

Jose Carlos Solis Tito

Análise Numérica de Escavações Profundas em Solo

Dissertação de Mestrado

Dissertação apresentada como requisito parcial para obtenção do grau de Mestre pelo Programa de Pós-graduação em Engenharia Civil da PUC-Rio.

Orientador: Prof. Celso Romanel

Rio de Janeiro Junho de 2014



Jose Carlos Solis Tito

Análise Numérica de Escavações Profundas em Solo

Dissertação apresentada como requisito parcial para obtenção do grau de Mestre pelo Programa de Pós-Graduação em Engenharia Civil do Departamento de Engenharia Civil do Centro Técnico Científico da PUC-Rio. Aprovada pela Comissão Examinadora abaixo assinada.

> Prof. Celso Romanel Orientador Departamento de Engenharia Civil - PUC-Rio

> Prof. Pedricto Rocha Filho Departamento de Engenharia Civil - PUC-Rio

> > Prof^a. Bernadete Ragoni Danziger

Universidade do Estado do Rio de Janeiro

Dr^a. Jackeline Rosemery Castañeda Huertas

Departamento de Engenharia Civil - PUC-Rio

Prof. José Eugenio Leal

Coordenador Setorial do Centro Técnico Científico - PUC-Rio

Rio de Janeiro, 16 de junho de 2014.

Todos os direitos reservados. É proibida a reprodução total ou parcial do trabalho sem autorização da universidade, do autor e do orientador.

Jose Carlos Solis Tito

Graduou-se em Engenharia Civil no Departamento de Engenharia Civil da UNSAAC (Universidad Nacional de San Antonio Abad del Cusco - Peru) em 2010. Em 2012 iniciou o curso de Mestrado em Engenharia Civil na PUC–RIO, na área de Geotecnia, atuando na linha de pesquisa de Geomecânica Computacional.

Ficha Catalográfica

Tito, Jose Carlos Solis
Análise numérica de escavações profundas em solo / Jose Carlos Solis Tito ; orientador: Celso Romanel. - 2014.
189 f.: il. (color.) ; 30 cm
Dissertação (mestrado)-Pontifícia Universidade Católica do Rio de Janeiro, Departamento de Engenharia Civil, 2014.
Inclui bibliografia
1. Engenharia civil - Teses. 2. Escavação profunda. 3. Validação de análise. 4. Análise numérica de escavação. I. Romanel, Celso. II. Pontifícia Universidade Católica do Rio de Janeiro. Departamento de Engenharia Civil. III. Título.

CDD: 624

Aos meus pais Ignácio e Elsa, pelo amor, apoio e incentivo que me ofereceram em todos momentos. À minha irmã Edith pela ajuda que sempre me ofereceu.

Agradecimentos

Ao meu orientador Professor Celso Romanel pela orientação, confiança, conhecimento transmitido e sua disposição prestada na orientação deste trabalho.

Ao programa de CAPES e à PUC-Rio, pelo apoio concedido, que viabilizou a realização deste trabalho.

Aos professores do curso de Mestrado em Engenharia Civil da PUC-Rio, pelos ensinamentos transmitidos em cada uma das disciplinas que cursei.

Aos professores da UNSAAC, pelos ensinamentos da engenharia transmitidos durante a graduação.

Aos meus pais e irmã, pela educação e carinho de todas as horas.

A todos os amigos e familiares, que de uma forma ou de outra me ajudaram.

Resumo

Tito, Jose Carlos Solis; Romanel, Celso. **Análise Numérica de Escavações Profundas em Solo.** Rio de Janeiro, 2014. 189p. Dissertação de Mestrado -Departamento de Engenharia Civil, Pontifícia Universidade Católica do Rio de Janeiro.

Na atualidade, devido à necessidade de realizar obras de engenharia de grande porte em ambiente urbano, o engenheiro defronta-se muitas vezes com o desafio de executar escavações profundas, as quais devem ser projetadas para serem estáveis e limitar deformações a níveis aceitáveis. Uma escavação profunda estável é aquela cujas paredes não colapsam e o seu fundo não experimenta levantamento descontrolado. Deformações do solo podem afetar construções vizinhas, vias urbanas e outras instalações públicas, com consequências que dependem tanto da magnitude quanto do padrão do movimento do solo ao redor da escavação. A previsão do comportamento de uma escavação profunda envolve análises tanto de estabilidade quanto de deformação. Análises de estabilidade podem em geral ser feitas através de métodos de equilíbrio limite, mas as análises de deformações, por outro lado, são mais difíceis de serem previstas, necessitando do auxilio de métodos numéricos. Nesta dissertação, o comportamento de escavações profundas é investigado numericamente pelo método de elementos finitos, com especial atenção à ocorrência de deformações, para cuja previsão requer-se a utilização de modelos constitutivos que representem muitos dos aspectos de comportamento de solos reais.

