

3

Caracterização das Superfícies Mínimas Cíclicas em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$

3.1

Exemplos de superfícies mínimas cíclicas folheadas por grandes círculos

Em \mathbb{R}^3 tínhamos as retas como geodésicas, mas em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$ as geodésicas são os grandes círculos de uma esfera, com isso apresentaremos a seguir uma série de exemplos de superfícies mínimas folheadas por grandes círculos.

3.1.1

A Esfera

Seja S a esfera em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$ parametrizada localmente por:

$$X : \mathbb{S}^1 \times \mathbb{S}^1 \longrightarrow \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$$

$$(u, v) \longmapsto \left(\begin{pmatrix} \cos v \\ \sin v \cos u \\ \sin v \sin u \end{pmatrix}, 0 \right)$$

S é totalmente geodésica (isto é, a segunda forma fundamental anula-se) portanto ela é mínima.

3.1.2

O Cilindro

Seja o produto de um grande círculo por \mathbb{R} em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$, ele é parametrizado por:

$$X : \mathbb{R} \times \mathbb{S}^1 \longrightarrow \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$$

$$(u, v) \longmapsto \left(\begin{pmatrix} \cos v \\ \sin v \\ 0 \end{pmatrix}, u \right)$$

S é o produto de uma curva geodésica por \mathbb{R} , então ela é totalmente geodésica, logo S é mínima.

3.1.3**O Helicóide**

Seja S , o helicóide em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$ parametrizado localmente por:

$$X_{ab} : \mathbb{R} \times \mathbb{S}^1 \longrightarrow \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$$

$$(u, v) \longmapsto \left(\begin{pmatrix} \cos v \\ \sin v \cos au \\ \sin v \sin au \end{pmatrix}, bu \right)$$

Apresentaremos agora dois casos limites do helicóide:

- a) X_{a0} - círculo gira e não sobe, obtemos assim a esfera $\mathbb{S}^2 \times \{0\} \subset \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$.(cf. seção 3.1.1)
- b) X_{0b} - círculo sobe e não gira, obtemos o cilindro.(cf. seção 3.1.2)

Vamos provar que essa superfície é mínima em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$, para isso temos a seguir as derivadas primeiras de $X_{ab}(u, v)$, que para simplificar vamos chamar apenas de $X(u, v)$

$$X_u = (0, -a \sin v \sin au, a \sin v \cos au, b)$$

$$X_v = (-\sin v, \cos v \cos au, \cos v \sin au, 0)$$

temos assim a primeira forma fundamental:

$$E = a^2 \sin^2 v + b^2$$

$$F = 0$$

$$G = 1$$

Abaixo temos as derivadas segundas de X :

$$X_{uu} = (0, -a^2 \sin v \cos au, -a^2 \sin v \sin au, 0)$$

$$X_{uv} = (0, -a \cos v \sin au, a \cos v \cos au, 0)$$

$$X_{vv} = (-\cos v, -\sin v \cos au, -\sin v \sin au, 0)$$

Seja o vetor

$$\mathbf{N} = (0, -a \sin v \sin au, a \sin v \cos au, t)$$

onde t é escolhido de maneira que \mathbf{N} seja normal a superfície, então os coeficientes em relação a \mathbf{N} da segunda forma fundamental são:

$$\begin{aligned}\bar{e} &= 0 \\ \bar{f} &= a^2 \operatorname{sen} v \cos v \\ \bar{g} &= 0\end{aligned}$$

Portanto temos que $\bar{H} = 0$, logo pela proposição 3 temos que essa superfície é mínima.

