiçao acumulada titular

for id=1:121
    for sx=1:3
        for i=1:12
            for j=1:12

                Pac(i,j,sx,id)=sum(P(i,1:j,sx,id));

            end
        end
    end
end

for id=1:122
    for sx=1:3
        Pac(:,12,sx,id)=1;
    end
end

clear P;

%matriz transiçao media acumulada conjuge

for sx=1:3
    for i=1:8
        for j=1:8
            Qac(i,j,sx,122)=sum(Q(i,1:j,sx,122));
        end
    end
end

```

```

        end
    end

    %matriz transição acumulada conjuge

    for id=1:121
        for sx=1:3
            for i=1:8
                for j=1:8

                    Qac(i,j,sx,id)=sum(Q(i,1:j,sx,id));

                end
            end
        end
    end

    for id=1:122
        for sx=1:3
            Qac(:,8,sx,id)=1;
        end
    end

    clear Q;

    %matriz transição acumulada filho

    for i=1:4
        for j=1:4

            Uac(i,j,1,15)=sum(U(i,1:j,1,15));

        end
    end
    clear U;

    Uac(:,4,1,15)=1;

    %simulação da vida

    %transição do estado 1 nos 10000 cenários

    %titular

    aux=ones(N,1);
    E=zeros(N,mes);

    %AA para o primeiro cenário gero o estado do 1 mês
    %para os individuos
    aux1=aux*2;

```

```

t0=clock

%identifica o sexo do titular
auxtodos=find(sexo==1);%homem
auxtodos1=find(sexo==2);%mulher

%cria sexo conjuge
sexoc=ones(N,1)*3;%grupo
sexoc(auxtodos)=2;%feminino
sexoc(auxtodos1)=1;%masculino

%cria idade conjuge
idadec=ones(N,1)*121;%preenche tudo com a idade da matriz id e/ou
sx desconhecidos
idadec(auxtodos)=max(idade(auxtodos)-4,1);%idade do conjuge mulher
idadec(auxtodos1)=min(idade(auxtodos1)+4,120);%idade do conjuge
homem

T=zeros(Nsim,1);
Sin=zeros(Nsim,1);
Prem=zeros(Nsim,1);
npac=size(Pac,1);

%simula vida em um ano

for j=1:Nsim

    vsintot=zeros(N,mes);

    clear AA;
    %matriz onde cada linha indica as probabilidades
    %acumuladas referentes ao estado atual do individuo
    AA(:, :)=zeros(N,npac);
    %matriz onde cada elemento indica o prêmio pago
    %pelo individuo i no mês t
    R=zeros(N,mes);
    %matriz onde cada elemento indica o valor do sinistro gasto
    %pelo titular i no mês t
    valsin=zeros(N,mes);
    %matriz onde cada elemento indica o valor do sinistro gasto
    %pelo cônjuge do titular i no mês t
    valsinc=zeros(N,mes);
    %matriz onde cada elemento indica o valor do sinistro gasto
    %pelo filho do titular i no mês t
    valsinf=zeros(N,mes);

    %reinicia os auxiliares
    aux=ones(N,1);
    aux1=zeros(N,1);
    aux2=zeros(N,1);
    aux3=zeros(N,1);
    clear p;
    clear PP;

    %nova matriz de estados
    E=zeros(N,mes);%npac =12 pois representam os meses
    aux1=aux*2;%vetor de estados iniciais igual a válido

```

```

for t=1:mes
    for i=1:N
        AA(i,:)=Pac(aux1(i),:,sexo(i),idade(i)+1);
    end

    p=rand(N,1);

    PP=[p p p p p p p p p p p p];
    aux2=(AA<PP);%retorna matriz Nx12 com valores lógicos 1
    verdade e 0 para falso.
    aux3=sum(aux2,2)+ones(N,1);
    subst=find(aux3>12);%acerto, porque se for o estado 12
    fica 13 (12+1)
    aux3(subst)=12;
    E(:,t)=aux3;%descoberta do estado no mês para cada
    individuo