Palavras-chave

Escavação profunda; validação de análise; análise numérica de escavação.

Abstract

Tito, Jose Carlos Solis; Romanel, Celso (Advisor). **Numerical Analysis of Deep Excavations in Soil.** Rio de Janeiro, 2014. 189p. MSc. Dissertation - Departamento de Engenharia Civil, Pontifícia Universidade Católica do Rio de Janeiro.

At the present, due to the need for engineering works of large scale in urban environment, the engineer is confronted often with the challenge of performing deep excavations, which should be designed to be stable and with acceptable levels of deformations. A stable deep excavation is that, whose walls do not collapse and its base does not experience uncontrolled heave. Soil deformations can affect neighboring buildings, urban roads and other public facilities, with consequences that depend on both the magnitude and the pattern of the movement of the soil around the excavation. The prediction of the behavior of a deep excavation therefore involves stability analysis as well as deformation analysis. Stability analysis can generally be made through limit equilibrium methods, but deformation analyses are more difficult to predict, requiring the assistance of numerical methods. In this dissertation the behavior of deep excavations is numerically investigated by the finite element method, with special attention to the occurrence of deformations, for this prediction requires the use of constitutive models that represent many aspects of behavior of real soils.

Keywords

Deep excavation; validation of analysis; numerical analysis of excavation.

Sumário

1. Introdução	27
2. Escavações profundas	32
2.1. Sistemas de contenção	32
2.2. Deslocamentos em escavações	42
2.2.1. Procedimentos semi-empíricos	43
2.2.2. Aplicação do método dos elementos finitos (MEF)	54
3. Aspectos Metodológicos	59
3.1. Descrição do projeto de escavação	59
3.2. Parâmetros empregados no modelo constitutivo	78
3.2.1. Correlação dos parâmetros do solo da informação disponív	el no
projeto.	78
3.2.2. Revisão dos parâmetros dos solos	84
3.2.3. Descrição dos parâmetros empregados no modelo	98
3.2.4. Descrição dos parâmetros dos elementos estruturais	98
3.3. Modelagem de uma escavação	106
3.4. Comportamento tensão-deformação	110
3.4.1. Modelo Mohr Coulomb.	126
3.5. Considerações do modelo	134
4 . Análise e apresentação dos resultados.	138
4.1. Análise axisimétrico, em 2D.	138
4.2. Análise em 3D.	139
4.3. Apresentação e discussão de resultados	141
5. Conclusões e Sugestões	166
5.1. Conclusões	166
5.2. Sugestões	167

6.	Referências	Bibliográficas
----	-------------	----------------

ANEXO

175

168

Lista de figuras

Figura 2.1 - Sistemas de contenção de escavações profundas com	
paredes verticais, (Massad, 2005).	32
Figura 2.2 - Cortina de estacas-pranchas sem ancoragem	
(Whitlow, 1994).	34
Figura 2.3 - Cálculo dos fatores de segurança contra levantamento do	
fundo em solos coesivos: (a) escavação profunda com H/B>1, de	
acordo com Bjerrum e Eide (1956); (b) para escavação superficial	
ou larga, com H/B<1, de acordo com Terzaghi (1943), (Puller, 2003).	36
Figura 2.4 - Determinação do gradiente hidráulico máximo na região	
do fundo da escavação por rede de fluxo (Puller, 2003)	37
Figura 2.5 - Penetração necessária da cortina impermeável para evitar	
ruptura hidráulica em areia densa ou fofa: (a) maciço de profundidade	
infinita; (b) camada de profundidade finita (Puller, 2003).	38
Figura 2.6 - Parede de estacas secantes para estacionamento	
subterrâneo (Rasines e Ramos, 2004).	39
Figura 2.7 - Processo de execução do método seco escandinavo, (1)	
posicionamento, (2) penetração/desagregação, (3) penetração até a	
profundidade do projeto, (4) extração com injeção, (5) coluna completa	
(Palacio, 2004).	40
Figura 2.8 - Esquema de execução com o método úmido europeu	
(Palacio, 2004).	41
Figura 2.9 - Aplicação da técnica jet-grouting (Pereira, 2008)	42
Figura 2.10 - Movimentos do terreno associados a escavações	
profundas (Craig, 2007).	43
Figura 2.11 - Faixa de variação de $\delta_{H(max)}/H$ em função do coeficiente	
de segurança (F _b) contra o levantamento do fundo da escavação	
(Mana e Clough, 1981).	44
Figura 2.12 - Escavações escoradas: (a) movimento lateral e	
(b) recalque da superfície, (Clough et al. 1989).	45
Figura 2.13 - Método de Clough e O`Rourke (1990)	46