3.2

O Catenóide

Seja uma superfície de $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$ folheada por círculos paralelos de \mathbb{S}^2 , podemos considera-los horizontais, portanto podemos parametriza-lá localmente como:

$$\begin{aligned}X : \mathbb{R} \times \mathbb{S}^1 &\longrightarrow \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R} \\ (u, v) &\longmapsto \left(\begin{pmatrix} \cos \theta(u) \\ \operatorname{sen} \theta(u) \cos v \\ \operatorname{sen} \theta(u) \operatorname{sen} v \end{pmatrix}, u \right)\end{aligned}$$

Novamente vamos definir:

$$Y(u, v) = (\cos \theta(u), \operatorname{sen} \theta(u) \cos v, \operatorname{sen} \theta(u) \operatorname{sen} v)$$

Assim temos:

$$X(u, v) = (Y(u, v), u)$$

Com isso calculamos as derivadas primeiras de $Y(u, v)$:

$$\begin{aligned}Y_u &= (-\theta' \operatorname{sen} \theta, \theta' \cos \theta \cos v, \theta' \cos \theta \operatorname{sen} v) \\ Y_v &= (0, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v, \operatorname{sen} \theta \cos v)\end{aligned}$$

Primeira Forma Fundamental:

$$\begin{aligned}E &= 1 + (\theta')^2 \\ F &= 0 \\ G &= \operatorname{sen}^2 \theta\end{aligned}$$

Agora determinamos as derivadas segundas de Y :

$$Y_{uu} = (-\theta'' \operatorname{sen} \theta - (\theta')^2 \cos \theta, \theta'' \cos \theta \cos v - (\theta')^2 \operatorname{sen} \theta \cos v, \theta'' \cos \theta \operatorname{sen} v - (\theta')^2 \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v)$$

$$Y_{uv} = (0, -\theta' \cos \theta \operatorname{sen} v, \theta' \cos \theta \cos v)$$

$$Y_{vv} = (0, -\operatorname{sen} \theta \cos v, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v)$$

Agora precisamos, para calcular a Segunda Forma Fundamental, de algum vetor \mathbf{N} normal a superfície, uma vez que não precisamos de um vetor normal unitário por causa da proposição 3. Sabemos que X_u e X_v são tangentes a superfície, logo:

$$\langle \mathbf{N}, X_u \rangle = 0$$

$$\langle \mathbf{N}, X_v \rangle = 0$$

Isso significa que X_u e X_v pertencem a $T_x(\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}) = T_y \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$, tal que $x \in \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$ sendo $x = (y, t)$, assim temos:

$$Y(u, v) \in \mathbb{S}^2$$

e que $X(u, v) = (Y(u, v), u)$, assim $\mathbf{N} = (M, t)$, tal que $M = (a, b, c)$, agora vamos determinar M , mas não o calcularemos explicitamente t , uma vez que todas segundas derivadas de X tem como última coordenada o zero.

Então para calcular M temos:

$$\langle \mathbf{N}, X_u \rangle = \langle M, Y_u \rangle + t.1 = 0 \Rightarrow t = -\langle M, Y_u \rangle$$

$$\langle \mathbf{N}, X_v \rangle = \langle M, Y_v \rangle + t.0 = 0$$

Agora determinaremos a , b e c de $M = (a, b, c)$, então:

$$\langle M, Y_v \rangle = 0 \Rightarrow -b \cos \theta \operatorname{sen} v + c \cos \theta \cos v = 0$$

Como $\cos \theta \neq 0$, portanto podemos simplificar:

$$-b \operatorname{sen} v + c \cos v = 0$$

Determinamos agora:

$$b = \cos v$$

$$c = \operatorname{sen} v$$

e $M = (a, \cos v, \sin v)$, para encontrar a , fazemos:

$$\langle Y, M \rangle = 0$$

Como $Y(u, v) = (\cos \theta, \sin \theta \cos v, \sin \theta \sin v)$, temos:

$$\begin{aligned} \langle Y, M \rangle &= a \cos \theta + \cos^2 v \sin \theta + \sin^2 v \sin \theta \\ &= a \cos \theta + \sin \theta = 0 \end{aligned}$$

Assim teríamos $a = -\tan \theta$, mas para simplificar vamos definir $b = \cos v \cos \theta$ e $c = \sin v \cos \theta$, então:

$$\langle Y, M \rangle = a \cos \theta + \cos \theta \sin \theta = 0$$

Todavia sabemos que $\cos \theta \neq 0$, logo $a = -\sin \theta$.