    %contar o dinheiro por individuo

    for d=1:N
        valsin(d,t)= c(d,aux3(d)).*J(t);
    end

    %premio pago no mes

    R(:,t)=r_real.*J(t);

    %troca de estado inicial
    aux1=aux3;
end

%verifica a ocorrência do sinitro 1 para o titular

clear del;

del=find(E==1);
R(del)=0;

%simulação conjuge

%utilizar novamente esta matriz para não ocupar memoria
clear AA;
clear p;
clear PP;

%novo tamanho de estados
nqac=size(Qac,1);

%reinicia os auxiliares
aux=ones(N,1);
aux1=zeros(N,1);
aux2=zeros(N,1);
aux3=zeros(N,1);

%nova matriz para as probabilidades acumuladas do cônjuge
AA(:,:)=zeros(N,nqac);

```

```

%nova matriz de estados
E=zeros(N,mes);%npac =12 pois representam os meses
aux1=aux*2;%vetor de estados iniciais igual a válido
for t=1:mes %quantidade de meses observados
    for i=1:N%quantidade de individuos
        AA(i,:)= Qac(aux1(i),:,sexoc(i),idadec(i)+1);
    end
    p=rand(N,1);

    PP=[p p p p p p p p];
    aux2=(AA<PP);%responde com 1 se verdade e 0 se falso
    %soma as colunas de cada individuo + 1 para saber o estado
    aux3=sum(aux2,2)+ones(N,1);
    subst=find(aux3>8);%como se o estado for 8, 8+1 fica um
estado que não existe
    aux3(subst)=8;%localizo e troco para o numero do estado
correto
    %descoberta do estado no mês para cada individuo
    %preencimento da matriz de estados no mês t correspondente
    E(:,t)=aux3;
    %Cria matriz com os valores gastos com sinistro por
individuo em
    %cada mês, cada linha um individuo e cada coluna o mês.
Traz a
    %valor presente. Não faz para premio, pois so o titular
paga por
    %todos os dependentes
    for d=1:N
        valsinc(d,t)= b(d,aux3(d)).*J(t);
    end

    %troca de estado inicial
    aux1=aux3;
end

%verifica a ocorrência do sinistro 1 para o titular

valsinc(del)=0;

%simulação filho 1

%utilizar novamente esta matriz para não ocupar memoria
clear AA;
clear p;
clear PP;
%novo tamanho de estados
nuac1=size(Uac,1);

%reinicia os auxiliares
aux=ones(N,1);
aux1=zeros(N,1);
aux2=zeros(N,1);
aux3=zeros(N,1);

%nova matriz para as probabilidades acumuladas do filho
AA(:,:)=zeros(N,nuac1);

```

```

%nova matriz de estados
E=zeros(N,12);%npac =12 pois representam os meses
aux1=aux*2;%vetor de estados iniciais igual a válido

for t=1:mes %quantidade de meses observados
for i=1:N %quantidade de individuos
AA(i,:)=Uac(aux1(i),:,1,15);
end

p=rand(N,1);%vetor de números aleatórios

PP=[p p p p];%coloca na mesma dimensao para poder comparar
aux2=(AA<PP);%responde com 1 se verdade e 0 se falso
%suma as colunas de cada individuo + 1 para saber o estado
aux3=sum(aux2,2)+ones(N,1);
subst=find(aux3>4);%como se o estado for 4, 4+1 fica um
estado que não existe
aux3(subst)=4;%localizo e troco para o numero do estado
correto
%descoberta do estado no mês para cada individuo
%preenchimento da matriz de estados dos N individuos no mês
t correspondente
E(:,t)=aux3;
%Cria matriz com os valores gastos com sinistro por
individuo em
%cada mês, cada linha um individuo e cada coluna o mês.
Traz a
%valor presente. Não faz para premio, pois so o titular
paga por
%todos os dependentes
for d=1:N
valsinf(d,t)= a(d,aux3(d)).*J(t);
end
%troca de estado inicial
aux1=aux3;
end