Figura 2.14 - Definição das variáveis por Ou et al. (1993)	47
Figura 2.15 - Perfis típicos de recalque, Ou et al. (1993)	47
Figura 2.16 - Relação entre o intervalo de influência aparente e o	
comprimento da parede, Ou et al. (1993)	48
Figura 2.17 - Relação proposta entre os recalques e a distância da	
parede para o segundo perfil típico de recalque, Ou et al. (1993)	49
Figura 2.18 - Tipos de perfis de recalque, Hsieh e Ou (1998)	49
Figura 2.19 - Método proposto para a previsão do perfil de recalques	
do tipo "spandrel". (Hsieh e Ou, 1998).	50
Figura 2.20 - Proposta de Hsieh e Ou (1998) para o perfil do tipo	
côncavo.	51
Figura 2.21 - Áreas das componentes em balanço e profunda (Hsieh	
e Ou, 1998)	52
Figura 2.22 - Relação entre as áreas As e Ac (Hsieh e Ou, 1998)	52
Figura 2.23 - Relação entre o valor máximo de deslocamento horizontal	
da parede e o recalque superficial máximo (Hsieh e Ou, 1998)	53
Figura 2.24 - Deslocamento lateral de uma cortina de estacas-	
prancha e recalques da superfície do terreno (Das, 2001).	54
Figura 3.1 - Plano em planta de localização do poço 39 pertencente	
ao Sistema de Coletores Troncos do Sistema Alegria.	60
Figura 3.2 - Perfil geológico que atravessa o coletor tronco do sistema	
alegria, no setor do Poço 39.	62
Figura 3.3 - Perfil geotécnico das seções transversais geotécnicas, a	
Secção AA está constituída pelas sondagens SP-58, SP-59, SP-60A,	
SP-61. A Secção BB está constituída pelas sondagens SP-59 e SP-30.	63
Figura 3.4 - Perfil geotécnico do solo para escavação do Poço PS-39.	64
Figura 3.5 - Diagrama do poço PS-39 em planta, onde se mostra a	
localização dos inclinômetros de controle, dos piezômetros e dos	
marcos superficiais de recalque.	65
Figura 3.6 - Diagrama da secção transversal 1-1, onde se mostra a	
localização do inclinômetro de controle I 01, e do piezômetro de	
controle PZ3.	66
Figura 3.7 - Registro dos deslocamentos verticais nos marcos	

05

superficiais.	67
Figura 3.8 - Diagrama do inclinômetro empregado para medir os	
deslocamentos horizontais (Fonte: Projeto).	68
Figura 3.9 - Registro de deslocamentos horizontais no Inclinômetro I 0	1 69
Figura 3.10 - Registro de deslocamentos horizontais no Inclinômetro	
1 02	69
Figura 3.11 - Registro de deslocamentos horizontais no Inclinômetro	
1 03	70
Figura 3.12 - Registro dos deslocamentos horizontais na direção A+,	
no inclinômetro I 01, do poço de serviço PS-39, correspondente à	
data da leitura 29 de outubro de 1999.	71
Figura 3.13 - Registro das leituras piezométricas, determinadas com	
os piezômetros PZ1, PZ2, PZ3.	71
Figura 3.14 - Diagrama do piezômetro empregado para medir o	
desenvolvimento das poropressões (Fonte: Projeto).	72
Figura 3.15 - Leituras de Piezômetro e nível de água (NA) 59, em	
função das datas de leitura realizadas.	74
Figura 3.16 - Registro das leituras das cargas totais no piezômetro	
PZ3, durante o processo de escavação.	75
Figura 3.17 - Diagrama da profundidade do avanço da escavação	77
Figura 3.18 - Relação entre N _{SPT,60} e densidade relativa (Gibbs e	
Holtz, 1957).	80
Figura 3.19 - Relação entre N _{SPT} e ângulo de atrito interno (De Mello,	
1971).	81
Figura 3.20 - Relação entre N _{SPT,60} e a resistência não drenada de	
argilas (U.S. Navy, 1986).	82
Figura 3.21 - Posição dos nós e pontos de tensão em elementos de	
placa (Brinkgreve, 2012)	100
Figura 3.22 - Diagrama de distribuição dos tirantes na laje de	
jet-grouting no fundo da escavação.	104
Figura 3.23 - Simulação numérica de escavações via MEF (Zornberg,	
1989).	108
Figura 3.24 - Determinação dos parâmetros de rigidez num ensaio	