Com isso encontramos M :

$$M = (-\sin \theta, \cos v \cos \theta, \sin v \cos \theta)$$

e como $\mathbf{N} = (M, t)$, temos

$$\mathbf{N} = (-\sin \theta, \cos v \cos \theta, \sin v \cos \theta, t) \quad (3-1)$$

Segunda Forma Fundamental

$$\begin{aligned} \bar{e} &= -\theta'' \\ \bar{f} &= 0 \\ \bar{g} &= -\cos \theta \sin \theta \end{aligned}$$

Portanto temos que a curvatura média é:

$$\bar{H} = \theta'' \sin^2 \theta - (\theta')^2 \cos \theta \sin \theta - \cos \theta \sin \theta$$

No caso das superfícies mínimas temos $\bar{H} = 0$, assim:

$$\theta'' \sin \theta - (\theta')^2 \cos \theta - \cos \theta = 0 \quad (3-2)$$

Uma solução trivial dessa equação é $\theta \equiv 0$, o caso do cilindro, já estudado na seção 3.1.2. Veremos que a equação (3-2) é um caso particular de uma equação que resolveremos na seção seguinte.

3.3

O caso geral

Nessa seção vamos estudar as superfícies mínimas cíclicas em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$. Daremos uma parametrização de uma superfície cíclica qualquer e iremos estudar quando ela é mínima.

Seja então um círculo \mathcal{C} em \mathbb{S}^2 . O círculo \mathcal{C} tem raio $R \leq 1$. Seja então $\theta \in (0, \frac{\pi}{2}]$ de tal maneira que o raio de \mathcal{C} seja $\text{sen } \theta$, isto é, $R = \text{sen } \theta$. Isto implica que o centro c de \mathcal{C} em \mathbb{R}^3 está a uma distância $\text{cos } \theta$ da origem, então seja $c = \mathbf{t} \text{cos } \theta$, o centro de \mathcal{C} , com $|\mathbf{t}| = 1$. Como foi feito no capítulo anterior, vamos considerar a curva parametrizada γ tal que $\gamma' = \mathbf{t}$, isto é:

$$\gamma(s) = \int_{s_0}^s \mathbf{t}(\sigma) d\sigma$$

e agora vamos assumir que $k \neq 0$, pois já tratamos o caso contrário, assim seja $(\mathbf{t}, \mathbf{n}, \mathbf{b})$ o triedo de Frenet, associada a γ , então C esta no plano Π formado pelos vetores \mathbf{n} e \mathbf{b} , então C é parametrizado por:

$$C(v) = \text{sen } \theta(u)(\mathbf{n} \cos v + \mathbf{b} \text{sen } v) + \mathbf{t} \text{cos } \theta(u) \in \mathbb{S}^2$$

para alguma função $\theta = \theta(u)$. Assim podemos parametrizar localmente qualquer superfície cíclica por:

$$\begin{aligned} X : I \times \mathbb{S}^1 &\longrightarrow \mathbb{S}^2 \times \mathbb{R} \\ (u, v) &\longmapsto (\text{sen } \theta(u)[\cos v \mathbf{n}(u) + \text{sen } v \mathbf{b}(u)] + \text{cos } \theta(u) \mathbf{t}(u), u), \end{aligned}$$

ou seja,

$$X(u, v) = (\text{cos } \theta(u)) \mathbf{t}(u) + (\text{sen } \theta(u) \cos v) \mathbf{n}(u) + (\text{sen } \theta(u) \text{sen } v) \mathbf{b}(u) + u$$

Definiremos agora

$$Y(u, v) = (\text{cos } \theta(u)) \mathbf{t}(u) + (\text{sen } \theta(u) \cos v) \mathbf{n}(u) + (\text{sen } \theta(u) \text{sen } v) \mathbf{b}(u),$$

para facilitar os cálculos, uma vez que:

$$\begin{aligned}
X(u, v) &= (Y(u, v), u) \\
X_u(u, v) &= (Y_u(u, v), 1) \\
X_v(u, v) &= (Y_v(u, v), 0) \\
X_{uu}(u, v) &= (Y_{uu}, 0) \\
X_{uv}(u, v) &= (Y_{uv}, 0) \\
X_{vv}(u, v) &= (Y_{vv}, 0)
\end{aligned}$$