%verifica a ocorrência do sinitro 1 para o titular

valsinf(del)=0;

%agora que as matrizes de valores do ano estão prontas
%Calcula-se os totais

vsintot= valsin+valsinc+(2*valsinf);
T(j)=sum(sum(vsintot-R),2);
Sin(j)=sum(sum(vsintot),2);
Prem(j)=sum(sum(R),2);
j
end
t1=clock

% histfit(T,100)
% ylabel('frequencia absoluta dos valores de T')
% xlabel('classes de valores de T');
% title('Histograma de 1000 simulações da variável T')
% normplot(T)

```

### Programa de convolução e cálculo do capital

```

clear all
load T;
load ET90;
load VT90;

a=0.001;

N=size(T,1);

d=sqrt(VT);

xmax=max(T);

xmin=min(T);

z=norminv(0.999,0,1); % para alfa 0.001

tmin=z*d+xmin+ET;%e o limite max q o t pode assumir

tmax=z*d+xmax+ET;% e o limite min q o t pode assumir

t1=tmin;
t2=tmax;

time0=clock

for k=1:100000

    k
    F=0;
    t(k)=(t1+t2)/2;

    for i=1:N;

        F=F+ 1/N *normcdf((t(k)-T(i)-ET)/d);

    end

    if abs(F-(1-a))<0.0001
        break

    elseif F>(1-a)

        t2=t(k);
    else
        t1=t(k);
    end
end

save resultado2;
time1=clock

```

### Programa Gráfico da relação entre nível de significância e capital mínimo

```

clear all

load T;
load ET90;
load VT90;
load nivel;
a=nivel(:,1);%alfa, nivel de significancia
b=nivel(:,2);%1-alfa, nivel de confianca
na=size(a,1);
tresp=zeros(na,1);

N=size(T,1);

d=sqrt(VT);

xmax=max(T);

xmin=min(T);

time0=clock

for i=1:na

    z=norminv(b(i),0,1); % para alfa a(i)

    tmin=z*d+xmin+ET;%e o limite max q o t pode assumir

    tmax=z*d+xmax+ET;% e o limite min q o t pode assumir

    t1=tmin;
    t2=tmax;

    for k=1:100000
        k
        F=0;
        t(k)=(t1+t2)/2;

        for j=1:N;

            F=F+ 1/N *normcdf((t(k)-T(j)-ET)/d);

        end

        if abs(F-(1-a(i)))<0.0001
            break

        elseif F>(1-a(i))

            t2=t(k);

        else

            t1=t(k);

        end
    end
    tresp(i)=t(k);
end
time1=clock

```

```

plot(tresp,a)
xlabel('Valor do capital requerido')
ylabel('Valor de alfa, probabilidade de insolvência')

load ET;
load VT;
D=sqrt(VT);
z=zeros(na,1);
CMR=zeros(na,1);
for i=1:na
    z(i)=norminv(b(i),0,1);
    CMR(i)=ET+z(i)*D;
end

hold on
plot(tresp,a)
xlabel('Valor do capital requerido')
ylabel('Valor de alfa, probabilidade de insolvência')
plot(CMR,a,'r')
hold off

```

#### Programa Gráfico Análise de sensibilidade

```

%analise macroeconomica
A=[-8832001.18 0.02;
   -7504404.19 0.04;
   -6502181.63 0.06]

a=A(:,1);%valor obtido de CRM modelo híbrido
b=A(:,2);%cenário de juros ao ano

plot(b,a)
title('Comportamento do capital requerido')
xlabel('Cenários de juros anuais')
ylabel('Valores obtidos de capital requerido')

%analise rotatividade
B=[-10444902.16 0;
   -9571485.24 0.15;
   -7368947.84 0.40]

c=B(:,1);
d=B(:,2);
plot(d,c)
title('Comportamento do capital requerido')
xlabel('Cenários de rotatividades anuais')
ylabel('Valores obtidos de capital requerido')

```