triaxial drenado, adaptado de Waterman (2011).	111
Figura 3.25 - Relação linear entre tensão e deformação para (a)	
compressão e (b) cisalhamento de elementos elásticos (Wood, 2004).	112
Figura 3.26 - Trajetória de tensões totais para um ensaio triaxial de	
compressão convencional, (Wood, 2004).	114
Figura 3.27 - Propriedades elásticas deduzidas dos estados iniciais	
de ensaios triaxiais drenados convencionais, (a) plotados em função	
de deformação distorcional, e (b) plotados em função de deformação	
axial (Wood, 2004).	115
Figura 3.28 - Comportamento de materiais ideais perfeitamente	
plástico (Atkinson, 1993).	117
Figura 3.29 - Potencial plástico (Atkinson, 1993)	117
Figura 3.30 - Vetor de deformações plásticas, (Atkinson, 1993)	118
Figura 3.31 - Modelo elástico- perfeitamente plástico, superfície de	
escoamento separando regiões elástica e inaccessível do espaço de	
tensões (Wood, 2004).	119
Figura 3.32 - Resistência não drenada de acordo com o modelo de	
Mohr-Coulomb, adaptado de Waterman (2011)	125
Figura 3.33 - Comportamento do modelo elástico perfeitamente	
plástico (Brinkgreve, 2012).	126
Figura 3.34 - Superfície de escoamento no plano de tensões	
principais, c= 0 (Brinkgreve, 2012).	129
Figura 3.35 - Definição de E_0 e E_{50} para os resultados de ensaios	
triaxiais drenados (Brinkgreve, 2012).	130
Figura 3.36 - (a) Cisalhamento das camadas em estado fofo, (b)	
cisalhamento de camadas em estado denso, (c) mudança do volume	
em cisalhamento das camadas em estado fofo e estado denso	
(Wood, 2004).	133
Figura 3.37 - Ensaio triaxial drenado com o modelo de Mohr Coulomb,	
a) Tensão axial contra deformação axial, b) Deformação volumétrica	
contra deformação axial.	134
Figura 3.38 - Cálculo do tipo estado permanente disponível no	
programa PLAXIS 3D 2012.02 para a análise desacoplado das poro	

pressões.	137
Figura 4.1 - Problema com simetria rotacional (Lizarza, 2011).	138
Figura 4.2 - Malha deformada no Modelo em 2D, no final do processo	
de escavação	139
Figura 4.3 - Elemento tetraedro de dez nós (Lizarza, 2011).	140
Figura 4.4 - Modelo em 3D, na ultima etapa do processo de	
escavação.	141
Figura 4.5 - Deslocamentos totais, nos estágios de escavação,	
a) (E ₁) 0.9 m, b) (E ₉) 8.6 m, c) (E ₁₈) 16 m.	142
Figura 4.6 - Sistema geral de coordenadas tridimensional e	
convenção de sinais para tensões.	142
Figura 4.7 - Tensão efetiva horizontal, nos estágios de escavação,	
a) (E ₁) 0.9 m, b) (E ₉) 8.6 m, c) (E ₁₈) 16 m.	143
Figura 4.8 - Evolução de tensão efetiva horizontal do lado ativo e do	
lado passivo, durante o processo de escavação.	144
Figura 4.9 - Tensão efetiva vertical, nos estágios de escavação	
a) (E ₁) 0.9 m, b) (E ₉) 8.6 m, c) (E ₁₈) 16 m.	145
Figura 4.10 - Poropressões no estado permanente, nos estágios de	
escavação a) (E1) 0.9 m, b) (E9) 8.6 m, c) (E18) 16 m.	146
Figura 4.11 - Evolução da poropressão em estado permanente do	
lado ativo e do lado passivo.	147
Figura 4.12 - Excessos de poropressão, em condição permanente,	
nos estágios de escavação a) (E1) 0.9 m, b) (E9) 8.6 m, c) (E18) 16 m.	148
Figura 4.13 - Evolução do excesso de poropressão do lado ativo.	149
Figura 4.14 - Evolução do excesso de poropressão do lado passivo.	150
Figura 4.15 - Distribuição da carga total (h), nos estágios de	
escavação a) (E1) 0.9 m, b) (E9) 8.6 m, c) (E18) 16 m.	150
Figura 4.16 - Perfil de deslocamentos horizontais	152
Figura 4.17 - Descenso do lençol freático no piezômetro de controle	
PZ3	153
Figura 4.18 - Comparação dos deslocamentos horizontais	
empregando os modelamentos usando estado plano de deformações	
(até uma das etapas iniciais, E4) e tridimensional (até a etapa final,	