Agora vamos determinar as derivadas primeiras de $Y(u, v)$, todas na base $\{\mathbf{t}, \mathbf{n}, \mathbf{b}\}$

$$\begin{aligned}
Y_u(u, v) &= (-k \operatorname{sen} \theta \cos v - \theta' \operatorname{sen} \theta, \theta' \cos \theta \cos v + \tau \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v + k \cos \theta, \\
&\quad \theta' \cos \theta \operatorname{sen} v - \tau \operatorname{sen} \theta \cos v) \\
Y_v(u, v) &= (0, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v, \operatorname{sen} \theta \cos v)
\end{aligned}$$

Primeira Forma Fundamental:

Antes de apresentar os coeficientes da primeira forma fundamental de $X(u, v)$, vale observar o seguinte:

$$\begin{aligned}
E &= \bar{E} + 1 \\
F &= \bar{F} \\
G &= \bar{G}
\end{aligned}$$

Onde \bar{E} , \bar{F} e \bar{G} são os coeficientes da primeira forma fundamental de $Y(u, v)$. Abaixo são apresentados os coeficientes da primeira forma fundamental de $X(u, v)$

$$\begin{aligned}
E &= 1 + (\theta')^2 + \tau^2 \operatorname{sen}^2 \theta + k^2 \cos^2 \theta + 2\theta'k \cos v + \\
&\quad 2\tau k \cos \theta \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v + k^2 \operatorname{sen}^2 \theta \cos^2 v \\
F &= -k \operatorname{sen} \theta \cos \theta \operatorname{sen} v - \tau \operatorname{sen}^2 \theta \\
G &= \operatorname{sen}^2 \theta
\end{aligned}$$

Abaixo as derivadas segundas de $Y(u, v)$:

$$\begin{aligned}
 Y_{uu}(u, v) &= \left(-k' \operatorname{sen} \theta \cos v - 2k\theta' \cos \theta \cos v - \theta'' \operatorname{sen} \theta - (\theta')^2 \cos \theta \right. \\
 &\quad \left. - k\tau \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v - k^2 \cos \theta, \right. \\
 &\quad \left. -k^2 \operatorname{sen} \theta \cos v - 2k\theta' \operatorname{sen} \theta + \theta'' \cos \theta \cos v - (\theta')^2 \operatorname{sen} \theta \cos v + \right. \\
 &\quad \left. \tau' \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v + 2\tau\theta' \cos \theta \operatorname{sen} v + k' \cos \theta - \tau^2 \operatorname{sen} \theta \cos v, \right. \\
 &\quad \left. -2\tau\theta' \cos \theta \cos v - \tau^2 \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v - \tau k \cos \theta - \theta'' \cos \theta \operatorname{sen} v - \right. \\
 &\quad \left. (\theta')^2 \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v - \tau' \operatorname{sen} \theta \cos v \right) \\
 Y_{uv}(u, v) &= \left(k \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v, -\theta' \cos \theta \operatorname{sen} v + \tau \operatorname{sen} \theta \cos v, \theta' \cos \theta \cos v + \right. \\
 &\quad \left. \tau \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v \right) \\
 Y_{vv}(u, v) &= \left(0, -\operatorname{sen} \theta \cos v, -\operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} v \right)
 \end{aligned}$$

Para calcular a segunda forma fundamental usaremos o vetor normal \mathbf{N} (cf.3-1) que encontramos na seção 3.2 desse capítulo, pois o espaço normal a uma superfície não depende da base usada.

Segunda Forma Fundamental.