E18).	154
Figura 4.19 - Malha de elementos finitos de escavação de forma	
retangular, e localização de linhas de controle dos deslocamentos	
horizontais.	155
Figura 4.20 - Comparação dos deslocamentos horizontais, das duas	
linhas de controle consideradas na análise de escavação retangular	
com a análise tridimensional.	156
Figura 4.21 - Pontos de tração e pontos de escoamento plástico	
gerados durante a análise considerando adensamento	
(correspondente à etapa E8).	157
Figura 4.22 - Pontos de tração e pontos de escoamento plástico	
gerados durante a análise plástica (correspondente à etapa E8).	157
Figura 4.23 - Descenso do nível freático (correspondente às 10	
primeiras etapas da análise de adensamento), conforme o avanço	
da escavação do poço.	158
Figura 4.24 - Descenso do nível freático (correspondente às 8 ultimas	
etapas da análise de adensamento), conforme o avanço da	
escavação do poço.	159
Figura 4.25 - Descenso do nível freático (correspondente às 10	
primeiras etapas da análise plástica), conforme o avanço da	
escavação do poço.	160
Figura 4.26 - Descenso do nível freático (correspondente às 8 ultimas	
etapas da análise plástica), conforme o avanço da escavação do	
poço.	161
Figura 4.27 - Evolução dos deslocamentos horizontais na direção A+,	
ao longo das 18 etapas de escavação, determinados com a análise	
plástica.	162
Figura 4.28 - Evolução dos deslocamentos horizontais na direção A+,	
ao longo das 18 etapas de escavação, determinados com a análise	
de adensamento.	162
Figura 4.29 - Evolução do lençol freático, ao longo das 18 etapas de	
escavação, determinado pelas análises plástica e de adensamento.	164

Lista de tabelas

Tabela 3.1 - Ensaios de recuperação nos piezômetros (permeabilidade	
in situ), com o piezômetro 59.	73
Tabela 3.2 - Registro das leituras executadas com o piezômetro e	
medidor do nível da água.	74
Tabela 3.3 - Cotas piezométricas registradas durante o processo de	
escavação.	75
Tabela 3.4 - Cronograma de avanço da escavação.	77
Tabela 3.5 - Peso específico de solos argilosos	80
Tabela 3.6 - Peso específico de solos arenosos	80
Tabela 3.7 - Correlação para solos não coesivos entre Dr,	
compacidade e N _{SPT,60} .	83
Tabela 3.8 - Propriedades comuns de solos não coesivos 3	83
Tabela 3.9 - Propriedades comuns de solos argilosos a	84
Tabela 3.10 - Parâmetros mecânicos do solo a	88
Tabela 3.11 - Parâmetros geotécnicos da argila utilizados na	
modelagem numérica, apresentados por Lima (2007).	89
Tabela 3.12 - Parâmetros dos solos, apresentados por Teixeira. 9	91
Tabela 3.13 - Valores típicos de parâmetros geotécnicos 9	91
Tabela 3.14 - Valores médios de permeabilidade para vários tipos de	
solo	92
Tabela 3.15 - Valores típicos de módulo de elasticidade para os solos	
e rochas	92
Tabela 3.16 - Valores típicos do coeficiente de Poisson para solos e	
rochas	93
Tabela 3.17 - Valores dos parâmetros geotécnicos para o material	
aterro, de acordo com as fontes bibliográficas de referência.	94
Tabela 3.18 - Valores dos parâmetros geotécnicos para a argila mole,	
de acordo com as fontes bibliográficas de referência.	95
Tabela 3.19 - Valores dos parâmetros geotécnicos para a argila	
arenosa, de acordo com as fontes bibliográficas de referência.	96

Tabela 3.20 - Valores dos parâmetros geotécnicos para o silte	
arenoso, de acordo com as fontes bibliográficas de referência.	97
Tabela 3.21 - Parâmetros das camadas de solo do perfil geotécnico	98
Tabela 3.22 - Elemento placa, representando o concreto projetado	
(modelo 3D)	101
Tabela 3.23 - Elemento placa, representando o concreto projetado	
(modelo 2D)	102
Tabela 3.24 - Elemento placas, representando o tramo ancorado	
(bulbo) do tirante (modelo 2D)	102
Tabela 3.25 - Elementos solido, representando elementos estruturais	
(modelo 2D e 3D)	103
Tabela 3.26 - Elemento mola, representando tramo de comprimento	
livre do tirante (modelo 2D)	105
Tabela 3.27 - Elemento mola, representando o tramo de comprimento	
livre do tirante (modelo 3D)	105
Tabela 3.28 - Elemento estaca, representando o tramo ancorado	
(bulbo) do tirante (modelo 3D)	106
Tabela 4.1 - Leituras piezométricas por instrumentação e por análise	
2D e 3D.	153

Lista de símbolos

1/K	Coeficiente de compressibilidade
А	Área da seção transversal do elemento estaca, do elemento tirante.
B	Matriz derivada da função de forma, função de forma de
	deformações.
c	Parâmetro de resistência ao cisalhamento, coesão.
c'	Parâmetro de resistência ao cisalhamento drenada (tensão efetiva)
c _c	Índice de compressão virgem.
СН	Argilas inorgânicas de alta plasticidade
C	Parâmetro de cambio de permeabilidade durante o processo de
U _K	adensamento.
c _r	Índice de recompressão do solo.
c _s	Índice de expansão
c _v	Coeficiente de adensamento vertical.
c _w	Adesão sem drenagem entre a parede e o solo
c_{α}	Coeficiente de compressão secundaria.
D	Zona de influência dos recalques
D	Diâmetro do bulbo para determinação da permeabilidade no campo.
D	Matriz de rigidez elástica
D	Injeção do ligante por via seca.
D ^{ep}	Matriz de rigidez elastoplástica.
d_{eq}	Espessura equivalente da placa
D _r	Densidade relativa.
e	Índice de vazios
Е	Modulo de elasticidade, modulo de Young
e	Espessura da parede de contenção.
E	Misturado profundo próximo da parte útil da perfuração
E'	Modulo de Young efetivo
e ₀	Índice de vazios inicial
E ₀	Módulo elástico tangente, módulo de deformação inicial.

E_1	Módulo de Young na primeira direção axial, para elementos placa
	3D.
E ₂	Módulo de Young na segunda direção axial, para elementos placa
E_{50}	Módulo de deformação secante a 50% da resistência de compressão.
EA	Rigidez axial num elemento placa.
EA_1	Rigidez normal num elemento placa.
EA_2	Rigidez na direção de saída do plano
e _{cs}	Índice de vazios na condição de estado crítico para p' = 1,0
EI	Rigidez à flexão.
Eu	Módulo de elasticidade não drenado.
Eur	Módulo de descarga-recarrega.
F	Vetor das forças nodais
F	Coeficiente de segurança.
F	Fator característico para determinar permeabilidade no campo.
$f(\boldsymbol{\sigma})$	Função de escoamento
F _b	Coeficiente de segurança contra o levantamento do fundo.
г	Força de resistência ao cisalhamento ao longo do plano de
Γ _c	deslizamento BT.
F _{max}	Máxima força permitida na ponta da estaca incorporada.
F _{max,comp}	Força de compressão máxima limite, em elementos mola.
F _{max,tens}	Força de tensão máxima limite, em elementos mola.
Fy	Fluência do aço
Б	Força de resistência ao cisalhamento no plano de interface entre o
Γ_{W}	solo e o muro, AB.
G	Módulo de cisalhamento
g(σ)	Função potencial plástica
G ₁₂	Módulo de cisalhamento no plano.
C	Módulo de cisalhamento fora do plano, relacionado com a
G ₁₃	deformação de cisalhamento através da primeira direção.
C	Módulo de cisalhamento fora do plano, relacionado com a
U ₂₃	deformação de cisalhamento sobre a segunda direção.
Gs	Massa especifica das partículas sólidas

G_u	Módulo de cisalhamento não drenado.
h	Espaçamento vertical médio das escoras
h	Carga total.
H, h	Altura, profundidade
h_0	Profundidade da zona de tração
h _e	Carga de elevação
h _p	Carga de pressão
$h_{\rm v}$	Carga de velocidade
Ι	Momento de inercia à flexão.
Ι	Inclinômetro de controle
i	Gradiente hidráulico.
k	Fator de correção de cisalhamento, num elemento placa.
Κ	Modulo volumétrico, modulo de deformação volumétrica.
K'	Modulo volumétrico do esqueleto do solo
Ka	Coeficiente de empuxo ativo
K _p	Coeficiente de empuxo passivo
K_0	Coeficiente de empuxo no repouso
K _{0x}	Coeficiente de empuxo no repouso na direção x
K_{0y}	Coeficiente de empuxo no repouso na direção y
K _{air}	Módulo volumétrico do ar.
k _h , k _v	Coeficientes de permeabilidade nas direções horizontal e vertical.
K _n , K _t	Rigidezes normais elásticas dos elementos da interface incorporados
	de um elemento estaca.
k _{rel}	Permeabilidade relativa
K _s	Rigidez de cisalhamento elástico, em elementos estaca
Ku	Módulo volumétrico não drenado.
K _w	Modulo volumétrico da água
$K_{w,ref}/n$	Rigidez volumétrica de referência corresponde do fluido dos poros
K_w^{0} .	Rigidez volumétrica real da água pura.
k_x, k_y, k_z	Coeficiente de permeabilidade na direção x, y e z.
L	Comprimento do bulbo para determinação da permeabilidade no
	campo.
LL	Limite de liquidez