Agora podemos determinar \bar{e} , \bar{f} e \bar{g} :

$$\begin{aligned}
 \bar{e} &= \theta'' - \tau^2 \operatorname{sen} \theta \cos \theta + (-2k\tau \cos^2 \theta + k\tau) \operatorname{sen} v + \\
 &\quad k' \cos v + k^2 \cos \theta \operatorname{sen} \theta \sin^2 v \\
 \bar{f} &= \tau \cos \theta \operatorname{sen} \theta - k \operatorname{sen}^2 \theta \operatorname{sen} v \\
 \bar{g} &= -\cos \theta \operatorname{sen} \theta
 \end{aligned}$$

Temos $\bar{H} = E\bar{g} - 2F\bar{f} + G\bar{e} = 0$, então:

$$\begin{aligned}
 \bar{H} &= (\theta'' \operatorname{sen} \theta - (\theta')^2 \cos \theta - \cos \theta - k^2 \cos \theta) \operatorname{sen} \theta - k\tau \operatorname{sen}^2 \theta \operatorname{sen} v + \\
 &\quad (k' \operatorname{sen}^2 \theta - 2\theta' k \cos \theta \operatorname{sen} \theta) \cos v
 \end{aligned}$$

Se a superfície é mínima, temos:

$$H = 0 \implies \begin{cases} \theta'' \operatorname{sen} \theta - ((\theta')^2 + 1) \cos \theta - k^2 \cos \theta = 0 \\ -k\tau \operatorname{sen}^2 \theta = 0 \\ k' \operatorname{sen}^2 \theta - 2\theta' k \cos \theta \operatorname{sen} \theta = 0 \end{cases}$$

Vamos analisar a segunda equação do sistema. Sabemos que $\operatorname{sen}^2 \theta \neq 0$ e $k \neq 0$, logo $\tau = 0$, significando que a curva γ é plana, o plano no qual

γ pertence é paralelo ao plano gerado por \mathbf{t} e \mathbf{n} e observamos que o fato de termos $\tau = 0$ também significa \mathbf{b} constante. Já vimos que o círculo \mathcal{C} tem centro $c = \mathbf{t} \cos \theta$ e temos que o centro em \mathbb{S}^2 é \mathbf{t} , temos então que \mathbf{t} pertence a um grande círculo.

Analisando agora a equação $k' \sin \theta = 2\theta' k \cos \theta$, ou seja,

$$\frac{k'}{k} = 2\theta' \cotan \theta$$

Agora integramos os dois termos:

$$\int \frac{1}{k} dk = 2 \int \cotan \theta d\theta$$

obtemos,

$$\ln k = 2 \ln |\sin \theta| + c$$

Que simplificando fica $k = \lambda \sin^2 \theta$, onde λ é uma constante positiva. Observamos que k é sempre positivo, o que implica que \mathbf{t}' nunca se anula logo \mathbf{t} percorre um grande círculo sempre no mesmo sentido.

Resolveremos agora a equação:

$$\theta'' \sin \theta - ((\theta')^2 + 1) \cos \theta - k^2 \cos \theta = 0$$

na qual reescrevemos dessa maneira:

$$\theta'' \sin \theta - ((\theta')^2 + 1) \cos \theta - \lambda^2 \sin^4 \theta \cos \theta = 0 \quad (3-3)$$

Uma solução simples dessa equação é $\theta = \frac{\pi}{2}$ que corresponde uma superfície folheada por grandes círculos, nesse caso temos $k = \lambda$, o que implica que o vetor $\mathbf{t}(u)$ (normal aos grandes círculos) percorre um círculo à velocidade constante, portanto a superfície é um helicóide.

Agora para auxiliar nos cálculos multiplicamos a equação acima por $2\theta' \sin \theta$, obtendo assim:

$$2\theta''\theta' \sin^2 \theta - 2\theta' \cos \theta \sin \theta ((\theta')^2 + 1) - 2\lambda^2 \theta' \sin^5 \theta \cos \theta = 0$$

agora dividindo por $\sin^4 \theta$ temos:

$$\frac{2\theta''\theta' \sin^2 \theta - 2\theta' \cos \theta \sin \theta ((\theta')^2 + 1)}{\sin^4 \theta} - 2\lambda^2 \theta' \sin \theta \cos \theta = 0$$