LP	Limite de plasticidade
m _v	Coeficiente de compressibilidade volumétrica
М	Número de elementos escavados que compartilham um ponto nodal
1 V1	no contorno da escavação.
М	Inclinação da linha do estado crítico (LEC) no plano p' x q.
М	Máximo momento de flexão, para comportamento elástico num
IVIp	elemento placa.
Ν	Força axial num elemento mola.
n	Porosidade do solo.
N	Máxima força normal, para comportamento elástico num elemento
Г¶р	placa.
N _{SPT}	Índice de resistência à penetração
N _{SPT,60}	Valor de N_{SPT} corrigido para 60% da energia teórica de queda livre.
Ø	Diâmetro
OCR	Razão de pré-adensamento
ОН	Argilas orgânicas de média e alta plasticidade
Р	Força sob a parede de contenção
n'	Tensão efetiva média, tensão efetiva volumétrica, tensão efetiva
P	isotrópica.
р	Tensão média, tensão volumétrica, tensão isotrópica.
p'0	Pressão de sobrecarga efetiva
p'0	Tensão efetiva media inicial
p' _f	Tensão efetiva media na ruptura
p_0	Tensão media inicial
pe	Pressão exterior conformado por pressões de terra
p_{f}	Tensão media na ruptura
P _A	Empuxo ativo sobre a parede
D. D'	Componente horizontal da força ativa total e efetiva, empuxo ativo
i na, i na	total e efetivo.
P _{hp} , P' _{hp}	Componente horizontal da força passiva total e efetiva, empuxo
	passivo total e efetivo.
Pt	Turfa
$\mathbf{P}_{\mathbf{w}}$	Empuxo lateral devido à agua na fenda de tração

q	Tensão desviadora.
q_p	Fluxo nos contornos.
q_x, q_y, q_z	Fluxo por unidade de volume nas direções x, y e z.
r _{ext}	Raio exterior da parede
r ⁱ⁻¹	Vector de força residual
R	Força de reação do solo
R _{inter}	Fator de redução de resistência da interface
r _m	Raio médio da parede.
S	Grau de saturação
S_u	Resistência ao cisalhamento não drenado (tensão total)
t	Tempo decorrido
Т	Fator tempo, para porcentagem média de adensamento= 95%
T _{max}	Máxima tração permitida na superfície da estaca incorporada.
t _n , t _t	Tensões normais, num elemento estaca.
ts	Força de cisalhamento na direção axial, num elemento estaca.
u	Poropressão, pressão neutra.
u_x, u_y, u_z	Graus de liberdade de translação
u e v	Deslocamentos no plano em direções perpendiculares
u ₀	Poropressão permanente
u _e	Excesso de poropressão.
u ^p	Deslocamento da estaca, do elemento estaca incorporado.
u ^s	Deslocamento do solo, do elemento estaca incorporado.
u _{ss}	Poropressão de percolação permanente.
u _t	Poropressão no instante t.
v	Valores nodais dos deslocamentos.
\mathbf{V}_0	Volume do elemento solo em condições naturais.
Vt	Volume do elemento solo no instante t.
Vs	Massa de solo movimentada lateralmente
$V_{\rm w}$	Volume de água no interior do elemento de solo.
V_x, V_y, V_z	Componentes da velocidade v, nas direções x, y e z
W	Teor de umidade
W	Peso do solo na cunha
x _{min}	Condição de contorno na direção x menor, no modelo em 3D.

Ymin	Condição de contorno na direção y menor, no modelo em 3D.
Z _{min}	Condição de contorno na direção z menor, no modelo em 3D.
α	Ângulo do plano de ruptura
a	Parâmetro utilizado como interruptor, entre material elástico e
u	plástico.
β	Ângulo da inclinação superficial
γ	Peso específico
~	Peso específico saturado; aplica-se a todo material que esta abaixo
Y sat	do lençol freático.
~	Peso específico não saturado; aplica-se a todo material que esta
Yunsat	acima do lençol freático.
δ	Incrementos
Δ	Incrementos
δ	Ângulo de atrito da parede, entre o solo e a parede
δ_a	Deslocamento correspondente a pressões de terra ativas
Δf_u	Incremento do vetor
$\delta_{\rm H}$	Deslocamento lateral horizontal de uma parede
$\delta_{H(max)}$	Deslocamento lateral horizontal máximo da parede de contenção.
δ_p	Deslocamento correspondente a pressões de terra passivas
Δt	Passo de tempo
Δu	Excesso de poropressão.
$\Delta u_{\rm f}$	Excesso de poropressão na ruptura.
Δu_t	Excesso de poropressão no instante t.
δ_{V}	Recalque do terreno
$\delta_{V(max)}$	Recalque máximo do terreno
ΔV_t	Incremento do volume do corpo no instante t
θ	Ângulo da inclinação posterior da parede
ε _a	Deformação axial
$\varepsilon^{e}, \varepsilon^{p}$	Vetor com componentes de deformação cartesianas elásticas e
	plásticas, componentes normais.
ε _N	Deformação normal, num elemento estaca
ϵ^{p}	Vetor de deformação plástica
ε _p	Deformação volumétrica

ε _q	Deformação distorcional, deformação cisalhante
ε _r	Deformação radial
ϵ_{v}	Deformação volumétrica
v	Inclinação da linha de descarregamento/recarregamento, no plano e
ĸ	$-\ln(p')$
2	Inclinação da linha virgem ou linha de adensamento isotrópica
7.	(LCI) e linha do estado crítico (LEC), no plano e – ln(p')
λ	Multiplicador plástico
	Multiplicador escala que define o mecanismo de deformação
μ	plástica
ν	Coeficiente de Poisson
ν'	Coeficiente de Poisson para carregamento drenado
v ₁₂	Coeficiente de Poisson no plano 12.
ν_{u}	Coeficiente de Poisson para carregamento drenado
c	Vetor com componentes de tensão cartesianas, componentes
0	normais.
$\sigma_{xx}, \sigma_{yy}, \sigma_{zz},$	Componentes de tensão do estado de tensão num ponto, no espaço
$\tau_{xy},\tau_{yz},\tau_{zx}$	componentes de tensão do estado de tensão num ponto, no espaço.
σ, σ'	Tensão normal total e efetiva
$\sigma'_1, \sigma'_2, \sigma'_3$	Tensões principais efetivas.
σ'a	Tensão efetiva axial
σ'c	Tensão confinante efetiva, pressão de adensamento isotrópico.
σ' _r	Tensão efetiva radial
$\sigma'_h e \sigma'_v$	Tensão horizontal e vertical efetiva
σ'_{v1}	Tensões verticais efetivas
σ' _{v0}	Tensão efetiva vertical no campo.
ج [،] ج [،]	Componentes de tensão efetivas do estado de tensão num ponto no
0 x, 0 y	plano.
σ_0	Tensão horizontal total no campo
$\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$	Tensões principais totais.
$\sigma_{\rm f}$	Vetor da tensão de escoamento.
$\sigma_{h,}\sigma_{v}$	Tensão horizontal e vertical total.
$\sigma_{ha}, \sigma'_{ha}$	Pressão de terra ativa total e efetiva

$\sigma_{hp}, \sigma'_{hp}$	Pressão de terra passiva total efetiva
σ_{med}	Tensão de compressão média
σ_t	Tensão de tração disponível
$\sigma_{x0}, \sigma_{y0}, \tau_{xy0}$	Tensões vertical, horizontal e de cisalhamento iniciais.
τ	Tensão cisalhante
$ au_{\mathrm{f}}$	Tensão cisalhante de pico
φ	Parâmetro de resistência ao cisalhamento, ângulo de atrito.
φ'	Parâmetro de resistência ao cisalhamento drenada (tensão efetiva)
фu	Parâmetro de resistência ao cisalhamento não drenada (tensão total)
ϕ_x, ϕ_y, ϕ_z	Graus de liberdade de rotação.
Ψ	Ângulo de dilatação

Lista de Abreviaturas

CD	Ensaio de compressão triaxial drenado convencional
CID	Ensaio adensado isotropicamente drenado
CIU	Ensaio adensado isotropicamente não drenado
CRS	Ensaio de adensamento com velocidade de deformação controlada.
DSM	Métodos de misturado profundo do solo.
J	Misturado do ligante com o solo com sistema de jatos de argamassa
	de alta velocidade tipo jet grouting.
MC	Modelo Mohr-Coulomb.
Р	Piezômetro de tubo aberto, piezômetro de controle.
PS	Poço de serviço
D	Misturado do ligante com o solo, mediante rotação de laminas ou
R	hélices.
S	Misturado profundo em forma continua ao longo da tubulação de
2	perfuração, por médio de laminas ou hélices.
SIC	Ensaio de adensamento convencional com carregamento incremental.
SP	Sondagens de reconhecimento SPT
SS	Modelo Soft-Soil
SSC	Modelo Soft-Soil-Creep
UU	Ensaio não adensado não drenado.
W	Injeção do ligante por via úmida