Como $\left(\frac{(\theta')^2 + 1}{\text{sen}^2 \theta}\right)' = \frac{2\theta''\theta' \text{sen}^2 \theta - 2\theta' \cos \theta \text{sen} \theta ((\theta')^2 + 1)}{\text{sen}^4 \theta}$ temos:

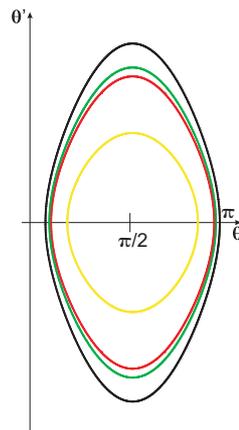
$$\left(\frac{(\theta')^2 + 1}{\text{sen}^2 \theta}\right)' - 2\lambda^2 \theta' \text{sen} \theta \cos \theta = 0$$

ou seja,

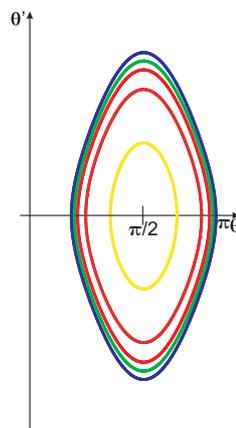
$$\left(\frac{(\theta')^2 + 1}{\text{sen}^2 \theta} - \lambda^2 \text{sen}^2 \theta\right)' = 0$$

então a função $E(\theta, \theta') = \frac{(\theta')^2 + 1}{\text{sen}^2 \theta} - \lambda^2 \text{sen}^2 \theta$ é uma integral primeira de (3-3). Se $\lambda = 0$ reencontramos o caso do catenóide.

Agora para uma análise dessa expressão fazemos E igual a uma constante e traçamos o gráfico dessa curva para diferentes valores de E e para $\lambda = 0$, que é o caso do catenóide, como podemos ver na figura abaixo:



e para $\lambda \neq 0$ temos:



Vemos com esses gráficos que o raio dos círculos não tende para infinito como

em \mathbb{R}^3 e $\mathbb{H}^2 \times \mathbb{R}$, que veremos no próximo capítulo, mas é periódico com respeito à variável u .

Observamos pelo gráfico que $\theta' = 0$ para dois valores de θ , que chamaremos de θ_0 e θ_1 , considerando a parte da curva integral onde θ' é positivo, temos que $\theta(u)$ é crescente, então existe a função inversa que denotaremos por $u(\theta)$, definida sobre o intervalo $[\theta_0, \theta_1]$, que estudaremos quando $\theta \rightarrow \theta_0$, assim:

$$u(\theta) = \int_{\theta_0}^{\theta_1} \frac{d\theta}{\sqrt{f(\theta)}},$$

onde $f(\theta) = \lambda^2 \sin^4 \theta + E \sin^2 \theta - 1$, que é convergente pelo mesmo raciocínio do capítulo 2. Para a parte da curva integral onde θ' é negativa, o raciocínio é análogo por simetria e concluimos que a superfície é periódica na direção vertical.

3.4

Conclusão

Demonstramos então que as superfícies mínimas cíclicas e regradas de $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$ são:

- A esfera $\mathbb{S}^2 \times \{0\}$ (cf. seção 3.1.1)
- O cilindro $\mathbb{S}^1 \times \mathbb{R}$ (cf. seção 3.1.2)
- O helicóide (cf. seção 3.1.3)
- O catenóide (cf. seção 3.2) descoberto por Pedrosa, Ritoré.
- Uma família a dois parâmetros E, λ de superfícies folheadas por pequenos círculos, periódicas na direção vertical. A trajetória dos centros dos círculos percorre uma “hélice” em $\mathbb{S}^2 \times \mathbb{R}$, no sentido que ela “sobe” (a última coordenada é crescente) e se projeta sobre uma geodésica de \mathbb{S}^2 ; além disso o raio de um círculo da superfície é relacionado com a posição do seu centro sobre a “hélice”.

Reencontramos então um resultado de Laurent Hauswirth cf. [HA]